

CORSO DI SCIENZA DELLE COSTRUZIONI

A.A. 2009-2010

Prova scritta in aula del 25.01.2011

Parte I - Testo 4

CdS AdC

CdS SdA 2009-2010

CdS SdA 2010-2011

Nota: I risultati numerici vanno riportati a penna su questo stesso foglio, nei riquadri predisposti; i calcoli (in forma ordinata) vanno allegati sui soli fogli a quadretti che sono stati forniti. Esprimere i risultati in forma frazionaria o con almeno 3 cifre decimali.

Allievo:..... e-mail:..... Matricola:.....

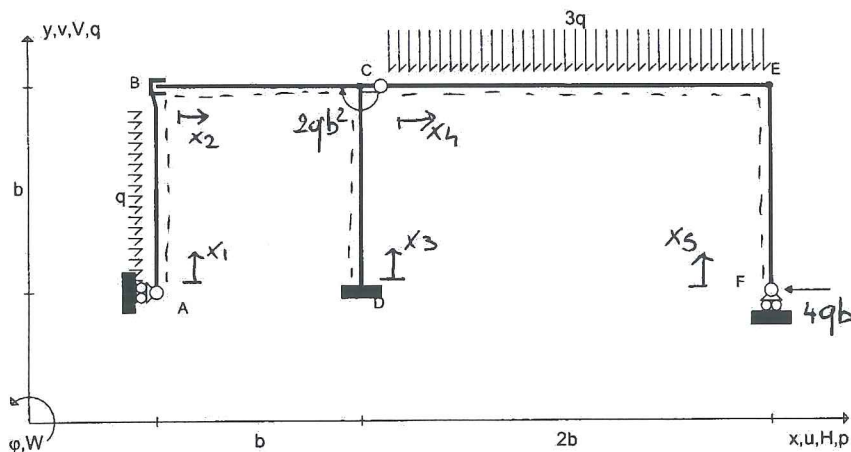
Esercizio n. 1 (17 punti)

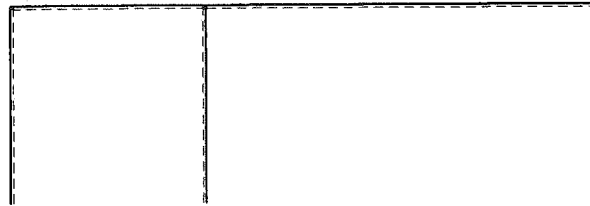
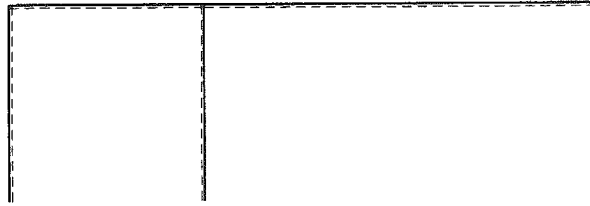
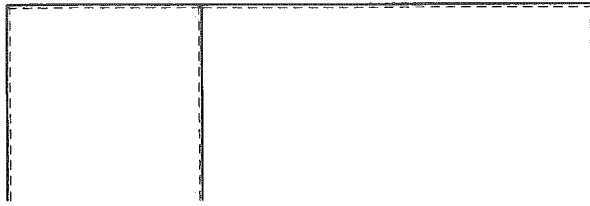
Risolvere la struttura isostatica riportata in Figura calcolando le reazioni vincolari, le azioni interne e tracciando nello spazio predisposto nella pagina a fronte i corrispondenti grafici.

Si rammenta che il diagramma del momento flettente va riportato dalla parte delle fibre tese.

Universita' di Cagliari

SdC_SdA 25.01.11*004





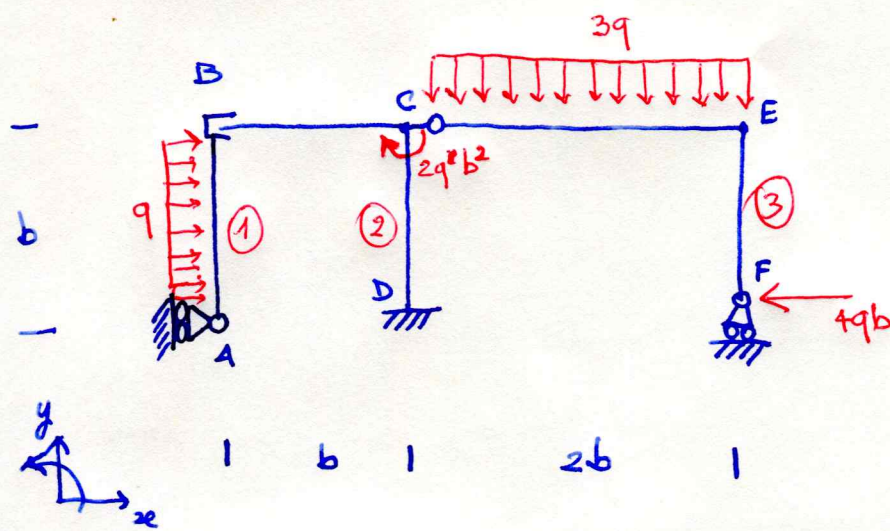
$H_A (\Leftrightarrow) = \dots\dots\dots$; $H_D (\Leftrightarrow) = \dots\dots\dots$; $V_D (\uparrow) = \dots\dots\dots$; $M_D (\curvearrowright) = \dots\dots\dots$; $V_F (\uparrow) = \dots\dots\dots$;
 $N_{AB} = \dots\dots\dots$; $T_{AB} = \dots\dots\dots$; $M_{AB} = \dots\dots\dots$;
 $N_{BC} = \dots\dots\dots$; $T_{BC} = \dots\dots\dots$; $M_{BC} = \dots\dots\dots$;
 $N_{DC} = \dots\dots\dots$; $T_{DC} = \dots\dots\dots$; $M_{DC} = \dots\dots\dots$;
 $N_{CE} = \dots\dots\dots$; $T_{CE} = \dots\dots\dots$; $M_{CE} = \dots\dots\dots$;
 $N_{FE} = \dots\dots\dots$; $T_{FE} = \dots\dots\dots$; $M_{FE} = \dots\dots\dots$;
3

ESERCIZIO 1

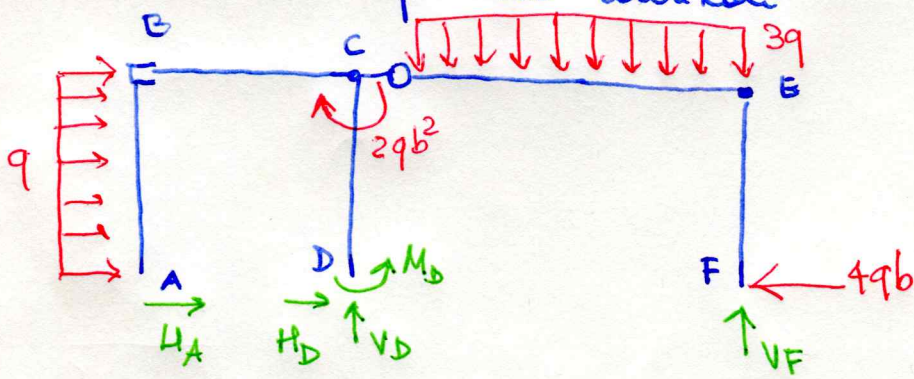
La struttura è iperstatica.
Infatti: in base alle

$$GDL = 3 \times 3 = 9$$

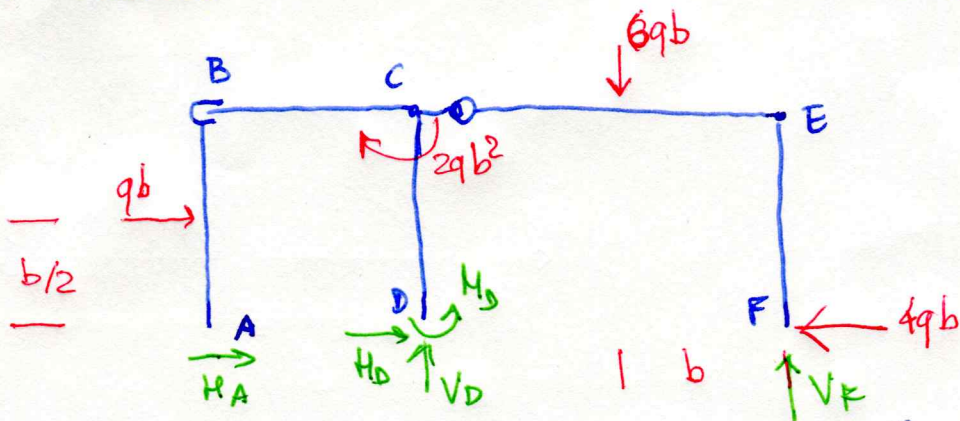
$$GDV = 1(A) + 2(B) + 1(F) + 2(C) + 3(D) = 9$$



