

**CORSO DI STATICA E SCIENZA DELLE COSTRUZIONI**

A.A. 2025-2026

Prova scritta in aula del 20.03.2026  
 Parte II - Testo 1

*Nota: I risultati numerici vanno riportati a penna su questo stesso foglio, nei riquadri predisposti; i calcoli (in forma ordinata) vanno allegati sui soli fogli a quadretti che sono stati forniti.*

Allievo:.....e-mail:..... Matricola:.....

**Esercizio n. 1 (17 punti)**

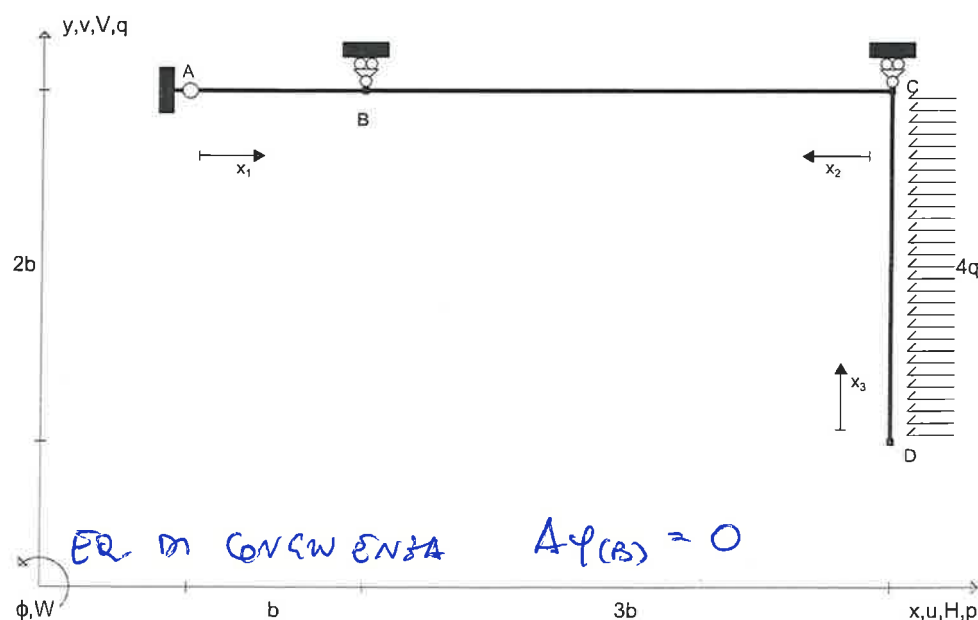
Risolvere mediante il Principio dei Lavori Virtuali (PLV) la struttura iperstatica riportata in Figura, assumendo, come incognita iperstatica, il momento flettente sull'appoggio di continuità B,  $M_B$ . Dopo avere determinato l'iperstatica *tenendo conto solo della deformabilità flessionale*, calcolare le reazioni vincolari, le azioni interne e tracciare nello spazio predisposto nella pagina a fronte i corrispondenti grafici.

Calcolare infine, riapplicando il PLV, la rotazione del punto A,  $\varphi_A$ .

*Si rammenta che il diagramma del momento flettente va riportato dalla parte delle fibre tese.*

Universita' di Cagliari

SdC\_SdA 2 20.03.26\*001

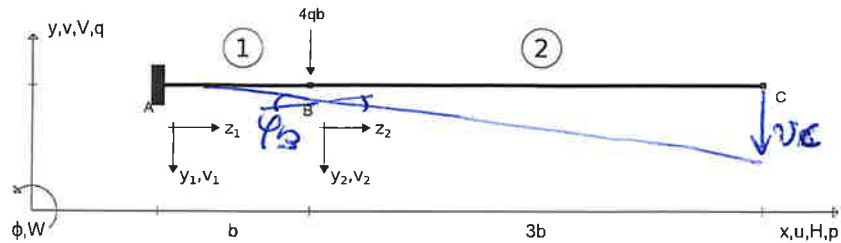


**Esercizio n. 2 (7 punti)**

Per la struttura *isostatica*, indicata in Figura, determinare le reazioni vincolari e l'espressione delle azioni interne, nonché le condizioni al contorno imposte dai vincoli nei punti *A*, *B* e *C*.

Utilizzare quindi l'equazione della linea elastica per determinare:

1. La deformata della linea d'asse,  $v(z) = v_1(z_1) \cup v_2(z_2)$ ;
2. La sua derivata prima,  $v'(z) = v_1'(z_1) \cup v_2'(z_2)$ ;
3. Lo spostamento verticale del punto *C*,  $v_C$ ;
4. La rotazione del punto *B*,  $\varphi_B$ .



