

Si tratta di un cerchio in cui sono stati praticati due fori quadrati di lato 75 mm e distanti dal centro come indicato.
 $l_0 = 75 \text{ mm}$

CALCOLO DEL BARICENTRO.

Per calcolare le coordinate del baricentro si sfruttano le proprietà del momento statico.

$$\left. \begin{aligned} S_x &= \int_A y \, dA \\ S_y &= \int_A x \, dA \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{MOMENTI} \\ \text{STATICI} \end{array}$$

$$\bar{y}_G = \frac{S_x}{A}$$

$$\bar{x}_G = \frac{S_y}{A}$$

Calcoliamo le caratteristiche di tutte le geometrie.

$$A_{\square} = 75^2 = 5625 \text{ mm}^2$$

(quadrato)

$$A_{\circ} = 196349.5408 \text{ mm}^2$$

(cerchio)

$S_{x_0} = S_{y_0} = 0 \rightarrow$ perché il sistema $\{oxy\}$ è centrato nel baricentro del cerchio

$$\textcircled{1} \begin{cases} S_{x_{\square_1}} = A_{\square} \cdot \left(50 + \frac{75}{2}\right) = 432187.5 \text{ mm}^3 \\ S_{y_{\square_1}} = A_{\square} \cdot \left[-\left(50 + \frac{75}{2}\right)\right] = -432187.5 \text{ mm}^3 \end{cases}$$

$$\textcircled{2} \begin{cases} S_{x_{\square_2}} = A_{\square} \cdot \left[-\left(50 + \frac{75}{2}\right)\right] = -432187.5 \text{ mm}^3 \\ S_{y_{\square_2}} = A_{\square} \cdot \left(50 + \frac{75}{2}\right) = 432187.5 \text{ mm}^3 \end{cases}$$

CALCOLO DEL BARICENTRO

(2)

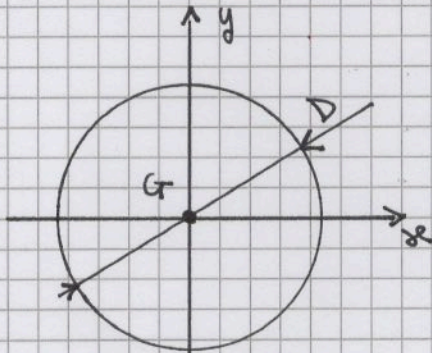
$$S_x^{\text{TOT}} = S_{x_0} - S_{x_{\square_1}} - S_{x_{\square_2}} = \phi$$

$$S_y^{\text{TOT}} = S_{y_0} - S_{y_{\square_1}} - S_{y_{\square_2}} = \phi$$

Possiamo dedurre quindi che il punto O sia il baricentro G

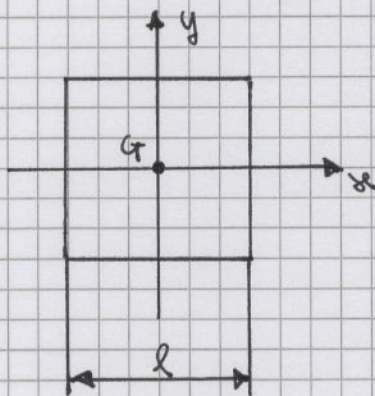
dell'intera sezione, quindi deduciamo che $\{Oxy\}$ è un sistema di riferimento CENTRALE.