Possiamo sostituire ai vincoli le reazioni vincolari per disegnare il diagramma di corpo libero. Lasciamo i vincoli interni da cui forniranno le equazioni ausiliarie da inserire al sistema delle equazioni cardinali.



Per il calcolo delle reazioni vincolari: ~~non~~ notando che i carichi distribuiti sono costanti e possono quindi essere sostituiti da una forza concentrata pari al valore del carico moltiplicato per la lunghezza del tratto in cui è applicato. Tali forze possono essere applicate nel centro dell'asta e cui il carico distribuito è applicato. Quindi



Le equazioni cardinali si scrivano come segue

$$\begin{cases} \rightarrow R_x = 0 \\ \uparrow R_y = 0 \\ \curvearrowright M_{z(D)} = 0 \end{cases} ; \begin{cases} H_A + H_D + qb - 4qb = 0 \\ V_D + V_F - 6bq = 0 \\ M_D - qb \cdot \frac{b}{2} - 6bq \cdot b + V_F \cdot 2b - 2qb^2 = 0 \end{cases}$$

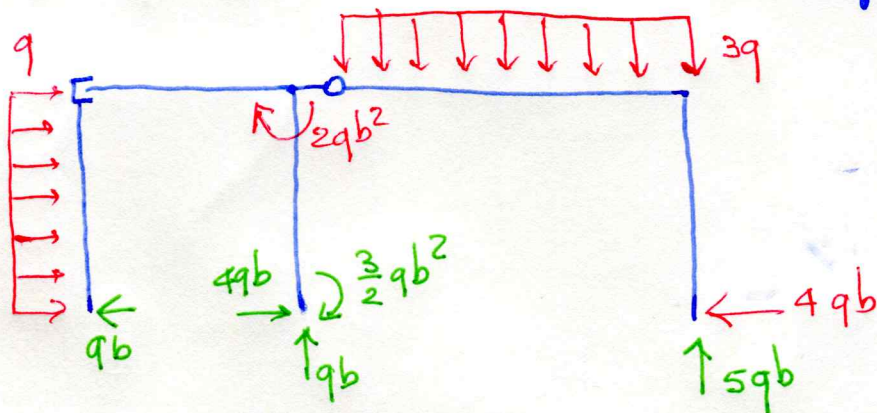
A cui vanno aggiunte le equazioni ausiliarie fornite dal patto in B e dalle cerniere in E

$$\begin{cases} R_x^{(1)} = 0 \\ M_{z(C)}^{(3)} = 0 \end{cases} \begin{cases} qb + H_A = 0 \\ -6bq \cdot b - 4qb \cdot b + V_F \cdot 2b = 0 \end{cases}$$

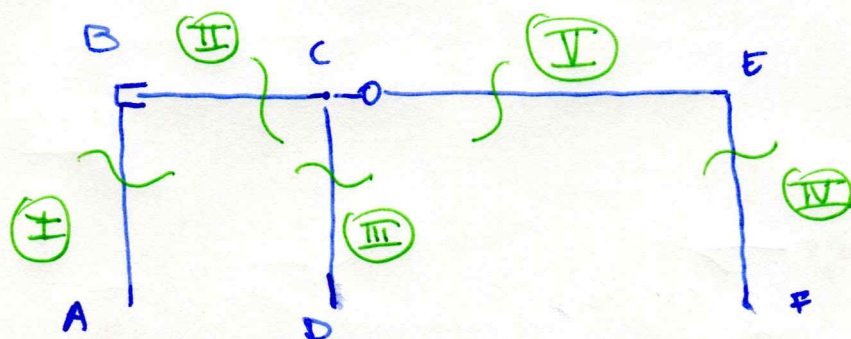
da cui immediatamente ricaviamo i valori di H_A e V_F

$$\begin{cases} H_A = -qb \\ V_F = 5qb \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} H_D = 3qb - H_A = 4qb \\ V_D = 6qb - V_F = qb \\ M_D = \frac{qb^2}{2} + 8qb^2 - 2V_F b \\ * = \frac{qb^2}{2} + 8qb^2 - 10qb^2 = -\frac{3}{2} qb^2 \end{cases}$$

Possiamo rappresentare le soluzioni come segue

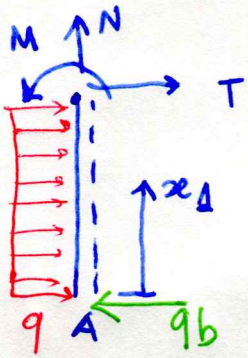


Per il calcolo delle azioni interne consideriamo i seguenti sezionamenti

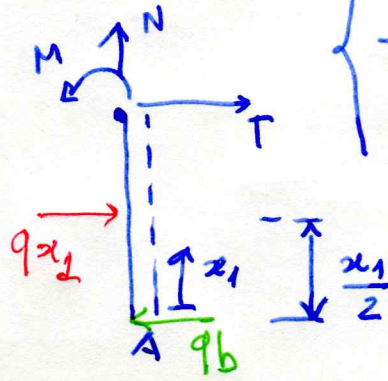


CALCOLO DELLE AZIONI INTERNE

Ⓘ A → B
 $0 \leq x_1 \leq b$



⇒



$$\begin{cases} \uparrow R_{//} = 0 \\ \rightarrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(x_1) = 0 \end{cases}$$

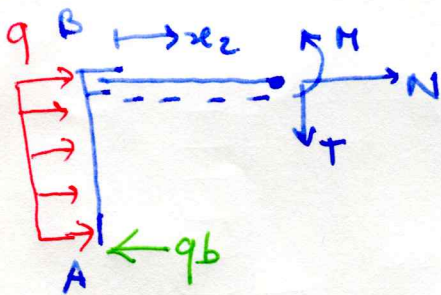
$$\begin{cases} N(x_1) = 0 \\ T(x_1) - qb + qx_1 = 0 \\ M(x_1) + qx_1 \cdot \frac{x_1}{2} - qb \cdot x_1 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_1) = 0 \\ T(x_1) = qb - qx_1 \\ M(x_1) = qb x_1 - q \frac{x_1^2}{2} \end{cases}$$

con $\begin{cases} T(x_1=0) = qb \\ T(x_1=b) = 0 \end{cases}$

e $\begin{cases} M(x_1=0) = 0 \\ M(x_1=b) = \frac{qb^2}{2} \end{cases}$

Ⓜ B → C
 $0 \leq x_2 \leq b$



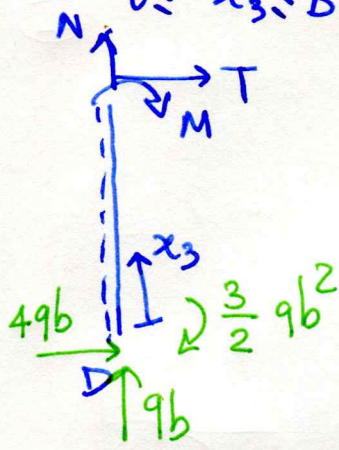
$$\begin{cases} \rightarrow R_{//} = 0 \\ \uparrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(x_2) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_2) + qb - qb = 0 \\ -T(x_2) = 0 \\ M(x_2) - qb^2 + qb \cdot \frac{b}{2} = 0 \end{cases}$$

quindi

$$\begin{cases} N(x_2) = 0 \\ T(x_2) = 0 \\ M(x_2) = \frac{qb^2}{2} \end{cases}$$