↑[+] ↓



⌚[+] ⌚

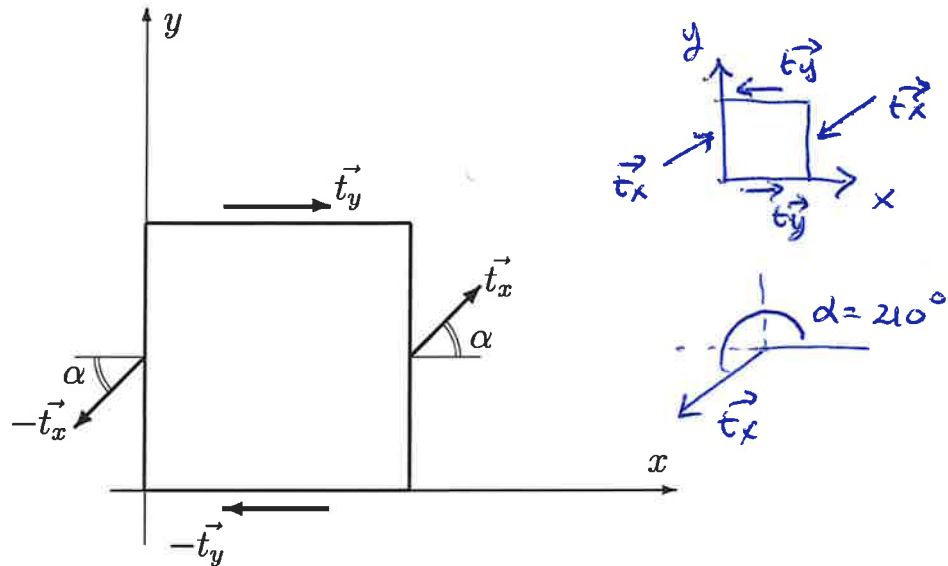
$H_A (\hat{\varphi}) = \dots 0 \dots$		$V_A (\hat{\uparrow}) = \dots 4pb \dots$		$M_A (\hat{\varphi}) = \dots 4pb^2 \dots$	
$N_{AB} = \dots // \dots$		$T_{AB} = \dots 4pb \dots$		$M_{AB} = \dots -4pb^2 + 4qbz_1 \dots$	
$N_{BC} = \dots // \dots$		$T_{BC} = \dots // \dots$		$M_{BC} = \dots // \dots$	
c.c in A = $v_1(z_1=0) = 0$		; $v_1'(z_1=0) = 0$		c.c in B = $v_1(z_1=b) = v_2(z_2=0)$	
				; $v_1'(z_1=b) = v_2'(z_2=0)$	
c.c in C = $//$					
$v_1(z_1) = \frac{1}{EI} (2pb^2 z_1 - \frac{2}{3} qb z_1^3)$		$v_1'(z_1) = \frac{1}{EI} (4pb z_1 - 2qb z_1^2)$			
$v_2(z_2) = \frac{1}{EI} (\frac{4}{3} pb^4 + 2pb^3 z_2)$		$v_2'(z_2) = \frac{1}{EI} (2pb^3)$			
$v_C = \frac{22pb^4}{3EI}$		$(\downarrow)$		$\varphi_B = \frac{2pb^3}{EI}$	
				$(\curvearrowright)$	

**Esercizio n. 3 (9 punti)**

Un elemento di materiale *in condizioni di equilibrio* è soggetto lungo le facce aventi come normali gli assi  $x$  e  $y$  ai vettori sforzo (piani)  $\vec{t}_x$  e  $\vec{t}_y$  rispettivamente; di questi  $\vec{t}_x$  è inclinato rispetto all'asse  $x$  di un angolo  $\alpha = 210^\circ$  (sicché:  $\sin \alpha = -\frac{1}{2}$ ;  $\cos \alpha = -\frac{\sqrt{3}}{2}$ ;) e ha modulo di valore  $|\vec{t}_x| = 30$  MPa. L'altro vettore sforzo,  $\vec{t}_y$ , è invece *orizzontale* (ma di verso non specificato!), come indicato in Figura.

Si chiede di determinare le componenti  $\sigma_x$ ,  $\sigma_y$  e  $\tau_{xy}$  del tensore degli sforzi, costruire il cerchio di Mohr, determinare gli sforzi principali,  $\sigma_1$  e  $\sigma_2$ , e la massima tensione tangenziale,  $\tau_{max}$ .

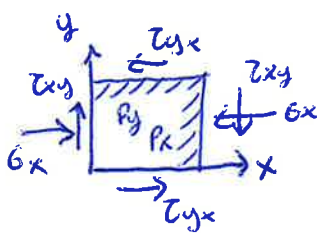
Determinare inoltre quanto vale l'angolo  $\varphi$  formato dall'asse  $x$  e dall'asse normale alla faccia sulla quale agisce lo sforzo principale massimo,  $\sigma_1$ .



$\sigma_x = -25,980$  (MPa);  $\sigma_y = 0,000$  (MPa);  $\tau_{xy} = -15,000$  (MPa);

$\sigma_1 = 6,952$  (MPa);  $\sigma_2 = -32,833$  (MPa);  $\tau_{max} = 19,843$  (MPa);

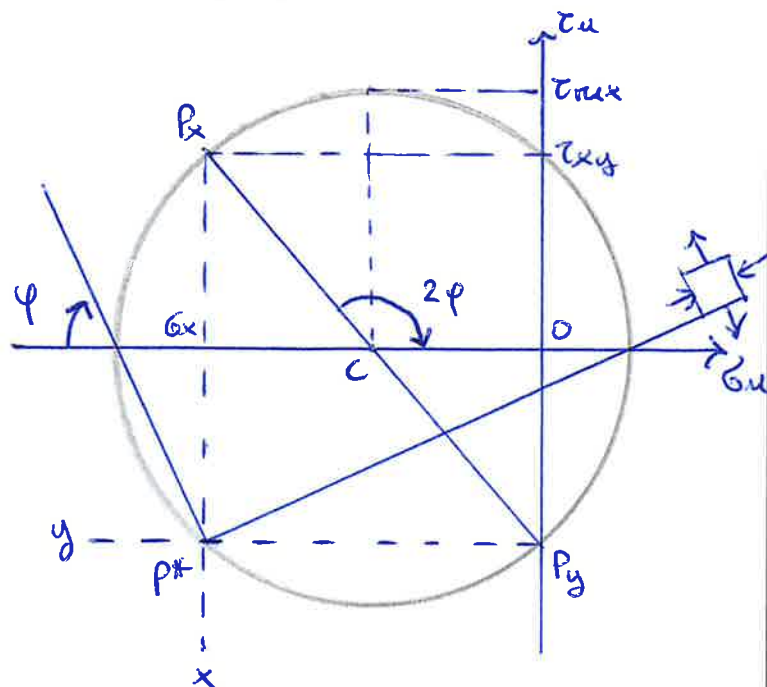
cerchio di Mohr:

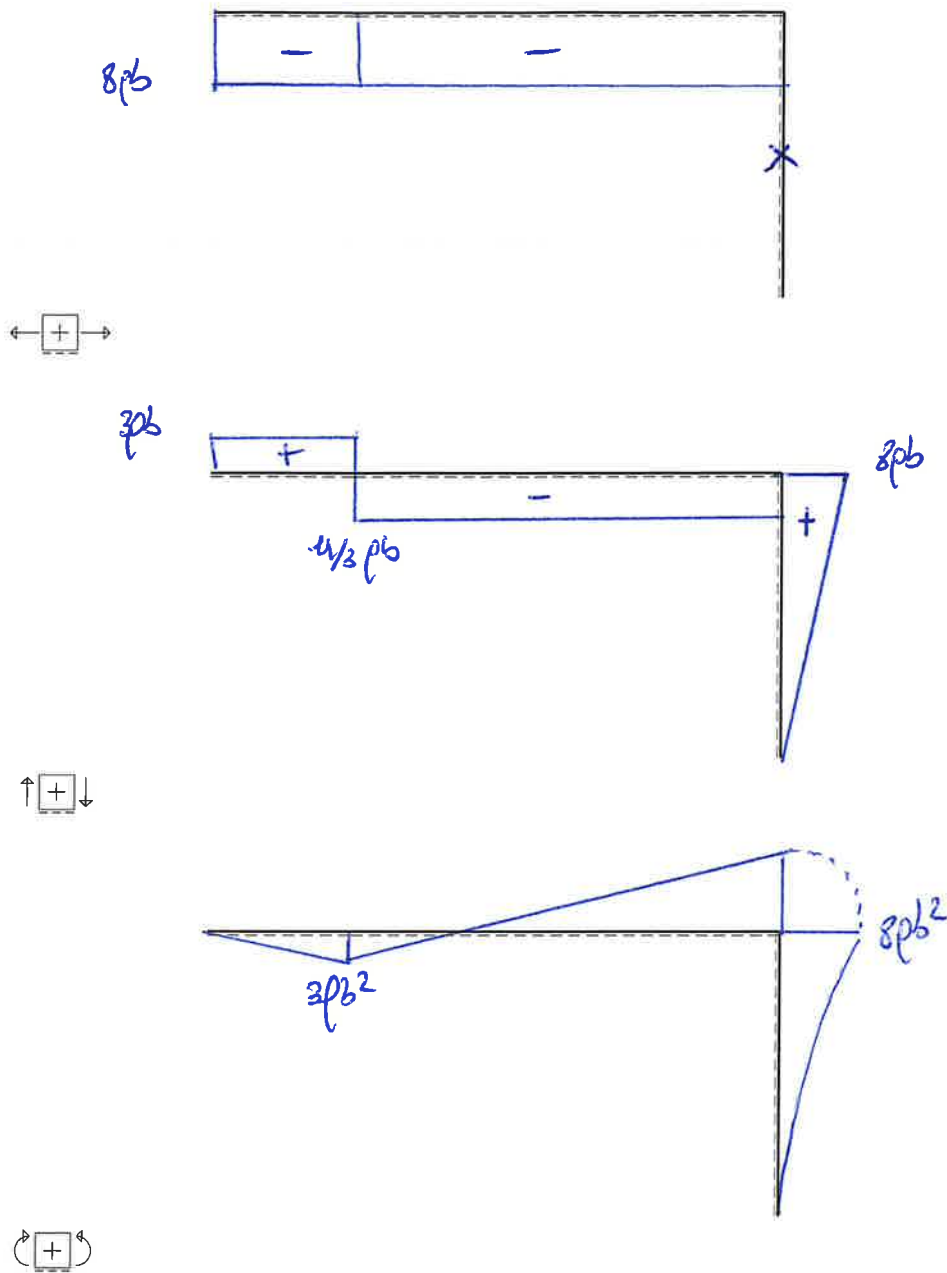


$P_x = (-25,980; 15,000)$

$P_y = (0,000; -15,000)$

$\varphi = -65,44$  (°);





$H_A(\Rightarrow) = 8pb$	$V_A(\hat{v}) = 3pb$	$V_B(\hat{v}) = -20/3pb$	$V_C(\hat{v}) = 11/3pb$	$M_B(\hat{\phi}) = 3pb^2$
$N_{AB} = -8pb$	$T_{AB} = 3pb$	$M_{AB} = 3pb \times 1$		
$N_{CB} = -8pb$	$T_{CB} = -11/3pb$	$M_{CB} = -8pb^2 + 11/3pb \times 2$		
$N_{DC} = //$	$T_{DC} = 4pb$	$M_{DC} = -2pb \times 2$		
$\varphi_A = -qb^3/2ED$	(2)			

**CORSO DI STATICA E SCIENZA DELLE COSTRUZIONI**

A.A. 2025-2026

Prova scritta in aula del 20.03.2026

Parte II - Testo 2

Nota: I risultati numerici vanno riportati a penna su questo stesso foglio, nei riquadri predisposti; i calcoli (in forma ordinata) vanno allegati sui soli fogli a quadretti che sono stati forniti.

Allievo:.....e-mail:..... Matricola:.....

**Esercizio n. 1** (17 punti)

Risolvere mediante il Principio dei Lavori Virtuali (PLV) la struttura iperstatica riportata in Figura, assumendo, come incognita iperstatica, il momento flettente sull'appoggio di continuità B,  $M_B$ .

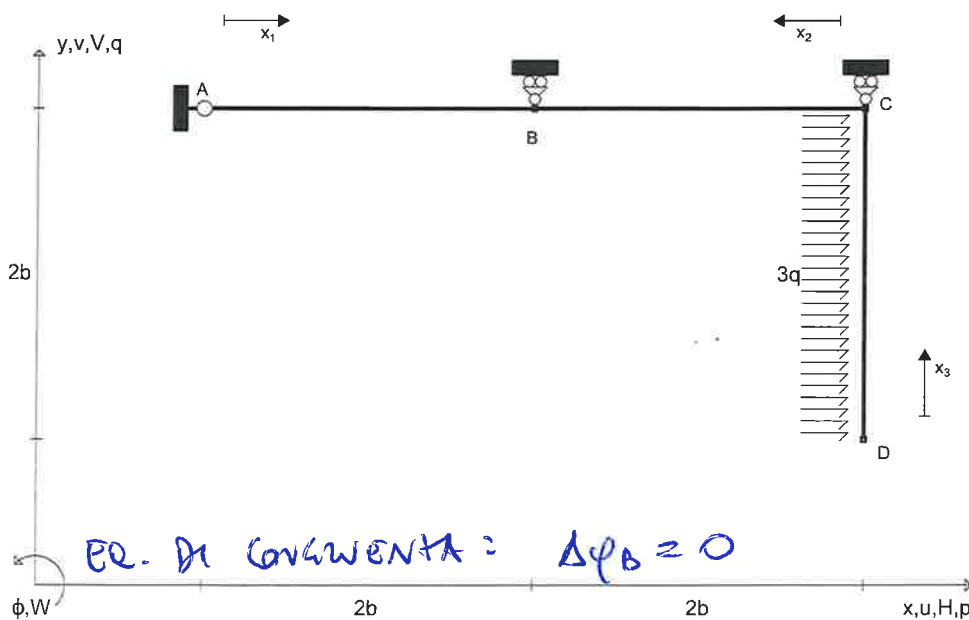
Dopo avere determinato l'iperstatica *tenendo conto solo della deformabilità flessionale*, calcolare le reazioni vincolari, le azioni interne e tracciare nello spazio predisposto nella pagina a fronte i corrispondenti grafici.

