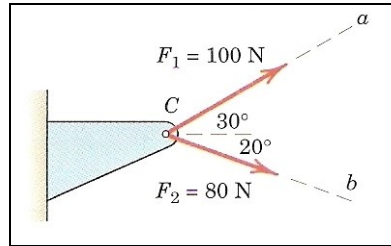
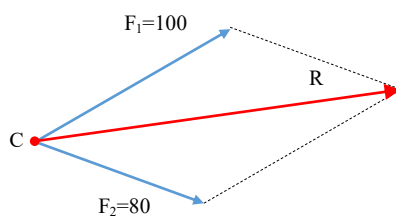


Esercizi elementari di statica

- 1) Le forze F_1 ed F_2 agiscono su un supporto come indicato nella Figura. Determinare la loro risultante R e la relativa proiezione F_b lungo l'asse b .



Soluzione:



$$\bar{F}_1 = 100 \begin{Bmatrix} \cos(30^\circ) \\ \sin(30^\circ) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 86.603 \\ 50 \end{Bmatrix}$$

$$\bar{F}_2 = 80 \begin{Bmatrix} \cos(-20^\circ) \\ \sin(-20^\circ) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 75.175 \\ -27.362 \end{Bmatrix}$$

$$\bar{R} = \bar{F}_1 + \bar{F}_2 = \begin{Bmatrix} 86.603 \\ 50 \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 75.175 \\ -27.362 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 161.778 \\ 22.638 \end{Bmatrix}$$

Il modulo del vettore \bar{R} vale:

$$\|\bar{R}\| = \sqrt{(161.778)^2 + (22.638)^2} \cong 163.354 \text{ [N]}$$

La sua direzione rispetto all'orizzontale vale:

$$\alpha = \arctang\left(\frac{22.638}{161.778}\right) \cong 7.966^\circ$$

La sua proiezione lungo l'asse b vale:

$$\|\bar{F}_B\| = \|\bar{R}\| \times \cos(\beta)$$

dove β è l'angolo compreso tra $\|\bar{R}\|$ e l'asse b , e vale:

$$\beta = 7.966^\circ + 20^\circ = 27.966^\circ$$

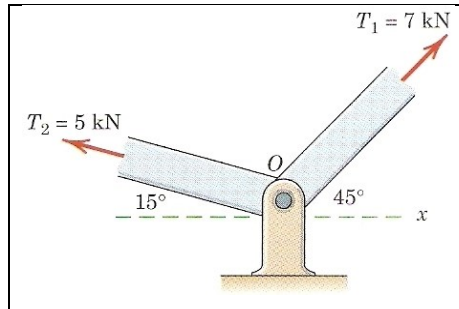
da cui:

$$\|\bar{F}_B\| = \|\bar{R}\| \times \cos(\beta) = 163.354 \times \cos(27.966^\circ) \cong 144.279 \text{ [N]}$$

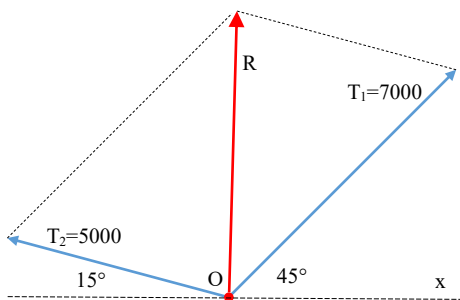
Il vettore \bar{F}_B ha la stessa direzione dell'asse b , pertanto vale:

$$\bar{F}_B = \|\bar{F}_B\| \begin{Bmatrix} \cos(-20^\circ) \\ \sin(-20^\circ) \end{Bmatrix} = 144.279 \begin{Bmatrix} \cos(-20^\circ) \\ \sin(-20^\circ) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 135.578 \\ -49.346 \end{Bmatrix}$$

- 2) Due travi sono vincolate nella cerniera a terra O e sono caricate a trazione da due forze \mathbf{T}_1 e \mathbf{T}_2 come indicato in figura. Determinare il modulo della risultante \mathbf{R} delle due forze e l'angolo che essa forma con l'asse orizzontale x.



Soluzione:



$$\bar{T}_1 = 7000 \begin{Bmatrix} \cos(45^\circ) \\ \sin(45^\circ) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 4949.747 \\ 4949.747 \end{Bmatrix}$$

$$\bar{T}_2 = 5000 \begin{Bmatrix} \cos(165^\circ) \\ \sin(165^\circ) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} -4829.629 \\ 1294.095 \end{Bmatrix}$$

$$\bar{R} = \bar{T}_1 + \bar{T}_2 = \begin{Bmatrix} 4949.747 \\ 4949.747 \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} -4829.629 \\ 1294.095 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 120.118 \\ 6243.842 \end{Bmatrix}$$

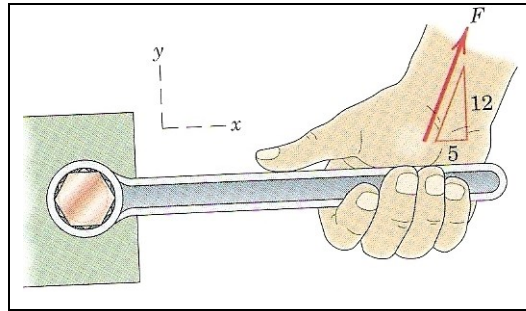
Il modulo del vettore \bar{R} vale:

$$\|\bar{R}\| = \sqrt{(120.118)^2 + (6243.842)^2} \cong 6244.997 [N] \cong 6245 [N]$$

La sua direzione rispetto all'orizzontale vale:

$$\alpha = \arctang\left(\frac{6243.842}{120.118}\right) \cong 88.898^\circ$$

- 3) La componente verticale della forza \mathbf{F} esercitata da una persona sulla manopola della chiave mostrata in figura vale 320 N. Determina la componente orizzontale ed il modulo della forza \mathbf{F} .



Soluzione:

Possiamo procedere in due modi.