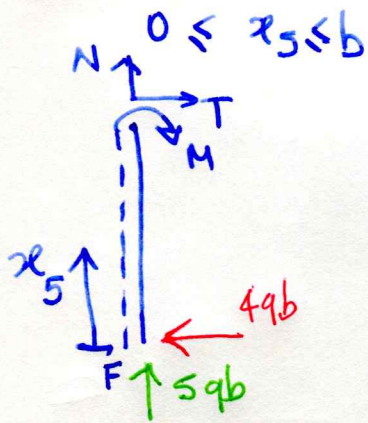
III D → C
 $0 \leq x_3 \leq b$



$$\left\{ \begin{array}{l} \uparrow R_{\parallel} = 0 \\ \rightarrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(x_3) = 0 \end{array} \right. ; \left\{ \begin{array}{l} N(x_3) + qb = 0 \\ T(x_3) + 4qb = 0 \\ -M(x_3) - \frac{3}{2}qb^2 + 4qbx_3 = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} N(x_3) = -qb \\ T(x_3) = -4qb \\ M(x_3) = -\frac{3}{2}qb^2 + 4qbx_3 \end{array} \right. \quad \text{com} \quad \left\{ \begin{array}{l} M(x_3=0) = -\frac{3}{2}qb^2 \\ M(x_3=b) = \frac{5}{2}qb^2 \end{array} \right.$$

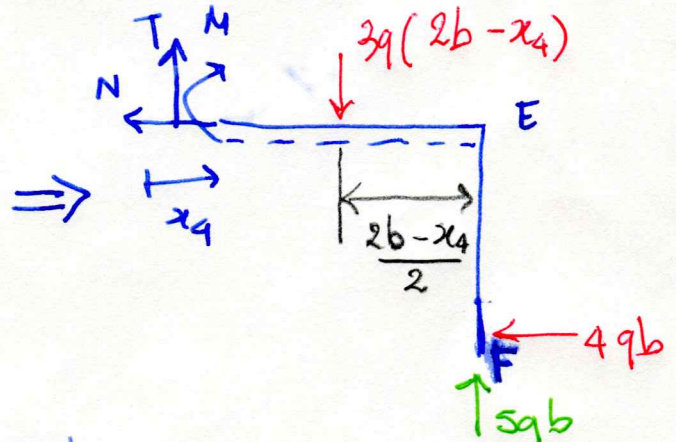
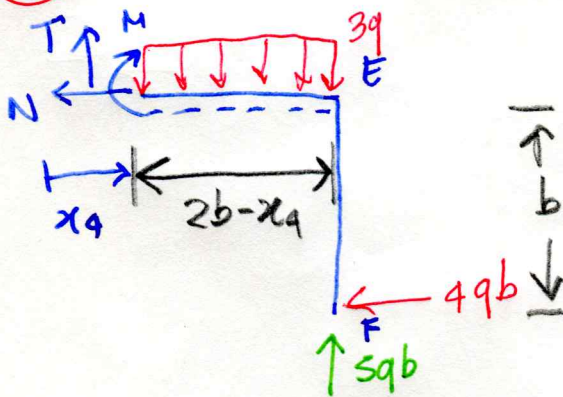
IV F → E



$$\left\{ \begin{array}{l} \uparrow R_{\parallel} = 0 \\ \rightarrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(x_5) = 0 \end{array} \right. ; \left\{ \begin{array}{l} N(x_5) + 5qb = 0 \\ T(x_5) - 4qb = 0 \\ -M(x_5) - 4qbx_5 = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} N(x_5) = -5qb \\ T(x_5) = 4qb \\ M(x_5) = -4qbx_5 \end{array} \right. \quad \text{com} \quad \left\{ \begin{array}{l} M(x_5=0) = 0 \\ M(x_5=b) = -4qb^2 \end{array} \right.$$

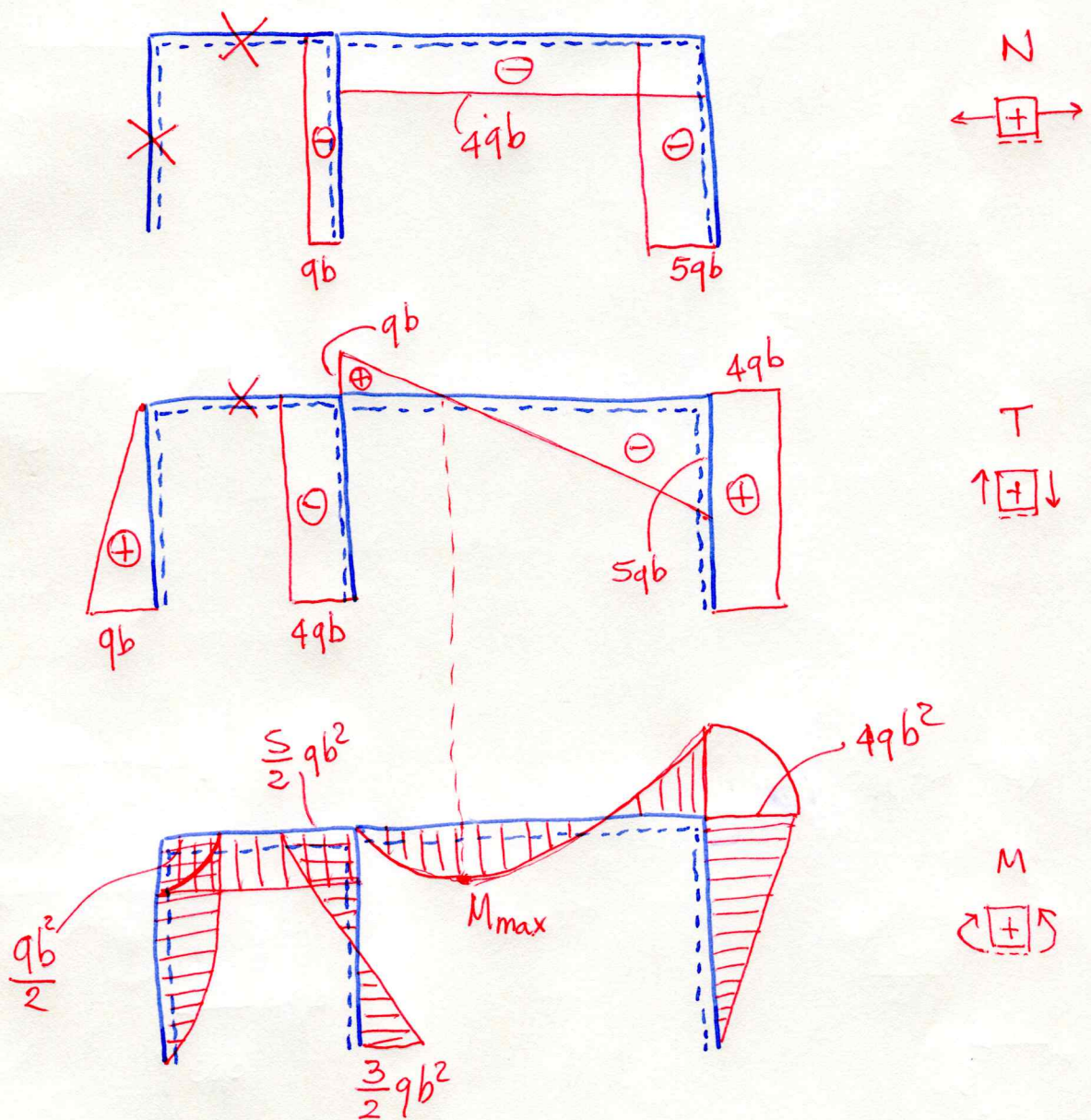
V



$$\left\{ \begin{array}{l} \rightarrow R_{\parallel} = 0 \\ \uparrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(x_4) = 0 \end{array} \right. ; \left\{ \begin{array}{l} -N(x_4) - 4qb = 0 \\ T(x_4) - 3q(2b-x_4) + 5qb = 0 \\ -M(x_4) - 4qb^2 + 5qb[2b-x_4] - 3q[2b-x_4] \cdot \left(\frac{2b-x_4}{2}\right) = 0 \end{array} \right.$$