Calcolare infine, riapplicando il PLV, la rotazione del punto A,  $\varphi_A$ .

Si rammenta che il diagramma del momento flettente va riportato dalla parte delle fibre tese.

Universita' di Cagliari

SdC\_SdA 2 20.03.26\*002

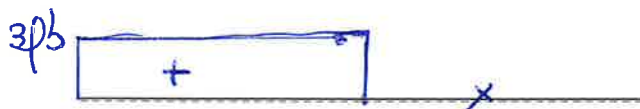
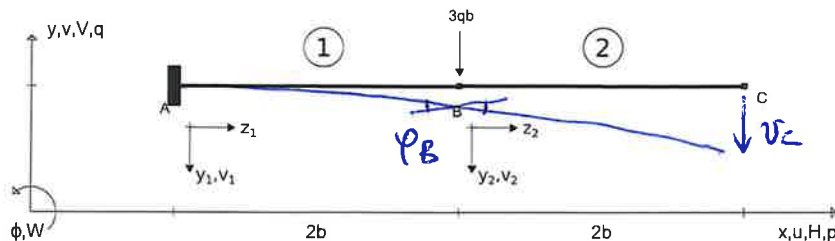


**Esercizio n. 2 (7 punti)**

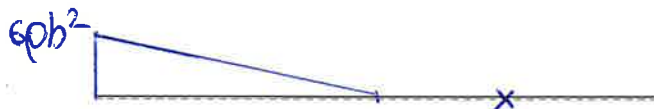
Per la struttura *isostatica*, indicata in Figura, determinare le reazioni vincolari e l'espressione delle azioni interne, nonché le condizioni al contorno imposte dai vincoli nei punti *A*, *B* e *C*.

Utilizzare quindi l'equazione della linea elastica per determinare:

1. La deformata della linea d'asse,  $v(z) = v_1(z_1) \cup v_2(z_2)$ ;
2. La sua derivata prima,  $v'(z) = v_1'(z_1) \cup v_2'(z_2)$ ;
3. Lo spostamento verticale del punto *C*,  $v_C$ ;
4. La rotazione del punto *B*,  $\varphi_B$ .



↑ ⊕ ↓



⊙ ⊕ ⊙

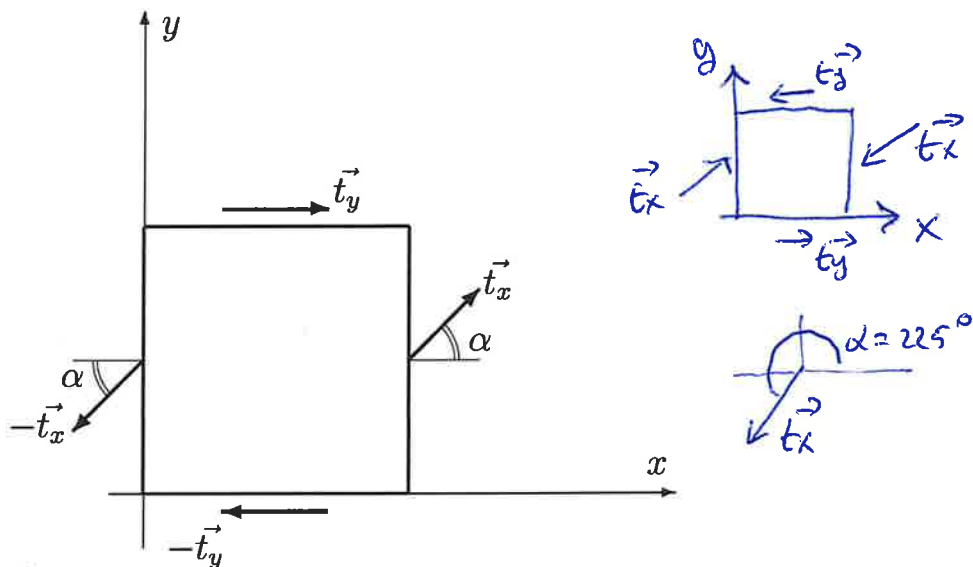
$H_A(\Rightarrow) = 0$	$V_A(\hat{U}) = 3pb$	$M_A(\hat{\varphi}) = 6pb^2$
$N_{AB} = //$	$T_{AB} = 3pb$	$M_{AB} = -6pb^2 + 3pbz_1$
$N_{BC} = //$	$T_{BC} = //$	$M_{BC} = //$
c.c in A = $v_1(z_1=0) = 0; v_1'(z_1=0) = 0$		
c.c in B = $v_1(z_1=2b) = v_2(z_2=0); v_1'(z_1=2b) = v_2'(z_2=0)$		
c.c in C = //		
$v_1(z_1) = \frac{1}{\epsilon_1} (3pb^2z_1^2 - \frac{1}{2}qbz_1^3)$	$v_1'(z_1) = \frac{1}{\epsilon_1} (6pb^2z_1 - \frac{3}{2}pbz_1^2)$	
$v_2(z_2) = \frac{1}{\epsilon_1} (8pb^4 + 6pb^3z_2)$	$v_2'(z_2) = \frac{1}{\epsilon_1} (6pb^3)$	
$v_C = \frac{20pb^4}{\epsilon_1} (\downarrow)$	$\varphi_B = \frac{6pb^3}{\epsilon_1} (\downarrow)$	

**Esercizio n. 3 (9 punti)**

Un elemento di materiale *in condizioni di equilibrio* è soggetto lungo le facce aventi come normali gli assi  $x$  e  $y$  ai vettori sforzo (piani)  $\vec{t}_x$  e  $\vec{t}_y$  rispettivamente; di questi  $\vec{t}_x$  è inclinato rispetto all'asse  $x$  di un angolo  $\alpha = 225^\circ$  (sicché:  $\sin \alpha = -\frac{\sqrt{2}}{2}$ ;  $\cos \alpha = -\frac{\sqrt{2}}{2}$ ); e ha modulo di valore  $|\vec{t}_x| = 30$  MPa. L'altro vettore sforzo,  $\vec{t}_y$ , è invece *orizzontale* (ma di verso non specificato!), come indicato in Figura.