- a) Calcoliamo l'angolo tra l'asse orizzontale e la direzione della forza (vedi figura):

$$5 \times \tan(\alpha) = 12 \quad \text{da cui} \quad \alpha = \arctan\left(\frac{12}{5}\right) \cong 67.38^\circ$$

Calcoliamo il modulo della forza F :

$$F \times \sin(\alpha) = F_y = 320 \quad \text{da cui} \quad F = \frac{320}{\sin(67.38^\circ)} \cong 346.667 \text{ [N]}$$

Calcoliamo la componente orizzontale della forza:

$$F_x = F \times \cos(\alpha) = 346.667 \times \cos(67.38^\circ) = 133.334 \text{ [N]}$$

In alternativa possiamo seguire un'altra procedura, sfruttando i dati a disposizione:

- b) Scriviamo la proporzione (vedi figura):

$$12:5 = F_y:F_x = 320:F_x$$

da cui:

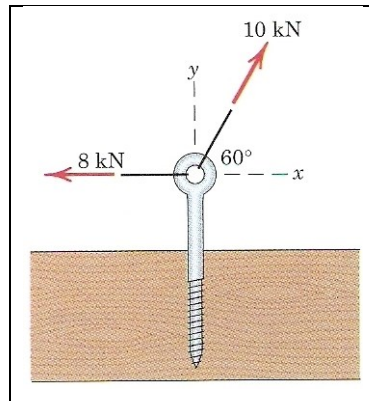
$$F_x = \frac{5 \times 320}{12} = \frac{400}{3} \text{ [N]} \cong 133.333 \text{ [N]}.$$

Il modulo della forza vale quindi:

$$F = \sqrt{F_x^2 + F_y^2} = \sqrt{320^2 + \left(\frac{400}{3}\right)^2} = \frac{1040}{3} \text{ [N]} \cong 346.667 \text{ [N]}$$

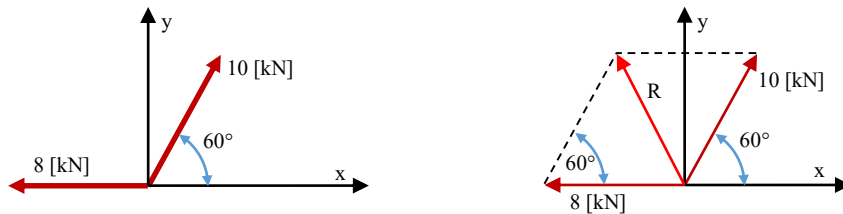
4) Determinare la risultante \mathbf{R} delle due forze mostrate in figura usando due metodi:

- la regola del parallelogramma per la somma dei vettori;
- la somma delle componenti scalari.



Soluzione:

- regola del parallelogramma:



Osservando i triangoli che formano il parallelogramma, possiamo scrivere:

$$R = \sqrt{8^2 + 10^2 - 2 \times 8 \times 10 \times \cos(60)} \cong 9.165 \text{ [kN]}$$

- Somma delle componenti scalari.

$$\bar{R} = \bar{F}_1 + \bar{F}_2 = \begin{Bmatrix} 10 \times \cos(60) \\ 10 \times \sin(60) \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} -8 \\ 0 \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} -3 \\ 8.660 \end{Bmatrix}$$

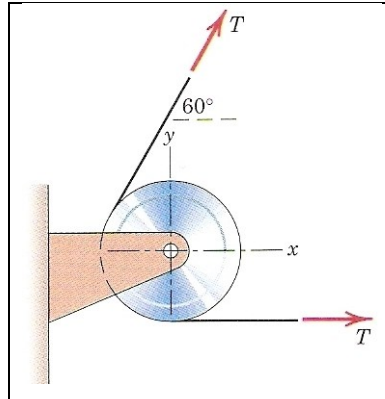
Il modulo del vettore risultante vale:

$$R = \sqrt{(-3)^2 + (8.660)^2} \cong 9.165 \text{ [kN]}$$

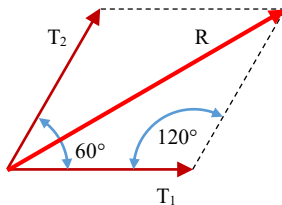
La direzione della risultante (cioè il versore) è la seguente:

$$\bar{r} = \frac{1}{9.165} \begin{Bmatrix} -3 \\ 8.660 \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} -0.327 \\ 0.945 \end{Bmatrix}$$

- 5) Se le forze di trazione \mathbf{T} che agiscono sui cavi della puleggia mostrata in figura hanno ciascuna modulo pari a 400 N, esprimi in notazione vettoriale la forza risultante \mathbf{R} esercitata sulla puleggia; poi calcolane il modulo.



Soluzione:



$$R = \sqrt{400^2 + 400^2 - 2 \times 400 \times 400 \times \cos(120)} = 400\sqrt{2 - 2 \times \cos(120)} \cong 692.82 \text{ [N]}$$

$$\bar{R} = \bar{T}_1 + \bar{T}_2 = \begin{Bmatrix} 400 \\ 0 \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 400 \times \cos(60) \\ 400 \times \sin(60) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 600 \\ 346.41 \end{Bmatrix}$$

Il modulo del vettore risultante vale:

$$R = \sqrt{(600)^2 + (346.41)^2} \cong 692.82 \text{ [N]}$$

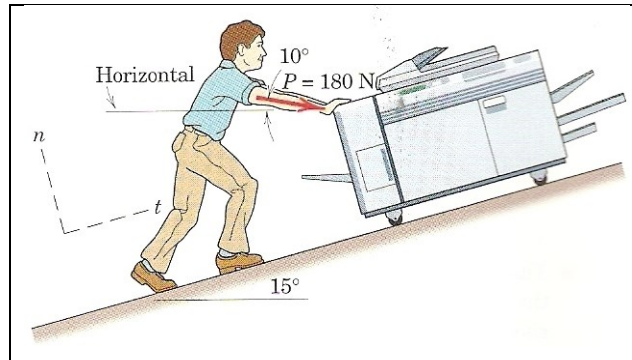
La direzione della risultante (cioè il versore) è la seguente:

$$\bar{r} = \frac{1}{692.82} \begin{Bmatrix} 600 \\ 346.41 \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 0.866 \\ 0.5 \end{Bmatrix}$$

La risultante è inclinata rispetto all'asse orizzontale x dell'angolo:

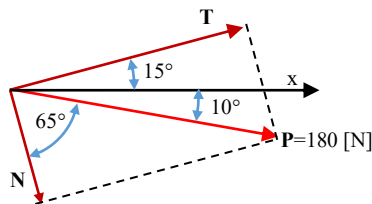
$$0.866 \times \tan(\alpha) = 0.5 \quad \text{da cui} \quad \alpha = \arctan\left(\frac{0.5}{0.866}\right) = 30^\circ$$

6) Spingendo una fotocopiatrice lungo un piano inclinato, una persona esercita una forza \mathbf{P} pari a 180 N, come mostrato in figura. Determina la componente parallela e perpendicolare della forza \mathbf{P} al piano inclinato.