$$\begin{cases} N(x_1) = -4qb \\ T(x_1) = -5qb + 3q \cdot 2b - 3qx_1 = qb - 3qx_1 \\ M(x_1) = -4qb^2 + 10qb^2 - 5qb x_1 = 3q \left(2b^2 + \frac{x_1^2}{2} - 2bx_1 \right) \\ = qb x_1 - \frac{3}{2} q x_1^2 \end{cases}$$

con $\begin{cases} M(x_1=0) = 0 \\ M(x_1=2b) = -4qb^2 \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} T(x_1=0) = qb \\ T(x_1=2b) = -5qb \end{cases}$



CORSO DI SCIENZA DELLE COSTRUZIONI

A.A. 2018-2019

Prova scritta in aula del 15.11.2019

CdS Edilizia □

CdS AdC □

CdS SdA □

Nota: I risultati numerici vanno riportati a penna su questo stesso foglio, nei riquadri predisposti; i calcoli (in forma ordinata) vanno allegati sui soli fogli a quadretti che sono stati forniti. Esprimere i risultati in forma frazionaria o con almeno 3 cifre decimali.

Allievo:..... e-mail:..... Matricola:.....

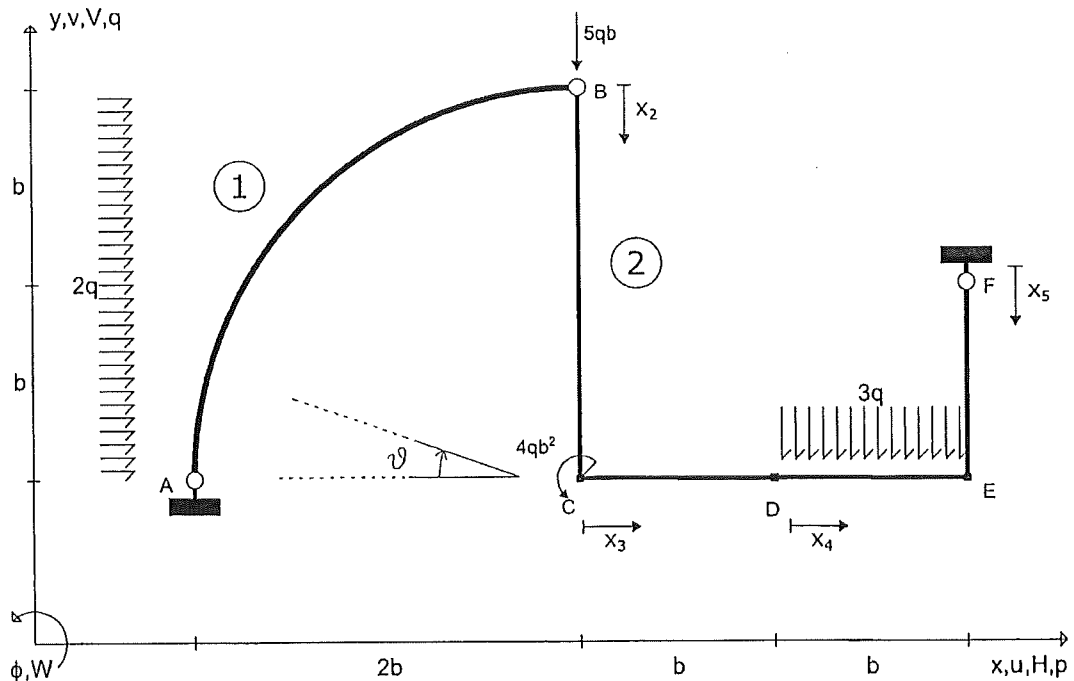
Esercizio n. 1 (17 punti)

Risolvere la struttura isostatica riportata in Figura calcolando le reazioni vincolari, le azioni interne e tracciando nello spazio predisposto nella pagina a fronte i corrispondenti grafici.

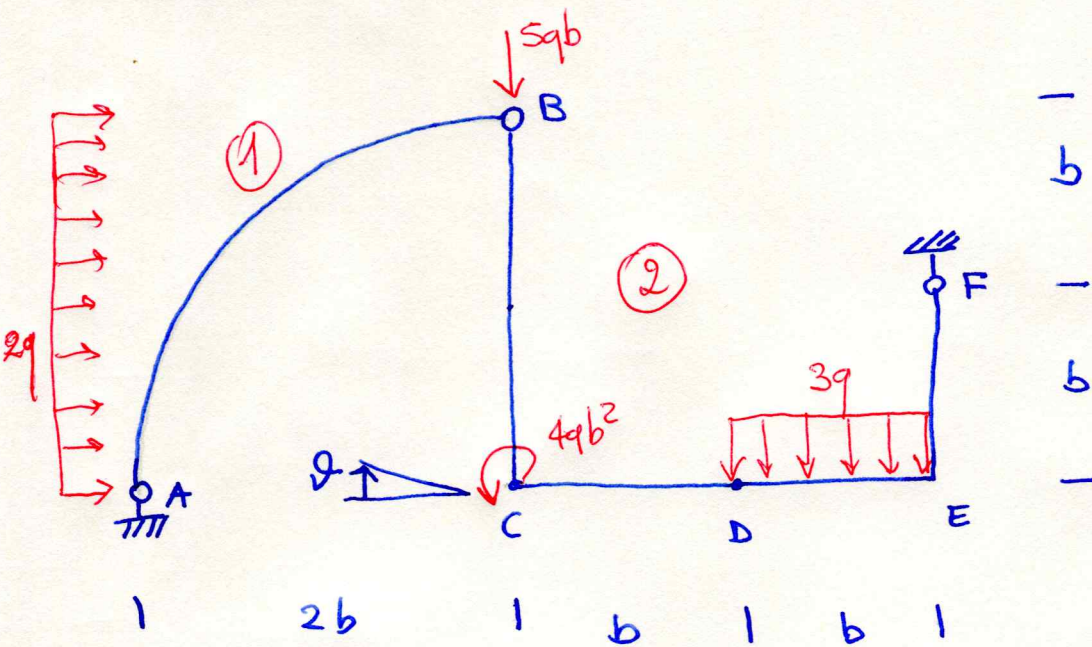
Si rammenta che il diagramma del momento flettente va riportato dalla parte delle fibre tese.