Si chiede di determinare le componenti  $\sigma_x$ ,  $\sigma_y$  e  $\tau_{xy}$  del tensore degli sforzi, costruire il cerchio di Mohr, determinare gli sforzi principali,  $\sigma_1$  e  $\sigma_2$ , e la massima tensione tangenziale,  $\tau_{max}$ .

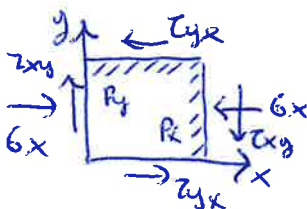
Determinare inoltre quanto vale l'angolo  $\varphi$  formato dall'asse  $x$  e dall'asse normale alla faccia sulla quale agisce lo sforzo principale massimo,  $\sigma_1$ .



$\sigma_x = -21,213$  (MPa);  $\sigma_y = 0,000$  (MPa);  $\tau_{xy} = -21,213$  (MPa);

$\sigma_1 = 13,110$  (MPa);  $\sigma_2 = -34,323$  (MPa);  $\tau_{max} = 23,217$  (MPa);

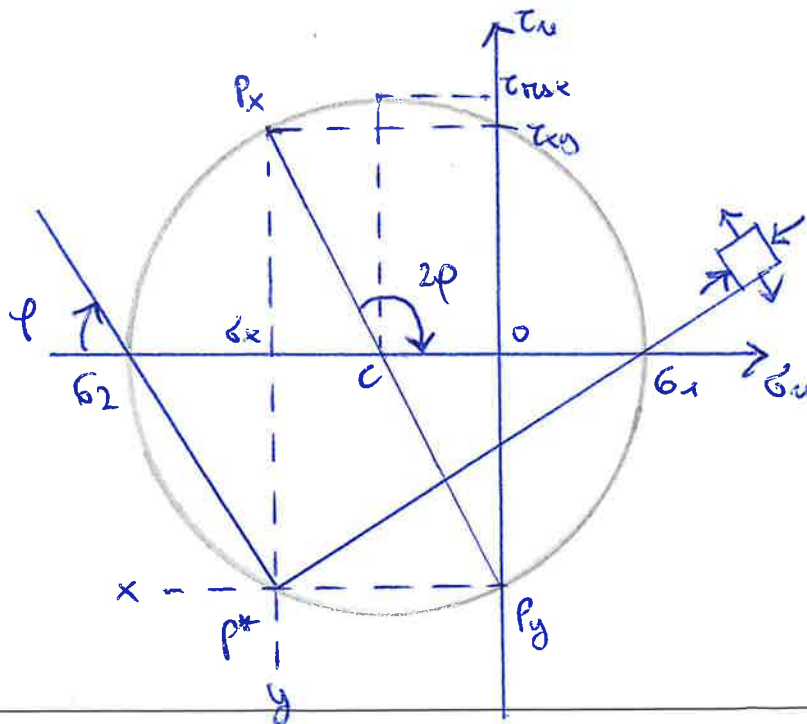
cerchio di Mohr:

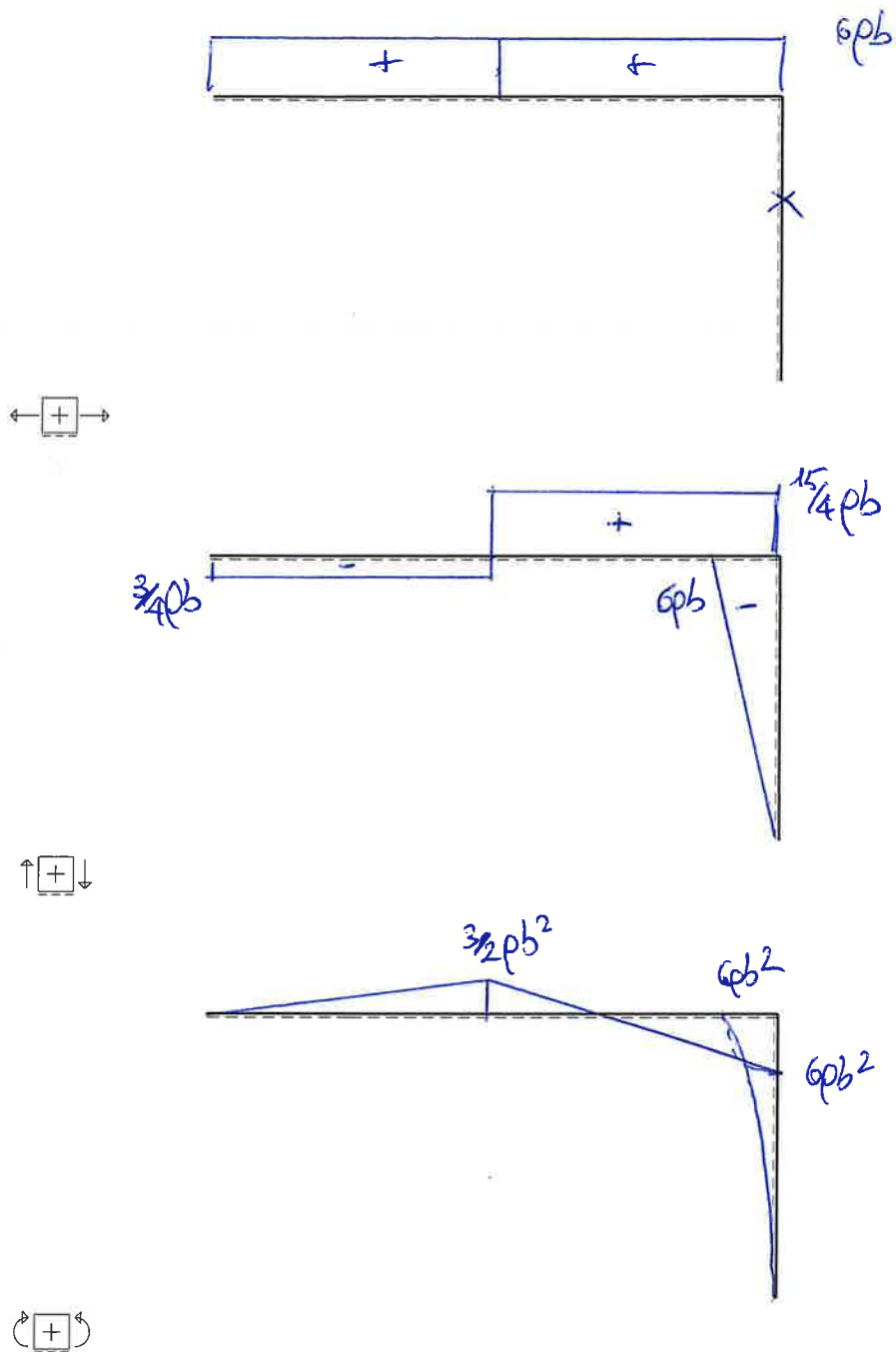


$P_x = (-21,213; 21,213)$

$P_y = (0,000; -21,213)$

$\varphi = -58,28$  (°);





$H_A(\Rightarrow) = -6pb$	$V_A(\hat{v}) = -3/4pb$	$V_B(\hat{v}) = 3/2pb$	$V_C(\hat{v}) = -15/4pb$	$M_B(\hat{\varphi}) = -3/2pb^2$
$N_{AB} = 6pb$	$T_{AB} = -3/4pb$	$M_{AB} = -3/4pb \times 1$		
$N_{CB} = 6pb$	$T_{CB} = 15/4pb$	$M_{CB} = 6pb^2 - 15/4pb \times 2$		
$N_{DC} = 1$	$T_{DC} = -3p \times 3$	$M_{DC} = 3/2p \times 3^2$		
$\varphi_A = 9b^3/200$	(5)			

CORSO DI STATICA E SCIENZA DELLE COSTRUZIONI

A.A. 2025-2026

Prova scritta in aula del 20.03.2026

Parte II - Testo 3

Nota: I risultati numerici vanno riportati a penna su questo stesso foglio, nei riquadri predisposti; i calcoli (in forma ordinata) vanno allegati sui soli fogli a quadretti che sono stati forniti.

Allievo:.....e-mail:..... Matricola:.....

Esercizio n. 1 (17 punti)

Risolvere mediante il Principio dei Lavori Virtuali (PLV) la struttura iperstatica riportata in Figura, assumendo, come incognita iperstatica, il momento flettente sull'appoggio di continuità B,  $M_B$ .

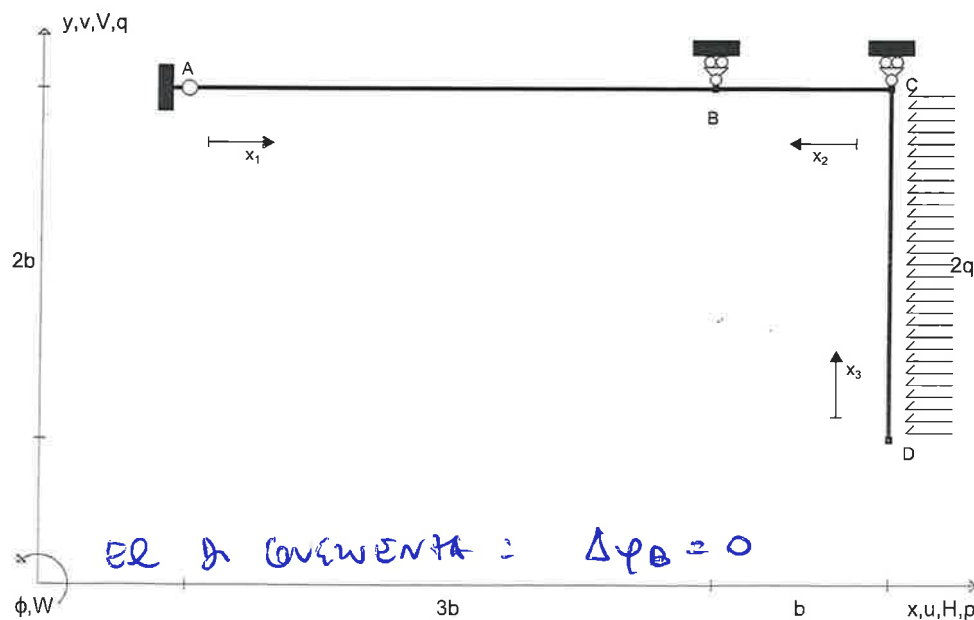
Dopo avere determinato l'iperstatica tenendo conto solo della deformabilità flessionale, calcolare le reazioni vincolari, le azioni interne e tracciare nello spazio predisposto nella pagina a fronte i corrispondenti grafici.

Calcolare infine, riapplicando il PLV, la rotazione del punto A,  $\varphi_A$ .

Si rammenta che il diagramma del momento flettente va riportato dalla parte delle fibre tese.

Universita' di Cagliari

SdC\_SdA 2 20.03.26\*003

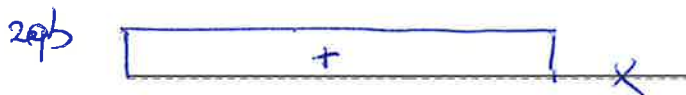
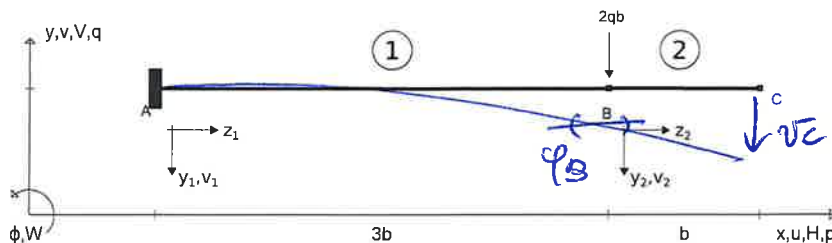


**Esercizio n. 2 (7 punti)**

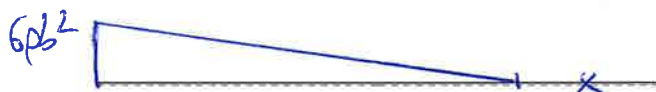
Per la struttura *isostatica*, indicata in Figura, determinare le reazioni vincolari e l'espressione delle azioni interne, nonché le condizioni al contorno imposte dai vincoli nei punti *A*, *B* e *C*.