Soluzione:

Si tratta di dividere la forza $\bar{\mathbf{P}}$, in due vettori $\bar{\mathbf{T}}$ e $\bar{\mathbf{N}}$ orientati rispettivamente nelle direzioni note $\bar{\mathbf{t}}$ e $\bar{\mathbf{n}}$.



I dati sono i seguenti:

$$\bar{\mathbf{P}} = 180 \begin{Bmatrix} \cos(-10) \\ \text{sen}(-10) \end{Bmatrix}$$

$$\bar{\mathbf{t}} = \begin{Bmatrix} \cos(15) \\ \text{sen}(15) \end{Bmatrix}$$

$$\bar{\mathbf{n}} = \begin{Bmatrix} \cos(-65 - 10) \\ \text{sen}(-65 - 10) \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \cos(-75) \\ \text{sen}(-75) \end{Bmatrix}$$

Le uniche incognite sono i moduli dei vettori $\bar{\mathbf{T}}$ e $\bar{\mathbf{N}}$.

Osservando lo schema possiamo rapidamente calcolare il modulo dei due vettori:

$$\|\mathbf{T}\| = 180 \times \cos(25) \cong 163.135 \text{ [N]}$$

$$\|\mathbf{N}\| = 180 \times \text{sen}(25) \cong 76.071 \text{ [N]}$$

In alternativa è possibile seguire la seguente procedura generale:

$$\bar{\mathbf{P}} = \|\mathbf{T}\|\bar{\mathbf{t}} + \|\mathbf{N}\|\bar{\mathbf{n}} = \|\mathbf{T}\| \begin{Bmatrix} \cos(15) \\ \text{sen}(15) \end{Bmatrix} + \|\mathbf{N}\| \begin{Bmatrix} \cos(-75) \\ \text{sen}(-75) \end{Bmatrix} = 180 \begin{Bmatrix} \cos(-10) \\ \text{sen}(-10) \end{Bmatrix}$$

Possiamo quindi scrivere un sistema di due equazioni e due incognite:

$$\begin{cases} \|\mathbf{T}\| \times \cos(15) + \|\mathbf{N}\| \times \cos(-75) = 180 \times \cos(-10) \\ \|\mathbf{T}\| \times \text{sen}(15) + \|\mathbf{N}\| \times \text{sen}(-75) = 180 \times \text{sen}(-10) \end{cases}$$

In forma matriciale:

$$\begin{bmatrix} \cos(15) & \cos(-75) \\ \text{sen}(15) & \text{sen}(-75) \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \|\mathbf{T}\| \\ \|\mathbf{N}\| \end{Bmatrix} = 180 \begin{Bmatrix} \cos(-10) \\ \text{sen}(-10) \end{Bmatrix} \quad [1]$$

Osserviamo che:

$$\cos(-10) = \cos(10) \quad ; \quad \text{sen}(-10) = -\text{sen}(10)$$

$$\cos(-75) = \cos(75) = \text{sen}(15) \quad ; \quad \text{sen}(-75) = -\text{sen}(75) = -\cos(15)$$

da cui:

$$\begin{bmatrix} \cos(15) & \text{sen}(15) \\ \text{sen}(15) & -\cos(15) \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \|\mathbf{T}\| \\ \|\mathbf{N}\| \end{Bmatrix} = 180 \begin{Bmatrix} \cos(10) \\ -\text{sen}(10) \end{Bmatrix}$$

Osservando che il determinante della matrice pari a -1, possiamo scrivere (regola di Cramer):

$$\|\mathbf{T}\| = -\mathbf{det} \begin{bmatrix} 180 \times \cos(10) & \sin(15) \\ -180 \times \sin(10) & -\cos(15) \end{bmatrix} = 180 \times [\cos(15) \times \cos(10) - \sin(15) \times \sin(10)]$$

$$\|\mathbf{N}\| = -\mathbf{det} \begin{bmatrix} \cos(15) & 180 \times \cos(10) \\ \sin(15) & -180 \times \sin(10) \end{bmatrix} = 180 \times [\cos(15) \times \sin(10) + \sin(15) \times \cos(10)]$$

Posto $\alpha = 15^\circ$ e $\beta = 10^\circ$ ricordando che:

$$\cos(\alpha) \times \cos(\beta) - \sin(\alpha) \times \sin(\beta) = \cos(\alpha + \beta)$$

$$\cos(\alpha) \times \sin(\beta) + \sin(\alpha) \times \cos(\beta) = \sin(\alpha + \beta)$$

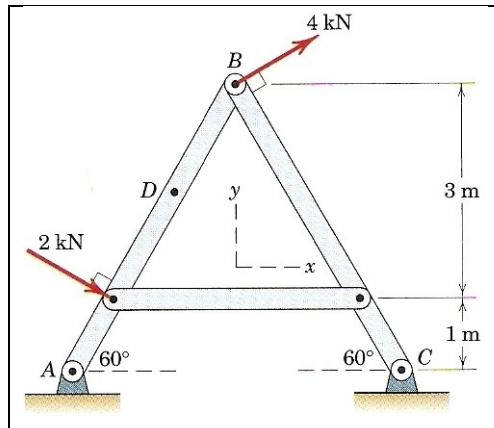
abbiamo:

$$\|\mathbf{T}\| = 180 \times \cos(\alpha + \beta) = 180 \times \cos(25) \cong 163.135 [N]$$