Universita' di Cagliari

SdC_IC 15.11.19*001



ESERCIZIO 2

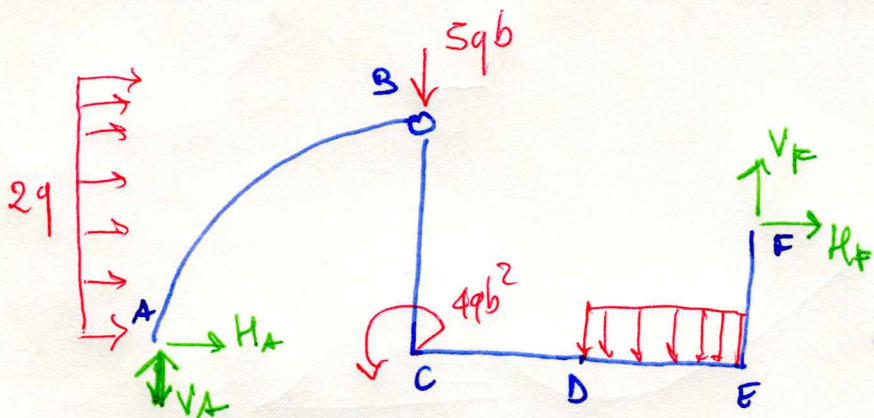


Si noti che la struttura è ipostatica, infatti, in base a

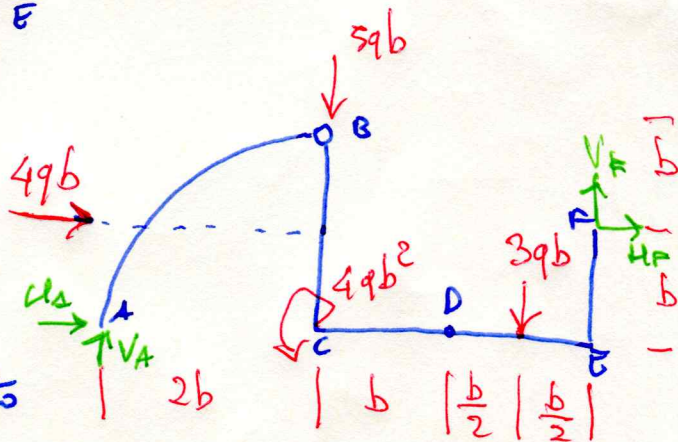
$$PDL = 2 \times 3 = 6$$

$$GDV = 2(A) + 2(B) + 2(F) = 6$$

Il disegno di corpo libero è dato da (lasciando le cariche interne minime, puoi permetterci di scrivere una equazione ausiliarie)



Per ricavare le reazioni vincolari, pensiamo sostituire i carichi distribuiti con delle forze concentrate di valore pari al valore del carico moltiplicato per l'intervallo di efficacia e applicate al centro dell'intervallo:



Le equazioni cardinali possono essere, quindi, scritte come

$$\begin{cases} \rightarrow R_x = 0 \\ \uparrow R_y = 0 \\ \curvearrowright M_{z(A)} = 0 \end{cases} ; \begin{cases} H_A + H_F + 4qb = 0 \\ V_A + V_F - 5qb - 3qb = 0 \\ -5qb \cdot 2b + 4qb^2 - H_F \cdot b + V_F \cdot 4b - 4qb \cdot b - 3qb \cdot \frac{b}{2} = 0 \end{cases}$$

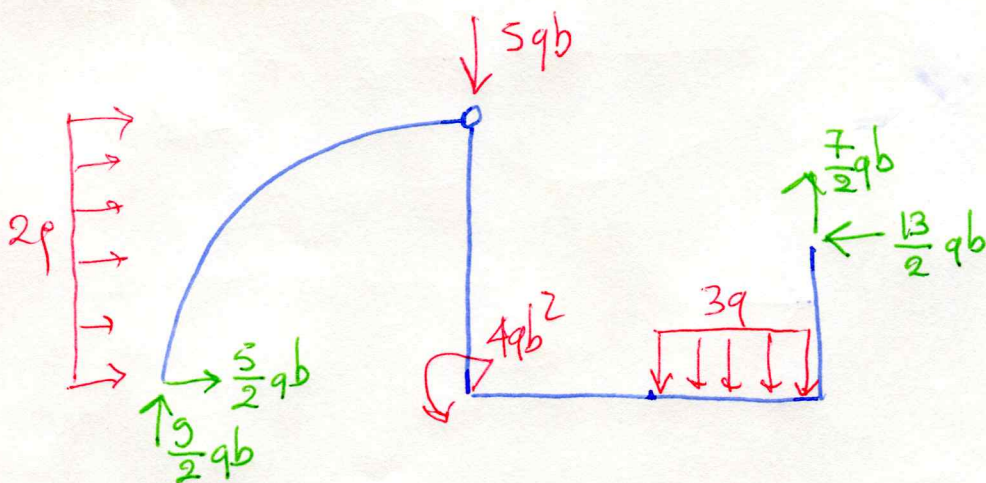
a cui dobbiamo aggiungere un'equazione ausiliaria, quella per la curvatura in B per il corpo rigido ①:

$$M_{z(B)}^{①} = 0 \Rightarrow H_A \cdot 2b - V_A \cdot 2b + 4qb^2 = 0$$

Per cui, eliminando le equazioni cardinali e aggiungendo l'equazione ausiliaria, si ottiene il seguente sistema

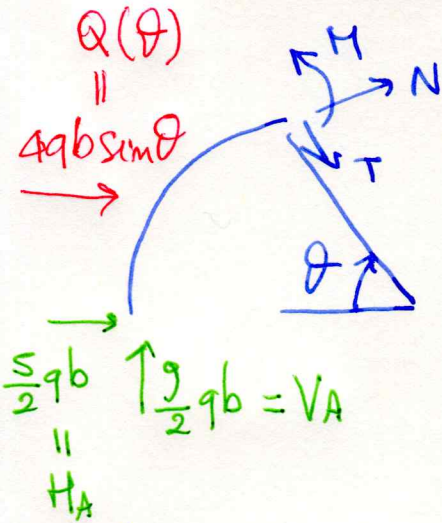
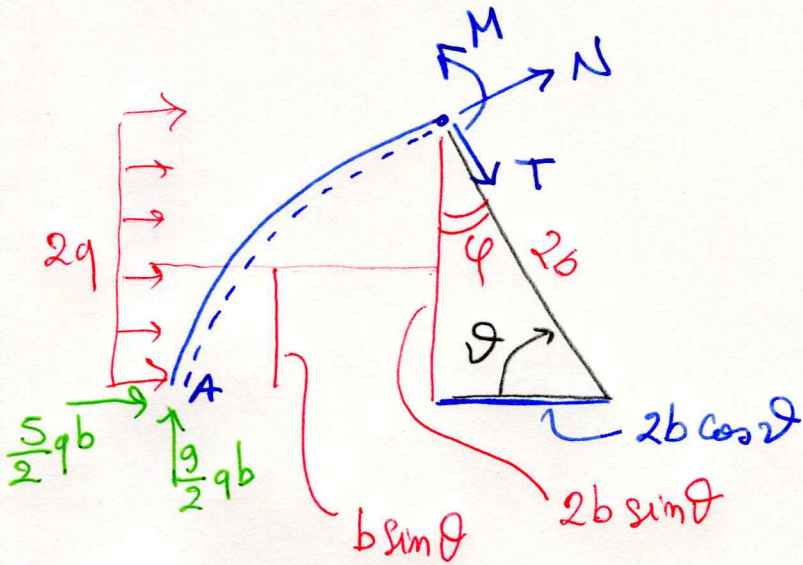
$$\begin{cases} H_A + H_F + 4qb = 0 \\ V_A + V_F - 8qb = 0 \\ 4bV_F - bH_F - \frac{41}{2}qb^2 = 0 \\ 2bH_A - 2bV_A + 4qb^2 = 0 \end{cases} \quad \text{da cui} \quad \begin{cases} V_F = \frac{7}{2}qb \\ H_F = -\frac{13}{2}qb \\ V_A = \frac{9}{2}qb \\ H_A = \frac{5}{2}qb \end{cases}$$

Questi valori possono essere inseriti nel diagramma di corpo libero e forniscono



CALCOLO DELLE AZIONI INTERNE

Consideriamo prima le travi curve (II)