CALCOLO DEI MOMENTI DI INERZIA



CERCHIO

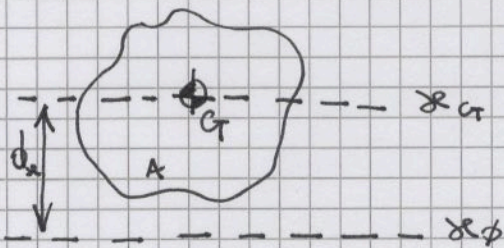
$$\begin{cases} I_x = \frac{\pi D^4}{64} = I_y & J = \frac{\pi D^4}{32} \\ I_{xy} = \phi \end{cases}$$



QUADRATO

$$\begin{cases} I_x = I_y = \frac{l^4}{12} & J = \frac{l^4}{6} \\ I_{xy} = \phi \end{cases}$$

Teorema di HUYGENS - STEINER (o dell'asse parallelo).



$$I_{x_\phi} = I_{x_G} + A d_x^2$$

$$I_{y_\phi} = I_{y_G} + A d_y^2$$

$$I_{x_\phi y_\phi} = I_{x_G y_G} + A d_x d_y$$

In questo caso lavoriamo per retroazione di asse.

$$\begin{aligned} I_x &= I_{x_0} - \left[I_{x_{\square_1}} + A_{\square_1} \left(50 + \frac{75}{2} \right)^2 \right] - \left[I_{x_{\square_2}} + A_{\square_2} \left(-50 - \frac{75}{2} \right)^2 \right] = \\ &= \frac{\pi D^4}{64} - 2 \left[\frac{l^4}{12} + A_{\square} (87.5)^2 \right] = 2'976'555'325, 7713 \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

CALCOLO DEI MOMENTI DI INERZIA

(3)

$$I_y = I_{y_0} - \left[I_{y_{\square_1}} + A_{\square_1} \left(-50 - \frac{75}{2} \right)^2 \right] - \left[I_{y_{\square_2}} + A_{\square_2} \left(50 + \frac{75}{2} \right)^2 \right] =$$

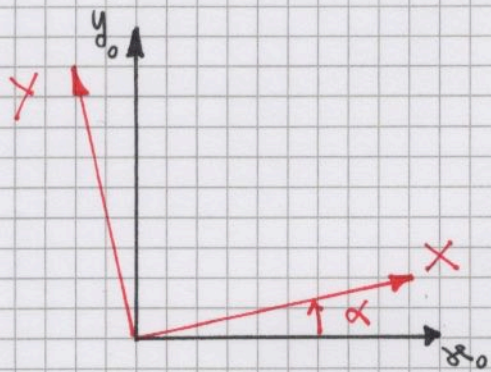
$$= \frac{\pi D^4}{64} - 2 \left[\frac{b^4}{12} + A_{\square} (87.5)^2 \right] = 2'976'555'325,7713 \text{ mm}^4$$

$$I_{xy} = \underbrace{I_{xy_0}}_{\emptyset} - \left[\underbrace{I_{xy_{\square_1}}}_{\emptyset} + A_{\square_1} \underbrace{\left(50 + \frac{75}{2} \right)}_{\Delta y} \underbrace{\left(-50 - \frac{75}{2} \right)}_{\Delta x} \right] +$$

$$+ - \left[\underbrace{I_{xy_{\square_2}}}_{\emptyset} + A_{\square_2} \underbrace{\left(-50 - \frac{75}{2} \right)}_{\Delta y} \underbrace{\left(50 + \frac{75}{2} \right)}_{\Delta x} \right] =$$

$$= -2 \left[75^2 (-87.5) (87.5) \right] = 86'132'812,5 \text{ mm}^4$$

FORMULE DI ROTAZIONE DEI MOMENTI DI INERZIA



$$\begin{cases} I_x = \frac{I_{x_0} + I_{y_0}}{2} - \frac{I_{y_0} - I_{x_0}}{2} \cos(2\alpha) - I_{xy_0} \sin(2\alpha) \\ I_y = \frac{I_{x_0} + I_{y_0}}{2} + \frac{I_{y_0} - I_{x_0}}{2} \cos(2\alpha) + I_{xy_0} \sin(2\alpha) \\ I_{xy} = I_{xy_0} \cos(2\alpha) - \left(\frac{I_{y_0} - I_{x_0}}{2} \right) \sin(2\alpha) \end{cases}$$