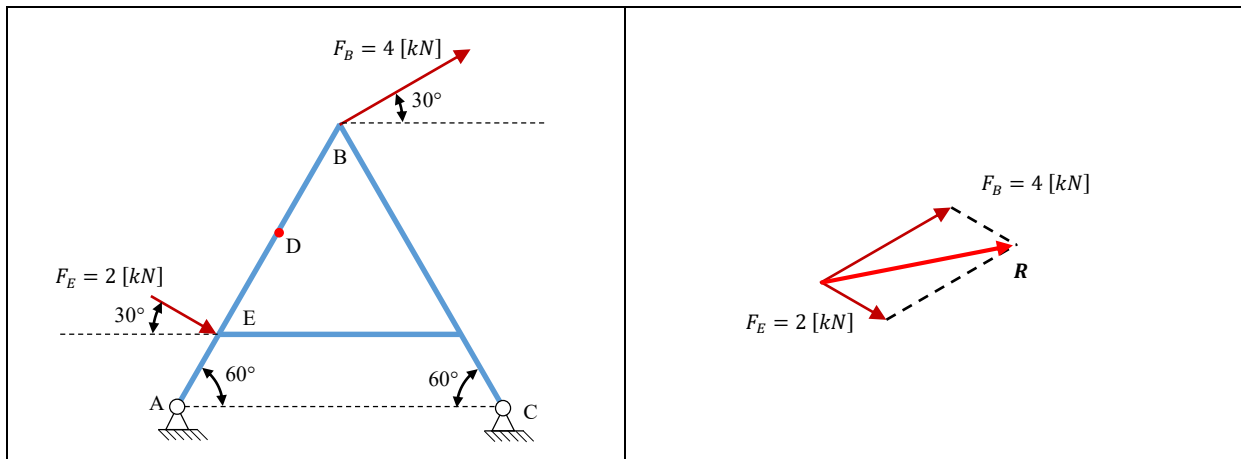
$$\|\mathbf{N}\| = 180 \times \sin(\alpha + \beta) = 180 \times \sin(25) \cong 76.071 [N]$$

La seconda procedura è chiaramente più lunga della prima, ma è valida per qualsiasi direzione dei vettori $\bar{\mathbf{t}}$ e $\bar{\mathbf{n}}$ (purché non siano tra loro paralleli, nel qual caso il determinante della matrice nell'equazione [1] si annulla).

7) Combina in un'unica forza \mathbf{R} le due forze (mostrate nella figura) che agiscono sulla struttura a forma di A. Esprimi \mathbf{R} in forma vettoriale usando i versori \mathbf{i} e \mathbf{j} , determinane il modulo e l'angolo che assume rispetto all'asse orizzontale x . Ipotizzando che la forza \mathbf{R} sia applicata nel punto D della trave AB, trovane la distanza s da A.



Soluzione:



Il vettore \bar{F}_B è il seguente: $\bar{F}_B = 4000 \begin{Bmatrix} \cos(30) \\ \sin(30) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 3464.1 \\ 2000 \end{Bmatrix}$ espresso in [N].

Il vettore \bar{F}_E è il seguente: $\bar{F}_E = 2000 \begin{Bmatrix} \cos(-30) \\ \sin(-30) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 1732.051 \\ -1000 \end{Bmatrix}$ espresso in [N].

La risultante è quindi la seguente:

$$\bar{R} = \bar{F}_B + \bar{F}_E = \begin{Bmatrix} 3464.1 \\ 2000 \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 1732.051 \\ -1000 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 5196.152 \\ 1000 \end{Bmatrix}$$

La risultante può essere espressa nel modo seguente:

$$\bar{R} = \begin{Bmatrix} 5196.152 \\ 1000 \end{Bmatrix} = 5196.152 \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \end{Bmatrix} + 1000 \begin{Bmatrix} 0 \\ 1 \end{Bmatrix}$$

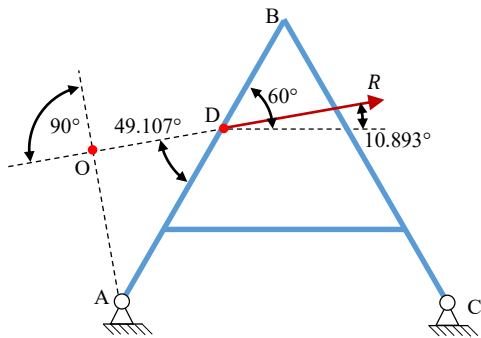
Il suo modulo vale:

$$\|R\| = \sqrt{(5196.152)^2 + (1000)^2} = 5291.503 \text{ [N]}$$

La sua direzione (l'angolo rispetto all'orizzontale) è la seguente:

$$5196.152 \times \tan(\alpha) = 1000 \quad \text{da cui:} \quad \alpha = \arctan\left(\frac{1000}{5196.152}\right) = 10.893^\circ$$

La distanza di un vettore da un punto si misura sempre in direzione perpendicolare al vettore stesso. Osservando la figura, abbiamo:



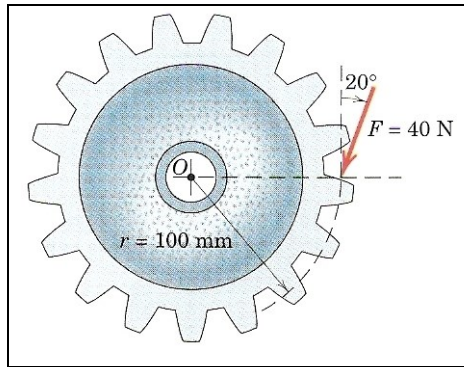
$$s = L_{AO} = L_{AD} \times \text{sen}(\widehat{ODA})$$

dove l'angolo \widehat{ODA} vale:

$$60^\circ - 10.893^\circ = 49.107^\circ$$

$$s = L_{AO} = L_{AD} \times \text{sen}(49.107^\circ)$$

8) Determina il momento della forza **F** rispetto al punto **O**.



Soluzione:

	<p>Calcoliamo il prodotto vettoriale dei vettori \vec{r} ed \vec{F}.</p> $\vec{M} = \vec{r} \wedge \vec{F} = \det \begin{bmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{bmatrix} = \begin{Bmatrix} M_x \\ M_y \\ M_z \end{Bmatrix} = M_x \bar{i} + M_y \bar{j} + M_z \bar{k}$
--	--

dove:

$$\begin{cases} M_x = r_y F_z - r_z F_y \\ M_y = r_x F_z - r_z F_x \\ M_z = r_x F_y - r_y F_x \end{cases}$$

Osserviamo che se i due vettori \vec{r} ed \vec{F} giacciono nel piano x-y, allora $r_z = F_z = 0$ e di conseguenza:

$$\begin{cases} M_x = 0 \\ M_y = 0 \\ M_z = r_x F_y - r_y F_x \end{cases}$$

Osserviamo che:

$$r_x = \|r\| \cos(\beta) ; \quad r_y = \|r\| \sin(\beta) \quad ; \quad F_x = \|F\| \cos(\alpha + \beta) \quad ; \quad F_y = \|F\| \sin(\alpha + \beta)$$