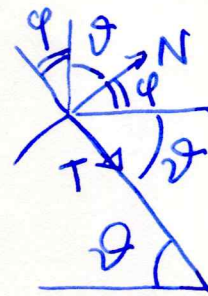


$$A \longrightarrow B$$

$$0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$$

Poiché il carico distribuito è applicato su tutto il corpo rigido (I), allora possiamo sostituirlo con una forza concentrata del valore $2b \cdot 2b \sin \theta$ applicata nel punto della intersezione $2b \sin \theta$, cioè in $b \sin \theta$

Si nota che



$$\varphi = \frac{\pi}{2} - \theta$$

per cui

$$\cos \varphi = \sin \theta$$

$$\sin \varphi = \cos \theta$$

Ora ci tocca di proiettare le forze in gioco sulle direzioni di N e di T. Avremo che

$$\begin{cases} H_N = H_A \cos \varphi = H_A \sin \theta \\ H_T = H_A \sin \varphi = H_A \cos \theta \end{cases} \quad \begin{cases} V_N = V_A \cos \theta \\ V_T = V_A \sin \theta \end{cases}$$

$$\begin{cases} Q_N = Q(\theta) \sin \theta = 4qb \sin^2 \theta \\ Q_T = Q(\theta) \cos \theta = 4qb \sin \theta \cos \theta \end{cases}$$

Quindi:

$$\begin{cases} \rightarrow R_{//} = 0 \\ \uparrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(\vartheta) = 0 \end{cases} ; \begin{cases} N(\vartheta) + H_N + V_N + Q_N = 0 \\ -T(\vartheta) - H_T + V_T - Q_T = 0 \\ M(\vartheta) + H_A 2b \sin \vartheta - V_A 2b [1 - \cos \vartheta] + Q(\vartheta) b \sin \vartheta = 0 \end{cases}$$

Esprimendo H_N, V_N, H_T, V_T, Q_N e Q_T li ottiene

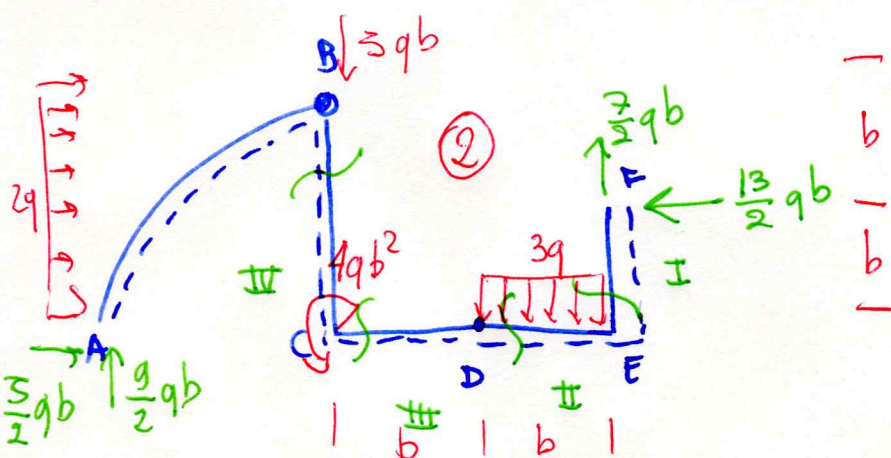
$$\begin{cases} N(\vartheta) = -qb \left[\frac{5}{2} \sin \vartheta + \frac{9}{2} \cos \vartheta + 4 \sin^2 \vartheta \right] \\ T(\vartheta) = -qb \left[\frac{5}{2} \cos \vartheta - \frac{9}{2} \sin \vartheta + 4 \sin \vartheta \cos \vartheta \right] \\ M(\vartheta) = qb^2 \left[-5 \sin \vartheta + 9(1 - \cos \vartheta) - 4 \sin^2 \vartheta \right] \end{cases}$$

possiamo facilmente calcolare i valori di N, T e M in $\vartheta = 0$ e in $\vartheta = \frac{\pi}{2}$

$$\begin{cases} N(\vartheta=0) = -\frac{9}{2} qb \\ N(\vartheta=\frac{\pi}{2}) = -\frac{13}{2} qb \end{cases} ; \begin{cases} T(\vartheta=0) = -\frac{5}{2} qb \\ T(\vartheta=\frac{\pi}{2}) = \frac{9}{2} qb \end{cases} ; \begin{cases} M(\vartheta=0) = 0 \\ M(\vartheta=\frac{\pi}{2}) = 0 \end{cases}$$

AZIONI INTERNE in ②

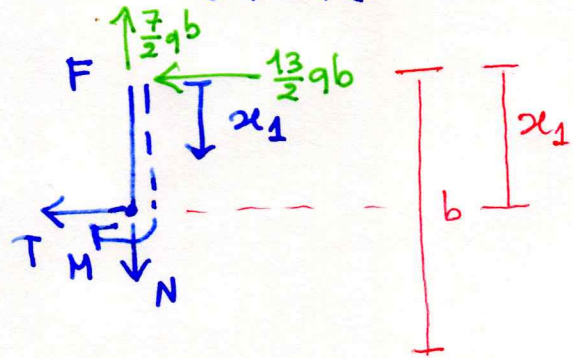
Sezioniamo il secondo corpo rigido ② come segue



Per semplificare i conti, abbiamo scelto di procedere al sezionamento da destra verso sinistra

(I)

F → E
0 ≤ x₁ ≤ b

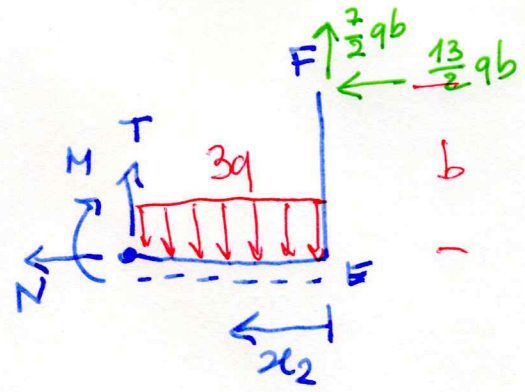


$$\begin{cases} \downarrow R_{//} = 0 \\ \leftarrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_2(x_1) = 0 \end{cases} ; \begin{cases} N(x_1) - \frac{7}{2}qb = 0 \\ T(x_1) + \frac{13}{2}qb = 0 \\ -M(x_1) + \frac{13}{2}qb \cdot x_1 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_1) = \frac{7}{2}qb \\ T(x_1) = -\frac{13}{2}qb \\ M(x_1) = \frac{13}{2}qb x_1 \end{cases} \quad \text{com} \begin{cases} M(x_1=0) = 0 \\ M(x_1=b) = \frac{13}{2}qb^2 \end{cases}$$

(II)

E → D
0 ≤ x₂ ≤ b



$$\begin{cases} \leftarrow R_{//} = 0 \\ \uparrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_2(x_2) = 0 \end{cases} ; \begin{cases} N(x_2) + \frac{13}{2}qb = 0 \\ T(x_2) - \int_0^{x_2} 3q d\xi + \frac{7}{2}qb = 0 \\ -M(x_2) + \frac{13}{2}qb \cdot b + \frac{7}{2}qb \cdot x_2 - \int_0^{x_2} 3q[x_2 - \xi] d\xi = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_2) = -\frac{13}{2}qb \\ T(x_2) = 3qx_2 - \frac{7}{2}qb \\ M(x_2) = \frac{13}{2}qb^2 + \frac{7}{2}qb x_2 - 3q \left[x_2^2 - \frac{x_2^2}{2} \right] \\ = \frac{13}{2}qb^2 + \frac{7}{2}qb x_2 - \frac{3}{2}q x_2^2 \end{cases}$$