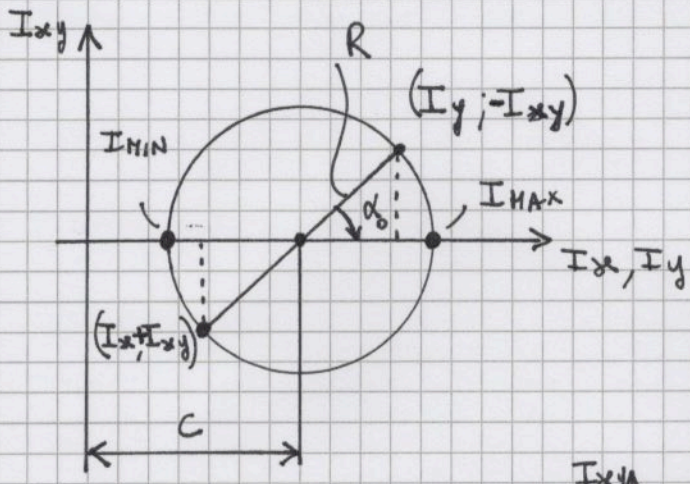
Queste sono le formule di rotazione per i momenti di inerzia. Siamo interessati a trovare la coppia di assi coordinati per i quali $I_{xy} = \emptyset$: questa è la condizione per cui i momenti I_x e I_y saranno principali (ovvero uno massimo e l'altro minimo, con il centro d'inerzia nullo). Derivando $I_y(\alpha)$ rispetto ad α e annullando la derivata si ottiene il valore α_0 che rende stazionario $I_y(\alpha)$.

$$\alpha_0 = \frac{1}{2} \arctan \left(\frac{2 I_{xy_0}}{I_{y_0} - I_{x_0}} \right) \quad -\frac{\pi}{4} \leq \alpha \leq \frac{\pi}{4}$$

$$\hookrightarrow I_{xy}(\alpha_0) = \emptyset$$

CERCHIO DI MOHR

Per determinare direzione e modulo di inerzie principali si va bene all cerchio di Mohr, la cui dimostrazione si può vedere facilmente degli appunti del docente.



$$C = \frac{I_x + I_y}{2}$$

$$R = \frac{1}{2} \sqrt{(I_y - I_x)^2 + (2I_{xy})^2}$$

$$I_{MAX} \\ I_{MIN} = C \pm R$$

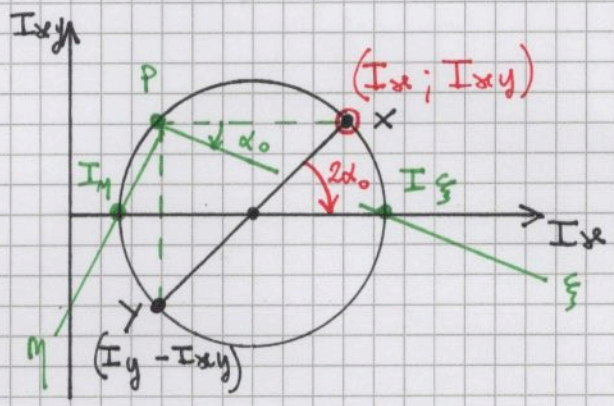
CASI TIPICI

• $I_x > I_y ; I_{xy} > 0$

$\alpha_0 < 45^\circ \rightarrow$ C.W.

$I_x = I_\xi \quad I_y = I_\eta$

$I_\xi > I_\eta$



$$I_\xi = C + R$$

$$I_\eta = C - R$$

Nelle figure è riportata la costruzione del polo: questa è comoda per visualizzare immediatamente le direzioni principali ξ ed η . Si conduce per il punto X la parallela all'asse I_x e per il punto Y la parallela all'asse I_{xy} .

Il loro punto d'incontro identifica il polo P per le direzioni principali. Se si conducono da tale polo due rette passanti per il punto $(I_\xi, 0)$ e per il punto $(I_\eta, 0)$ queste sono indicative delle direzioni principali.