Sostituendo abbiamo:

$$M_z = r_x F_y - r_y F_x = \|r\| \cos(\beta) \times \|F\| \sin(\alpha + \beta) - \|r\| \sin(\beta) \times \|F\| \cos(\alpha + \beta)$$

Riorganizzando l'equazione abbiamo:

$$M_z = r_x F_y - r_y F_x = \|r\| \times \|F\| \times [\sin(\alpha + \beta) \times \cos(\beta) - \cos(\alpha + \beta) \times \sin(\beta)]$$

Posto: $\gamma = \alpha + \beta$, ricordo che:

$$\sin(\gamma) \cos(\beta) - \cos(\gamma) \sin(\beta) = \sin(\gamma - \beta) = \sin(\alpha)$$

e quindi

$$M_z = \|r\| \times \|F\| \times \sin(\alpha)$$

In conclusione, **il momento M_z è pari al prodotto dei moduli dei due vettori per il seno dell'angolo compreso.**

L'ultima espressione può essere interpretata in due modi distinti:

	<p>1) I° modo</p> $M_z = \ r\ \times [\ F\ \times \text{sen}(\alpha)] = \ r\ \times F_{\perp}$ <p>dove $F_{\perp} = \ F\ \times \text{sen}(\alpha)$ non è altro che la proiezione del vettore \vec{F} in direzione perpendicolare al vettore \vec{r}.</p> <p>Per interpretare il grafico a lato, osserviamo che:</p> $\text{sen}(\alpha) = \text{cos}(\alpha - 90^\circ)$
--	---

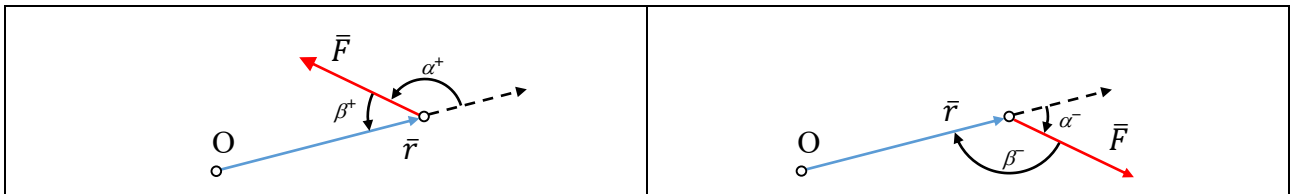
	<p>1) II° modo</p> $M_z = \ F\ \times [\ r\ \times \text{sen}(\alpha)] = \ F\ \times r_{\perp}$ <p>dove $r_{\perp} = \ r\ \times \text{sen}(\alpha)$ non è altro che la proiezione del vettore \vec{r} in direzione perpendicolare al vettore \vec{F}.</p> <p>Per interpretare il grafico a lato, osserviamo che:</p> $\text{sen}(\alpha) = \text{sen}(180^\circ - \alpha)$
--	---

Tornando al tema dell'esercizio, il momento della forza \mathbf{F} rispetto al punto O vale:

$$M_z = \|r\| \times [\|F\| \times \text{sen}(\alpha)] = \|r\| \times F_{\perp} = 100 \times 40 \times \text{cos}(20^\circ) \cong 3758.77 [Nmm] \cong 3.759 [Nm]$$

E' importante osservare che il momento non cambia se si fa scorrere la forza \mathbf{F} lungo la sua linea d'azione: infatti, se ciò dovesse capitare, la distanza r_{\perp} non cambierebbe (vedi l'ultimo grafico).

Quando si esegue il prodotto $\vec{M} = \vec{r} \wedge \vec{F}$ l'angolo tra il vettore \vec{r} e il vettore \vec{F} (vedi la seguente figura) è α oppure $\beta = 180^\circ - \alpha$?



L'angolo α si trova ruotando il vettore \vec{r} (vedi gli ultimi due schemi) fino a renderlo parallelo al vettore \vec{F} : se la rotazione è antioraria (figura a sinistra), l'angolo è positivo (α^+); viceversa se la rotazione è oraria (figura a destra), l'angolo è negativo (α^-). L'angolo β si trova ruotando il vettore \vec{F} fino a renderlo parallelo al vettore \vec{r} , ma di verso negativo. Osserviamo che: $\text{sen}(\alpha) = \text{sen}(\beta)$. E' quindi indifferente usare un angolo o l'altro, purché si faccia attenzione al senso di rotazione e quindi al segno.

Ultima osservazione:

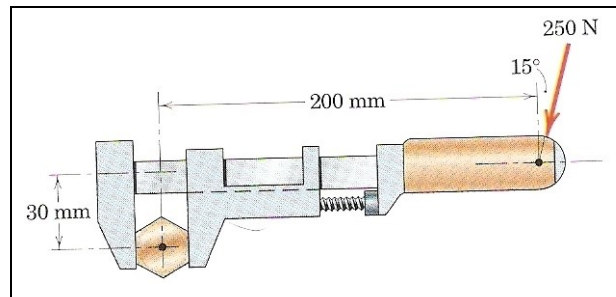
Il prodotto vettoriale non gode della proprietà commutativa valida sia per la somma dei vettori ($\vec{F}_1 + \vec{F}_2 = \vec{F}_2 + \vec{F}_1$) che per il loro prodotto scalare ($\vec{F}_1 \times \vec{F}_2 = \vec{F}_2 \times \vec{F}_1 = \|\vec{F}_1\| \cdot \|\vec{F}_2\| \cdot \text{cos}(\alpha)$) dove α indica l'angolo compreso tra i due vettori). Abbiamo infatti:

$$\vec{r} \wedge \vec{F} = \det \begin{bmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{bmatrix} \neq \det \begin{bmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ F_x & F_y & F_z \\ r_x & r_y & r_z \end{bmatrix} = \vec{F} \wedge \vec{r}$$

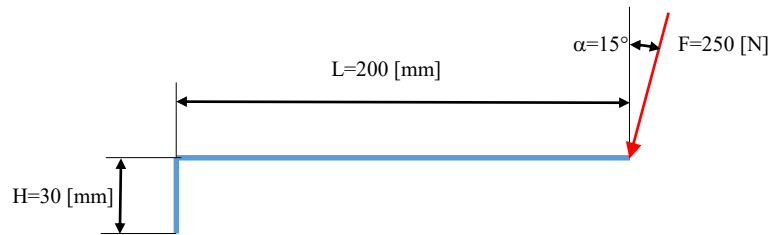
Analizzando l'espressione precedente, osserviamo che è valida la seguente relazione:

$$\vec{r} \wedge \vec{F} = -\vec{F} \wedge \vec{r}$$

8) Calcola il momento della forza indicata nella figura rispetto al centro del dado del bullone.