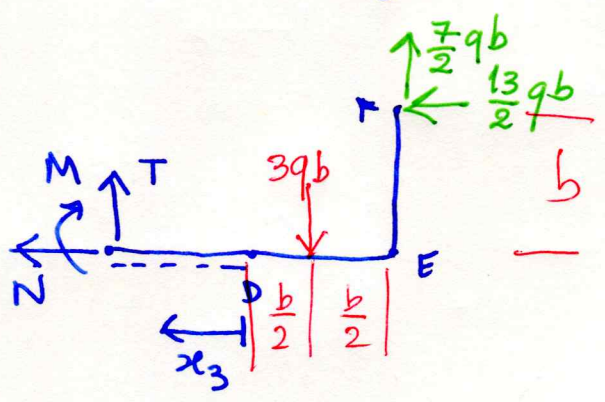
$$\text{com} \begin{cases} T(x_2=0) = -\frac{7}{2}qb \\ T(x_2=b) = -\frac{1}{2}qb \end{cases}$$

$$\begin{cases} M(x_2=0) = \frac{13}{2}qb^2 \\ M(x_2=b) = \frac{17}{2}qb^2 \end{cases}$$

III

D → E

$$0 \leq x_3 \leq b$$



$$\left\{ \begin{aligned} \leftarrow R_{//} &= 0 \\ \uparrow R_{\perp} &= 0 \\ \curvearrowright M_2(x_3) &= 0 \end{aligned} \right.$$

$$\begin{cases} N(x_3) + \frac{13}{2} qb = 0 \\ T(x_3) - 3qb + \frac{7}{2} qb = 0 \\ -M(x_3) - 3qb \left[\frac{b}{2} + x_3 \right] + \frac{7}{2} qb [b + x_3] + \frac{13}{2} qb \cdot b = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_3) = -\frac{13}{2} qb \\ T(x_3) = -\frac{1}{2} qb \\ M(x_3) = \frac{17}{2} qb^2 + \frac{1}{2} qb x_3 \end{cases}$$

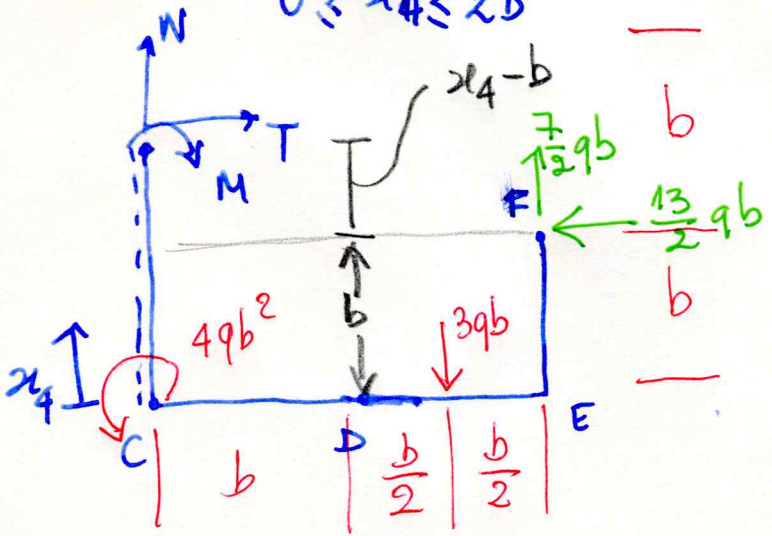
com

$$\begin{cases} M(x_3=0) = \frac{17}{2} qb^2 \\ M(x_3=b) = \frac{18}{2} qb^2 \end{cases}$$

IV

C → B

$$0 \leq x_4 \leq 2b$$

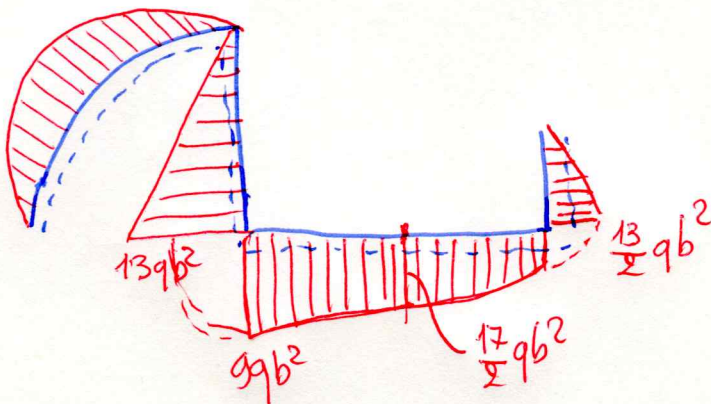
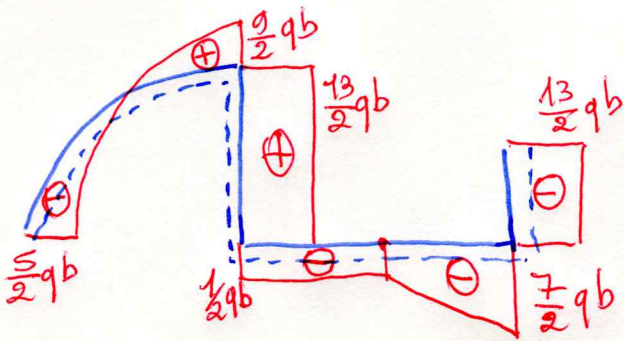
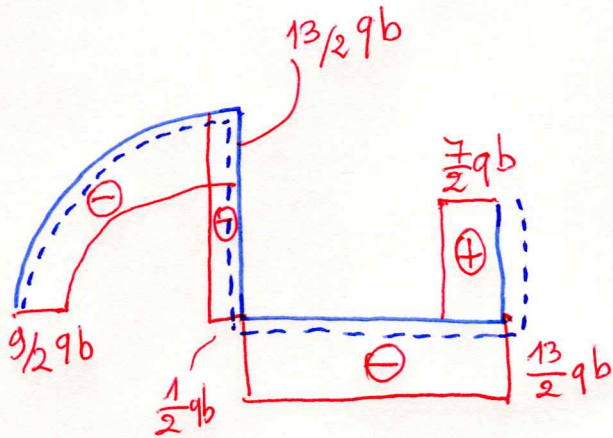


$$\left\{ \begin{aligned} \uparrow R_{//} &= 0 \\ \rightarrow R_{\perp} &= 0 \\ \curvearrowright M_2(x_4) &= 0 \end{aligned} \right.$$

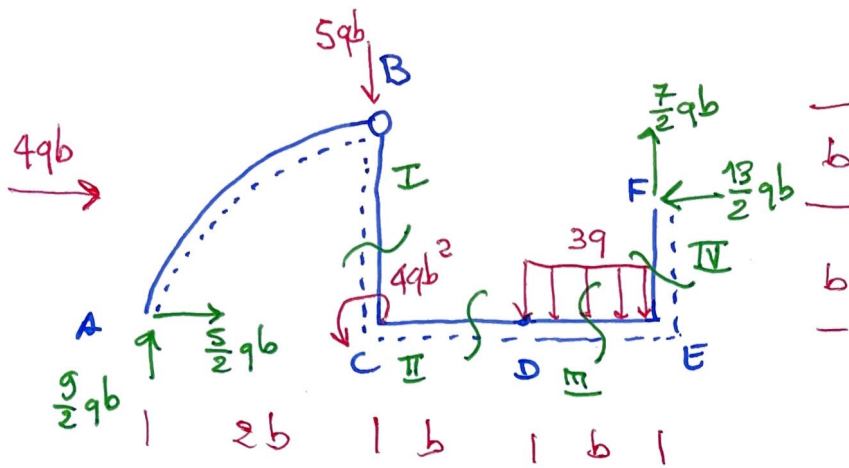
$$\begin{cases} N(x_4) - 3qb + \frac{7}{2} qb = 0 \\ T(x_4) - \frac{13}{2} qb = 0 \\ -M(x_4) + 4qb^2 - 3qb \cdot \frac{3}{2} b - \frac{13}{2} qb \cdot [x_4 - b] + \frac{7}{2} qb \cdot 2b = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_4) = -\frac{1}{2}qb \\ T(x_4) = \frac{13}{2}qb \\ M(x_4) = 4qb^2 - \frac{9}{2}qb^2 - \frac{13}{2}qb x_4 + \frac{13}{2}qb^2 + 7qb^2 \\ = 13qb^2 - \frac{13}{2}qb x_4 \end{cases}$$