Utilizzare quindi l'equazione della linea elastica per determinare:

1. La deformata della linea d'asse,  $v(z) = v_1(z_1) \cup v_2(z_2)$ ;
2. La sua derivata prima,  $v'(z) = v_1'(z_1) \cup v_2'(z_2)$ ;
3. Lo spostamento verticale del punto *C*,  $v_C$ ;
4. La rotazione del punto *B*,  $\varphi_B$ .



↑ ⊕ ↓



⊕ ⊕ ⊕

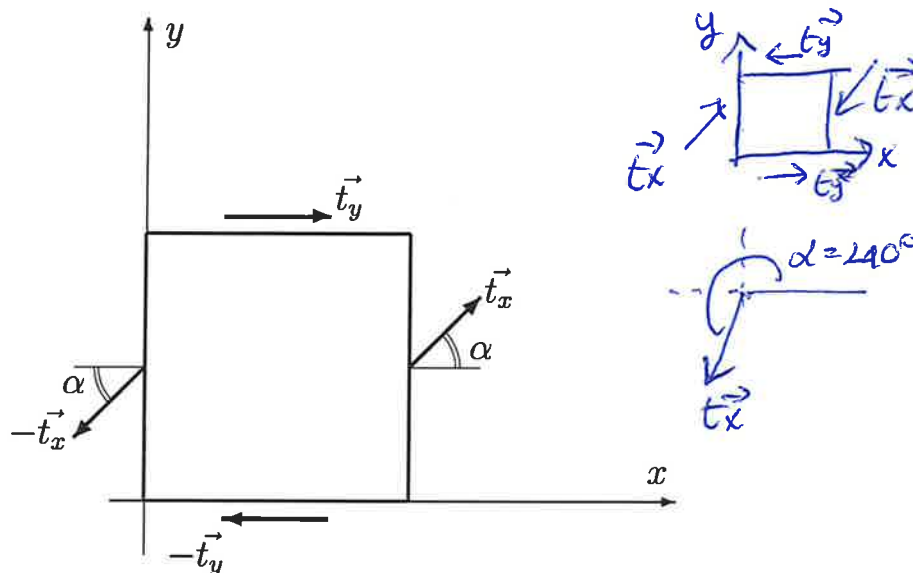
$H_A(\Rightarrow) = \dots 0 \dots$	$V_A(\hat{\uparrow}) = \dots 2qb \dots$	$M_A(\hat{\curvearrowright}) = \dots 6pb^2 \dots$
$N_{AB} = \dots // \dots$	$T_{AB} = \dots 2qb \dots$	$M_{AB} = \dots -6pb^2 + 2pbz_1 \dots$
$N_{BC} = \dots // \dots$	$T_{BC} = \dots // \dots$	$M_{BC} = \dots // \dots$
c.c in A = $v_1(z_1=0)=0; v_1'(z_1=0)=0$		
c.c in B = $v_1(z_1=3b)=v_2(z_2=0); v_1'(z_1=3b)=v_2'(z_2=0)$		
c.c in C = $//$		
$v_1(z_1) = \dots \frac{1}{e_3}(3pb^2z_1^2 - \frac{1}{3}pbz_1^3) \dots$	$v_1'(z_1) = \dots \frac{1}{e_3}(6pb^2z_1 - pbz_1^2) \dots$	
$v_2(z_2) = \dots \frac{1}{e_3}(18pb^4 + 3pb^3z_2) \dots$	$v_2'(z_2) = \dots \frac{1}{e_3}(3pb^3) \dots$	
$v_C = \dots 27pb^4/e_3 \downarrow \dots$	$\varphi_B = \dots 3pb^3/e_3 \downarrow \dots$	

**Esercizio n. 3 (9 punti)**

Un elemento di materiale *in condizioni di equilibrio* è soggetto lungo le facce aventi come normali gli assi  $x$  e  $y$  ai vettori sforzo (piani)  $t_x$  e  $t_y$  rispettivamente; di questi  $t_x$  è inclinato rispetto all'asse  $x$  di un angolo  $\alpha = 240^\circ$  (sicché:  $\sin \alpha = -\frac{\sqrt{3}}{2}$ ;  $\cos \alpha = -\frac{1}{2}$ ;) e ha modulo di valore  $|t_x| = 30$  MPa. L'altro vettore sforzo,  $t_y$ , è invece *orizzontale* (ma di verso non specificato!), come indicato in Figura.

Si chiede di determinare le componenti  $\sigma_x$ ,  $\sigma_y$  e  $\tau_{xy}$  del tensore degli sforzi, costruire il cerchio di Mohr, determinare gli sforzi principali,  $\sigma_1$  e  $\sigma_2$ , e la massima tensione tangenziale,  $\tau_{max}$ .

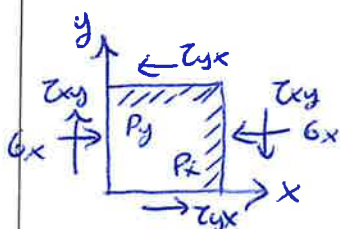
Determinare inoltre quanto vale l'angolo  $\varphi$  formato dall'asse  $x$  e dall'asse normale alla faccia sulla quale agisce lo sforzo principale massimo,  $\sigma_1$ .