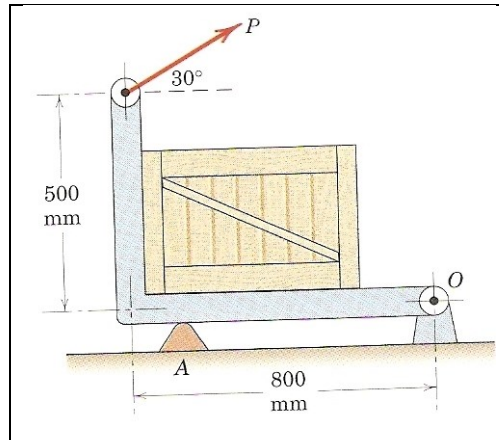


Soluzione:

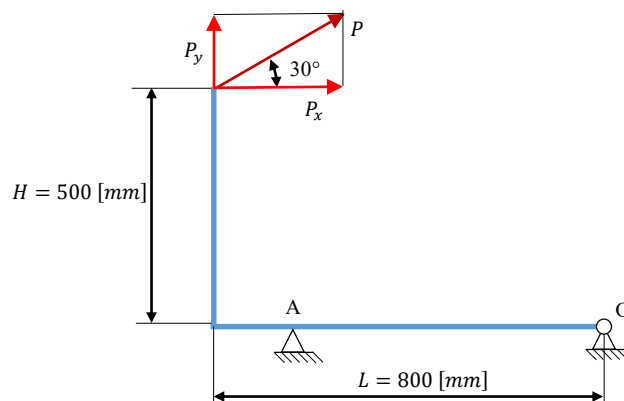


$$M_z = \|r\| \times [\|F\| \times \sin(\alpha)] = \|L\| \times F_{\perp} = 200 \times 250 \times \cos(15^\circ) \cong 3758.77 \text{ [Nmm]} \cong 3.759 \text{ [Nm]}$$

- 9) Una cassa di legno è appoggiata su un supporto incernierato nel punto O ed appoggiata in A. Per annullare la forza di reazione nel punto A, la forza P deve garantire un momento rispetto ad O pari a 1200 Nm. Calcolare il modulo della forza P.



Soluzione:



Il momento della forza **P** intorno al polo O si può calcolare facilmente scomponendo la forza in direzione orizzontale e verticale e sommando il contributo delle due componenti.

$$M_O = -(P_x \times H) - (P_y \times L)$$

Per convenzione consideriamo positivi i momenti antiorari (per chi osserva il piano x-y dal verso positivo dell'asse z). Di conseguenza in questo caso i due contributi sono entrambe negativi (orari). La forza P deve garantire un momento rispetto ad O pari a 1200 Nm; di conseguenza possiamo scrivere:

$$-(P_x \times H) - (P_y \times L) + 1200000 \text{ [Nmm]} = 0$$

Poiché:

$$P_x = P \times \cos(30^\circ) \quad \text{e} \quad P_y = P \times \sin(30^\circ)$$

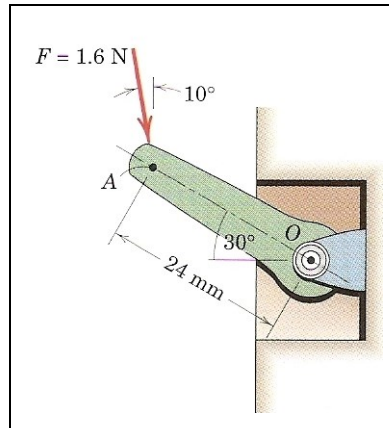
abbiamo:

$$P[\cos(30^\circ) \times H + \sin(30^\circ) \times L] = 1200000$$

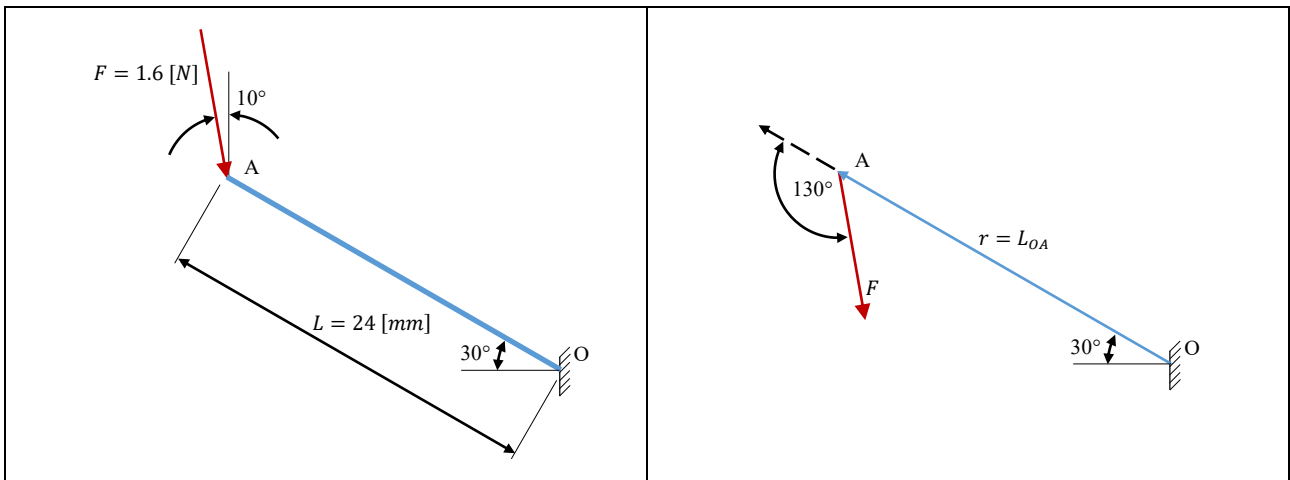
da cui:

$$P = \frac{1200000}{\cos(30^\circ) \times H + \sin(30^\circ) \times L} = \frac{1200000}{\cos(30^\circ) \times 500 + \sin(30^\circ) \times 800} \cong \frac{1200000}{833.0} \cong 1440.55 \text{ [N]}$$

10) Calcolare il momento della forza F rispetto al punto O .