con $\begin{cases} M(x_4=0) = 13qb^2 \\ M(x_4=2b) = 0 \end{cases}$



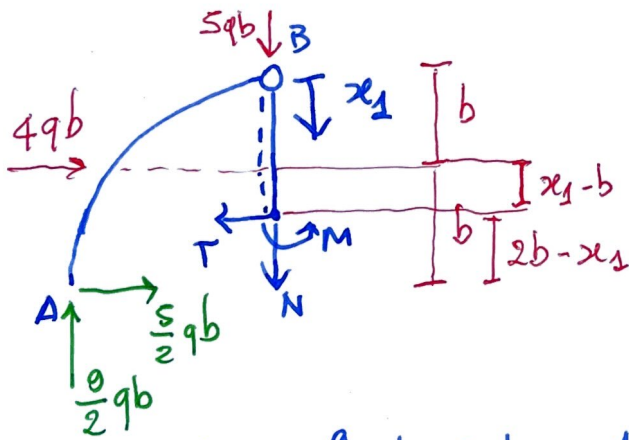
Al termine venente, possiamo ricavare le strutture come segue



(I)

$$B \rightarrow e$$

$$0 \leq x_1 \leq 2b$$



$$\left\{ \begin{array}{l} \downarrow R_{II} = 0 \\ \rightarrow R_I = 0 \\ \curvearrowright M_{z(x_1)} = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} N(x_1) + 5qb - \frac{9}{2} qb = 0 \\ -T(x_1) + \frac{5}{2} qb + 4qb = 0 \\ M(x_1) - 4qb[x_1 - b] + \frac{5}{2} qb[2b - x_1] - \frac{9}{2} qb \cdot 2b = 0 \end{array} \right.$$

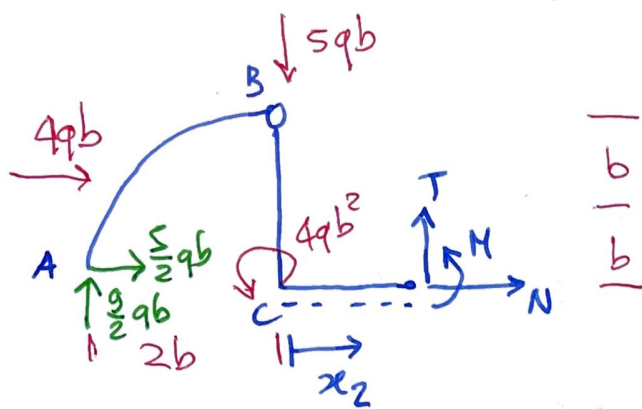
$$\left\{ \begin{array}{l} N(x_1) = \frac{9}{2} qb - 5qb = -\frac{1}{2} qb \\ T(x_1) = \frac{5}{2} qb + 4qb = \frac{13}{2} qb \\ M(x_1) = 4qb x_1 - 4qb^2 - 5qb^2 + \frac{5}{2} qb x_1 + 9qb^2 \\ \quad = \frac{13}{2} qb x_1 \end{array} \right.$$

$$\text{con } \left\{ \begin{array}{l} M(x_1=0) = 0 \\ M(x_1=2b) = 13qb^2 \end{array} \right.$$

II

C → D

$$0 \leq x_2 \leq b$$



$$\begin{cases} \rightarrow R_{\parallel} = 0 \\ \uparrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(x_2) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_2) + 4qb + \frac{5}{2}qb = 0 \\ T(x_2) - 5qb + \frac{9}{2}qb = 0 \\ M(x_2) + 4qb^2 + 5qb x_2 - 4qb \cdot b - \frac{9}{2}qb[2b + x_2] = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_2) = -\frac{13}{2}qb \\ T(x_2) = \frac{1}{2}qb \\ M(x_2) = -5qb x_2 + 9qb^2 + \frac{9}{2}qb x_2 = 9qb^2 - \frac{1}{2}qb x_2 \end{cases}$$

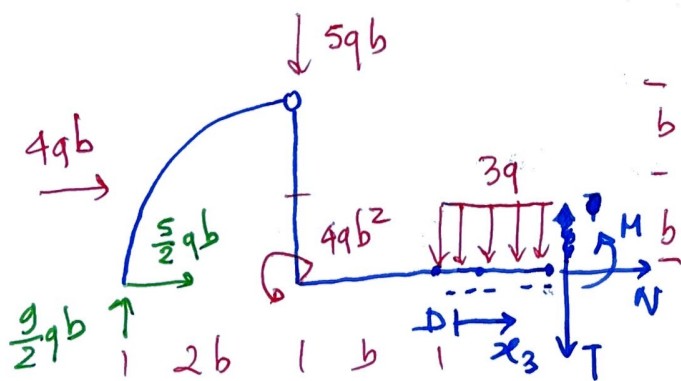
com

$$\begin{cases} M(x_2=0) = 9qb^2 \\ M(x_2=b) = 9qb^2 - \frac{1}{2}qb^2 = \frac{17}{2}qb^2 \end{cases}$$

III

D → E

$$0 \leq x_3 \leq b$$



$$\begin{cases} \rightarrow R_{\parallel} = 0 \\ \uparrow R_{\perp} = 0 \\ \curvearrowright M_z(x_3) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_3) + 4qb + \frac{5}{2}qb = 0 \\ -T(x_3) + \frac{9}{2}qb - 5qb - \int_0^{x_3} 3q d\xi = 0 \\ M(x_3) + 4qb^2 - \frac{9}{2}qb[3b + x_3] - 4qb \cdot b + 5qb[b + x_3] + \int_0^{x_3} 3q[x_3 - \xi] d\xi = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} N(x_3) = -\frac{13}{2}qb \\ T(x_3) = -5qb + \frac{9}{2}qb - 3qx_3 = -\frac{1}{2}qb - 3qx_3 \\ M(x_3) = \frac{27}{2}qb^2 + \frac{9}{2}qb x_3 - 5qb^2 - 5qb x_3 - 3q x_3^2 + \frac{3}{2}q x_3^2 \\ = \left[\frac{27}{2} - 5\right]qb^2 + \left[\frac{9}{2} - 5\right]qb x_3 + \left[-3 + \frac{3}{2}\right]q x_3^2 \\ = \frac{17}{2}qb^2 - \frac{1}{2}qb x_3 - \frac{3}{2}q x_3^2 \end{cases}$$

$$\text{con } \begin{cases} T(x_3=0) = -\frac{1}{2}qb \\ T(x_3=b) = -\frac{7}{2}qb \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} M(x_3=0) = \frac{17}{2}qb^2 \\ M(x_3=b) = \frac{13}{2}qb^2 \end{cases}$$

Per quanto riguarda il tratto IV, esso corrisponde esattamente a quello che avevamo chiamato I nel caso in cui eravamo partiti da destra.

Conciò, le espressioni di $N(x_i)$, $T(x_i)$ e $M(x_i)$ trovate in questa maniera alternativa esibiscono delle espressioni in funzione di x_i diverse nei due casi: cioè a volutamente normale poiché le esime che abbiamo scelto nei due casi sono diverse. Invece, i valori assunti negli estremi degli intervalli sono esattamente gli stessi.