L'asse ξ risulta inclinato rispetto alla parallela all'asse I_x dell'angolo α_0 . Questo risulta dal teorema secondo il quale un angolo alla circonferenza che insiste sullo stesso arco su cui insiste anche un angolo al centro è la metà di quest'ultimo.

CERCHIO DI MOHR (CASI TIPICI)

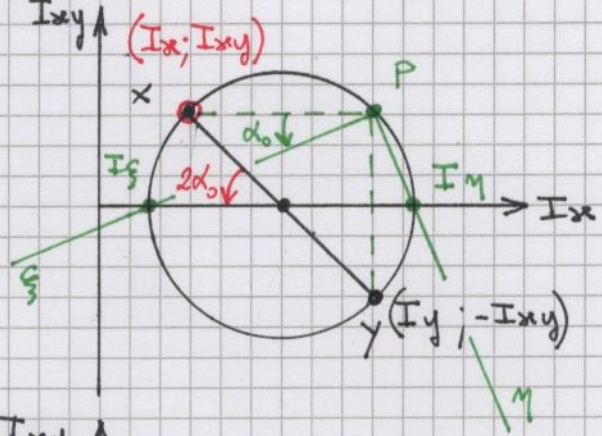
5

- $I_x < I_y$; $I_{xy} > \phi$

$$\alpha_0 > \phi \rightarrow \text{CCW}$$

$$I_\xi = C - R \quad I_\eta = C + R$$

$$I_\xi < I_\eta$$

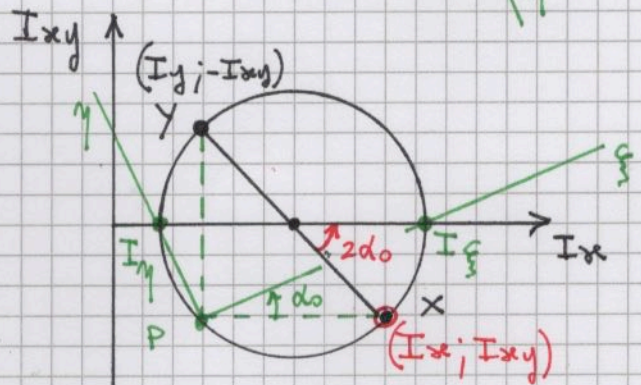


- $I_x > I_y$; $I_{xy} < \phi$

$$\alpha_0 > \phi \rightarrow \text{CCW}$$

$$I_\xi = C + R \quad I_\eta = C - R$$

$$I_\xi > I_\eta$$

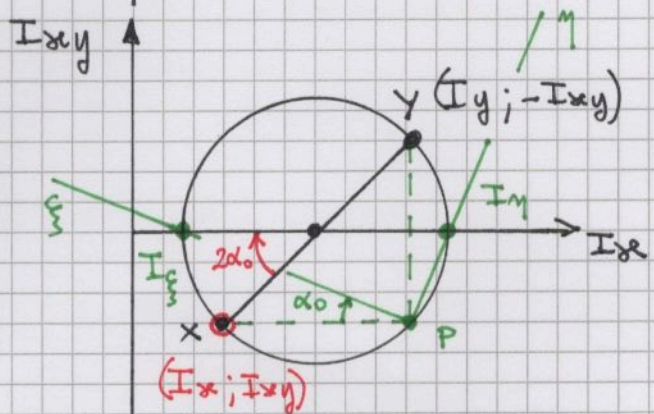


- $I_x < I_y$; $I_{xy} < \phi$

$$\alpha_0 < \phi \rightarrow \text{CW}$$

$$I_\xi = C - R \quad I_\eta = C + R$$

$$I_\xi < I_\eta$$

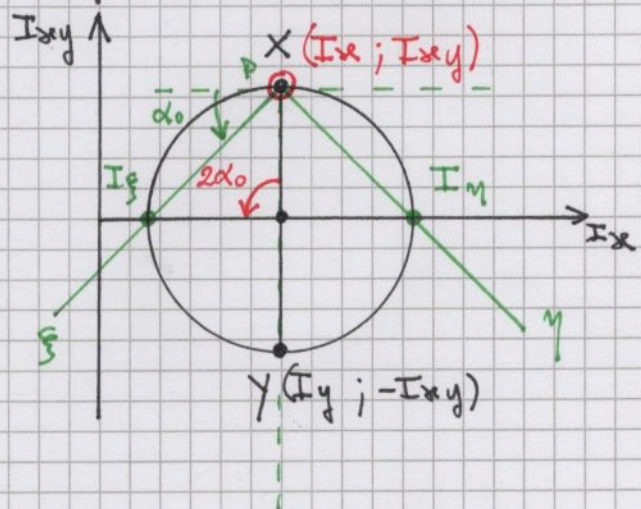