Soluzione:



Perché il vettore \vec{r} si allinei alla forza \vec{F} è necessario che ruoti di 130° . Di conseguenza il momento della forza \vec{F} rispetto al punto O vale:

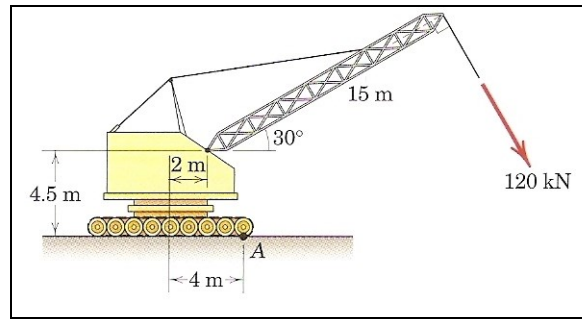
$$M_O = \|\vec{r} \wedge \vec{F}\| = \|\vec{r}\| \times \|\vec{F}\| \times \text{sen}(\alpha) = 24 \times 1.6 \times \text{sen}(130^\circ) \cong 29.416 \text{ [Nmm]}$$

Osserviamo che $\text{sen}(130^\circ) = \text{sen}(180^\circ - 130^\circ) = \text{sen}(50^\circ)$: l'angolo β tra il vettore \vec{F} e la direzione negativa del vettore \vec{r} vale esattamente 50° .

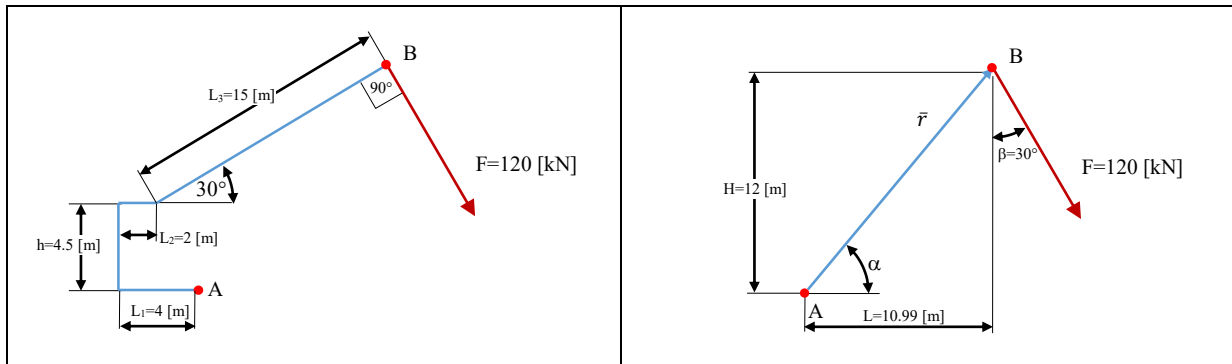
In alternativa è possibile scomporre la forza \vec{F} in due componenti: \vec{F}_\parallel parallela al raggio \vec{r} , e \vec{F}_\perp perpendicolare al raggio \vec{r} (solo quest'ultima contribuirà al momento).

	$M_O = \ \vec{r} \wedge \vec{F}\ = \ \vec{r}\ \times \ \vec{F}_\perp\ $ <p>dove:</p> $\ \vec{F}_\perp\ = \ \vec{F}\ \times \text{sen}(50^\circ)$ <p>da cui:</p> $M_O = \ \vec{r}\ \times \ \vec{F}\ \times \text{sen}(50^\circ) = 24 \times 1.6 \times \text{sen}(50^\circ) \cong 29.416 \text{ [Nmm]}$
--	---

11) Calcolare il momento intorno al punto A prodotto dalla forza di trazione di modulo 120 kN applicata al cavo della gru come indicato nella figura.



Soluzione:



Il momento si trova moltiplicando il vettore posizione \vec{r} che unisce il nodo A al nodo B, per il vettore della forza \vec{F} . Osservando la figura ricaviamo le componenti del vettore \vec{r} :

$$\vec{r} = \begin{Bmatrix} L \\ H \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} -4 + 2 + 15 \times \cos(30^\circ) \\ 4.5 + 15 \times \sin(30^\circ) \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 10.99 \\ 12 \end{Bmatrix}$$

il cui modulo vale: $\|\vec{r}\| = \sqrt{(10.99)^2 + (12)^2} \cong 16.272 \text{ [m]}$

e il cui angolo rispetto all'orizzontale vale: $\alpha = \arctan\left(\frac{12}{10.99}\right) \cong 47.516^\circ$.

Il momento intorno al punto A vale:

$$M_O = \|\vec{r} \wedge \vec{F}\| = \|\vec{r}\| \times \|\vec{F}\| \times \sin(\vartheta) = 16.272 \times 120 \times \sin(\vartheta)$$

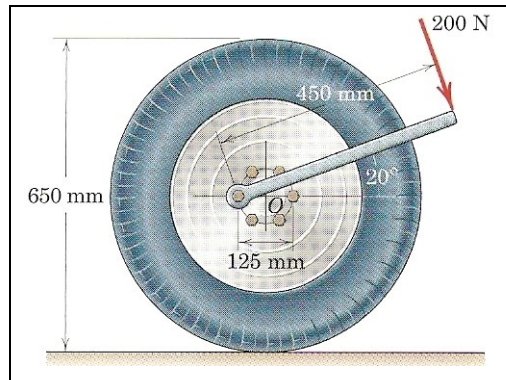
L'angolo ϑ è l'angolo negativo di cui bisogna ruotare \vec{F} perché si allinei con il vettore posizione \vec{r} orientato da B ad A. In questo caso vale (vedi lo schema):

$$\vartheta = -(\beta + 90^\circ - \alpha) \cong -(30^\circ + 90 - 47.516^\circ) = -72.484^\circ$$