$\sigma_x = -15,000$  (MPa);  $\sigma_y = 0,000$  (MPa);  $\tau_{xy} = -25,980$  (MPa);

$\sigma_1 = 19,541$  (MPa);  $\sigma_2 = -34,541$  (MPa);  $\tau_{max} = 27,041$  (MPa);

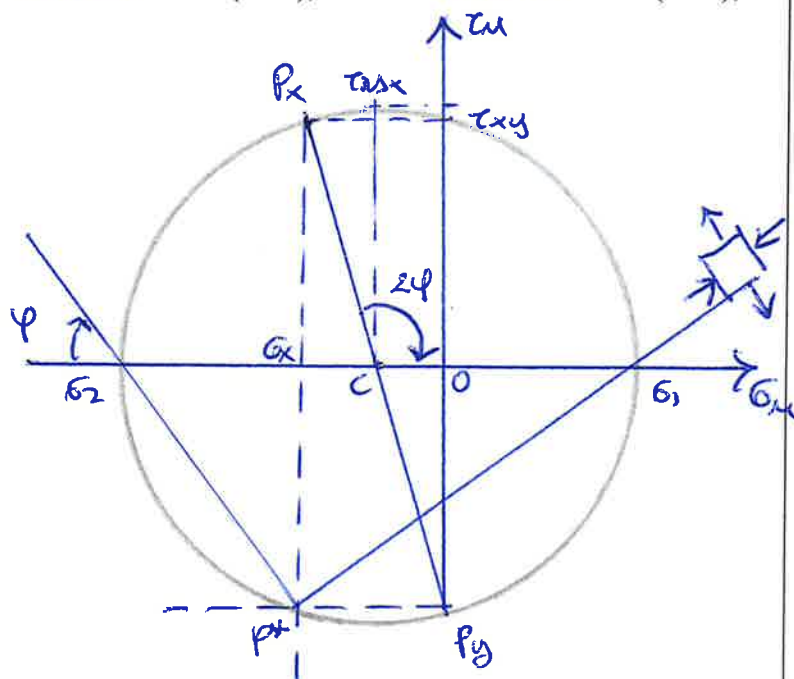
cerchio di Mohr:

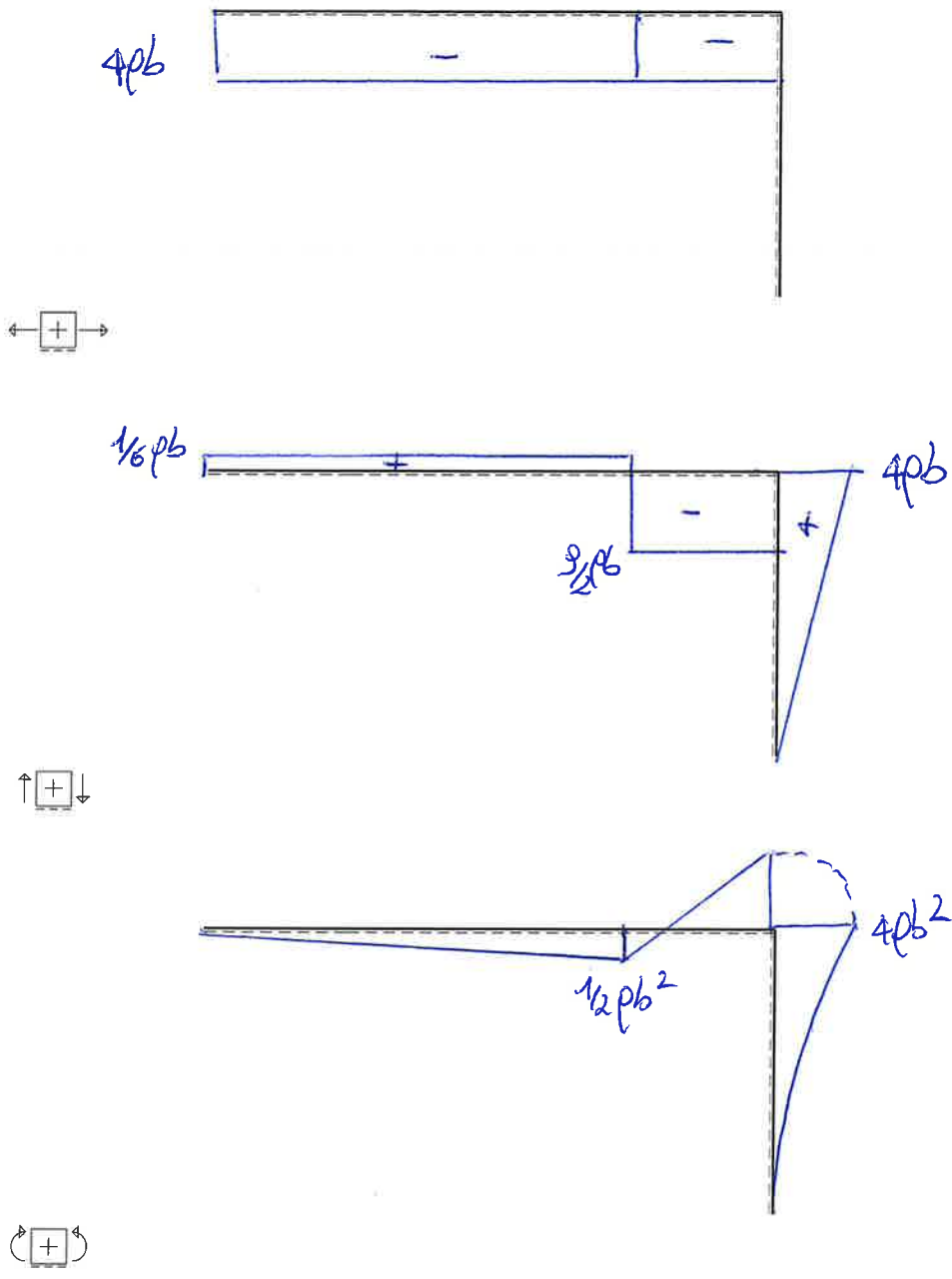


$P_x = (-15,000; 25,980)$

$P_y = (0,000; -25,980)$

$\varphi = -53,05$  (°);





$H_A(\Rightarrow) = 4pb$	$V_A(\hat{v}) = 1/6pb$	$V_B(\hat{v}) = -3/2pb$	$V_C(\hat{v}) = 3/2pb$	$M_B(\hat{z}) = 1/2pb^2$
$N_{AB} = -4pb$	$T_{AB} = 1/6pb$	$M_{AB} = 1/6pbx_1$		
$N_{CB} = -4pb$	$T_{CB} = -3/2pb$	$M_{CB} = -4pb^2 + 3/2pbx_2$		
$N_{DC} = 0$	$T_{DC} = 2pbx_3$	$M_{DC} = -pbx_3^2$		
$\varphi_A = -pb^3/4EI$	(2)			