- $I_x = I_y$; $I_{xy} > \phi$

$$\alpha_0 = +45^\circ > \phi \rightarrow \text{CCW}$$

$$I_\xi = C - R \quad I_\eta = C + R$$

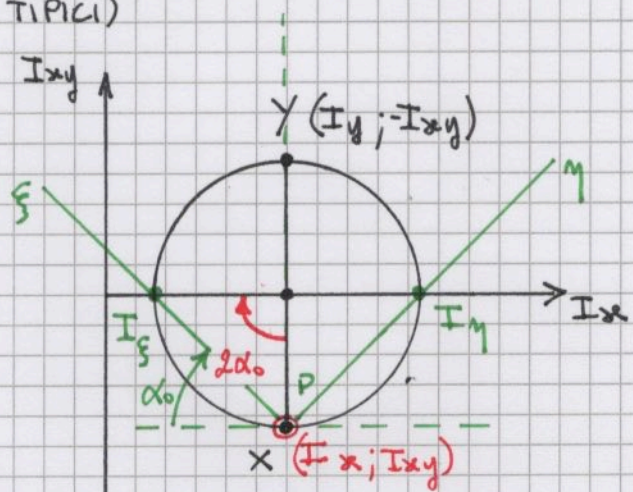
$$I_\xi < I_\eta$$



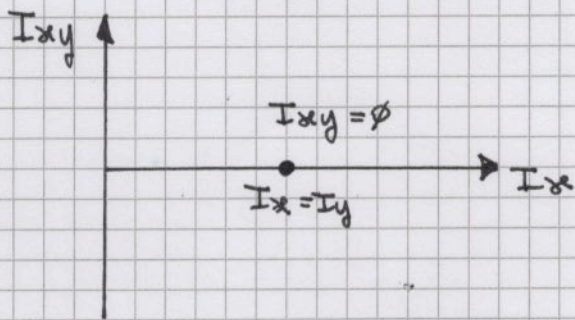
CERCHIO DI MOHR (CASI TIPICI)

6

- $I_x = I_y$; $I_{xy} < \phi$
 $\alpha_0 = -45^\circ < \phi \rightarrow \text{CW}$
 $I_\xi = C - R$ $I_\eta = C + R$
 $I_\xi < I_\eta$



- $I_x = I_y$ $I_{xy} = \phi$
 $R = \phi$
 Il cerchio degenera in un punto: tutte le direzioni sono principali



Nel nostro caso otteniamo:

$$I_x = I_y = 2'976'555'325, 7713 \text{ mm}^4 \qquad I_{xy} = 86'132'812, 5 > \phi \text{ mm}^4$$

$$C = I_x = I_y \qquad R = I_{xy}$$

$$\alpha = \frac{1}{2} \arctan(\infty) = +45^\circ \rightarrow \text{CCW}$$

$$I_\xi = C - R = 2'890'422'513, 2713 \text{ mm}^4$$

$$I_\eta = C + R = 3'062'688'138, 2713 \text{ mm}^4$$