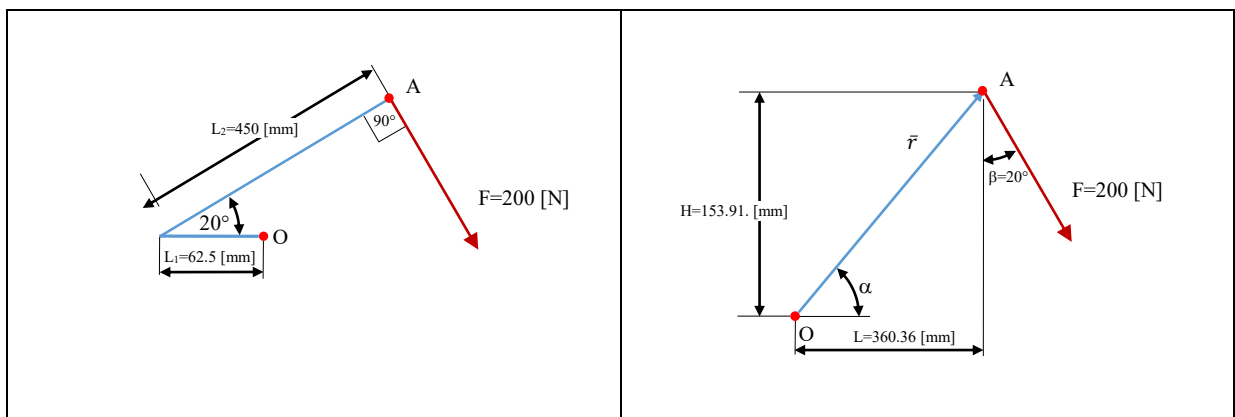
Abbiamo quindi:

$$M_O = 16.272 \times 120 \times \sin(-72.484^\circ) = -1862.107 \text{ [kNm]}$$

12) Determinare il momento M prodotto dalla forza rispetto al centro O della ruota nel caso in cui la chiave assuma la posizione mostrata in figura.



Soluzione:



Il momento si trova moltiplicando il vettore posizione \vec{r} che unisce il nodo O al nodo A , per il vettore della forza \vec{F} . Osservando la figura ricaviamo le componenti del vettore \vec{r} :

$$\vec{r} = \begin{Bmatrix} L \\ H \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 450 \times \cos(20^\circ) - 62.5 \\ 450 \times \sin(20^\circ) \end{Bmatrix} \cong \begin{Bmatrix} 360.36 \\ 153.91 \end{Bmatrix}$$

il cui modulo vale: $\|\vec{r}\| = \sqrt{(360.36)^2 + (153.91)^2} \cong 391.853 \text{ [mm]}$

e il cui angolo rispetto all'orizzontale vale: $\alpha = \arctan\left(\frac{153.91}{360.36}\right) \cong 23.127^\circ$.

Il momento intorno al punto O vale:

$$M_O = \|\vec{r} \wedge \vec{F}\| = \|\vec{r}\| \times \|\vec{F}\| \times \sin(\vartheta) = 391.853 \times 200 \times \sin(\vartheta)$$

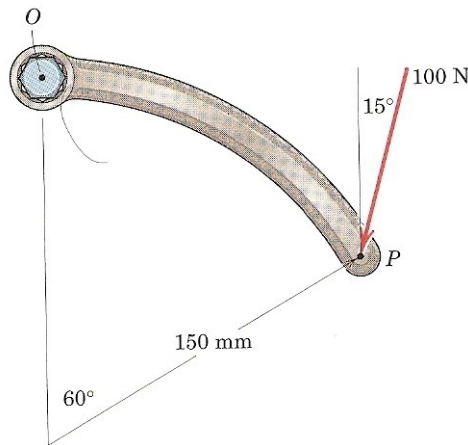
L'angolo ϑ è l'angolo negativo di cui bisogna ruotare \vec{F} perché si allinei con il vettore posizione \vec{r} orientato da A ad O . In questo caso vale (vedi lo schema):

$$\vartheta = -(\beta + 90^\circ - \alpha) \cong -(20^\circ + 90 - 23.127^\circ) = -86.873^\circ$$

Abbiamo quindi:

$$M_O = 391.853 \times 200 \times \sin(-86.873^\circ) \cong -78253.89 \text{ [Nmm]} \cong -78.254 \text{ [Nm]}$$

13) Determinare il momento M della forza rispetto al centro O della chiave curva mostrata in figura.



Soluzione:

	<p>Analizzando la figura a lato, vediamo che il vettore posizione \vec{r} è inclinato rispetto all'orizzontale di -30°, mentre il vettore \vec{F} è inclinato rispetto alla verticale di -15°: di conseguenza l'angolo α, negativo perché di verso orario, vale $-90^\circ - 15^\circ + 30^\circ = -75^\circ$. Essendo il triangolo OCP equilatero, il modulo del vettore \vec{r} vale 150 [mm]. Di conseguenza il momento vale:</p> $M_O = \ \vec{r}\ \times \ \vec{F}\ \times \text{sen}(\alpha) = 150 \times 100 \times \text{sen}(-75^\circ) \cong -14488.9 \text{ [Nmm]}$ <p>In alternativa è possibile proiettare il vettore \vec{r} in direzione perpendicolare al vettore \vec{F} e calcolarne il modulo.</p>
--	---

In questo caso abbiamo: $\vec{d} = \vec{r} \cdot \cos(15^\circ)$ il cui modulo vale:

$$d = \|\vec{r}\| \cdot \cos(15^\circ) = 150 \cdot 0.966 = 144.889 \text{ [mm]}$$

I vettori \vec{d} e \vec{F} sono ortogonali ma orientati a -90° per cui il momento vale:

$$M_O = d \times \|\vec{F}\| \times \text{sen}(-90^\circ) \cong -144.889 \times 100 = -14488.9 \text{ [Nmm]}$$

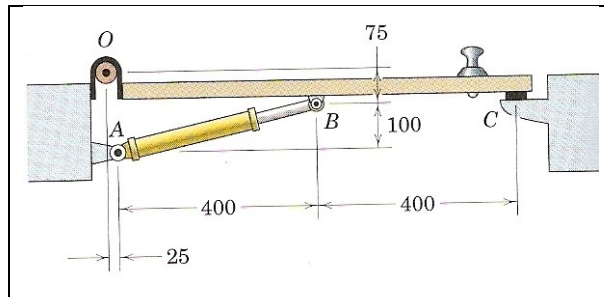
In alternativa è possibile calcolare la proiezione del vettore \vec{F} in direzione perpendicolare al vettore posizione \vec{r} . In questo caso abbiamo:

$$\|\vec{F}_\perp\| = \|\vec{F}\| \cdot \cos(15^\circ) = 100 \cdot 0.966 = 96.6 \text{ [N]}$$

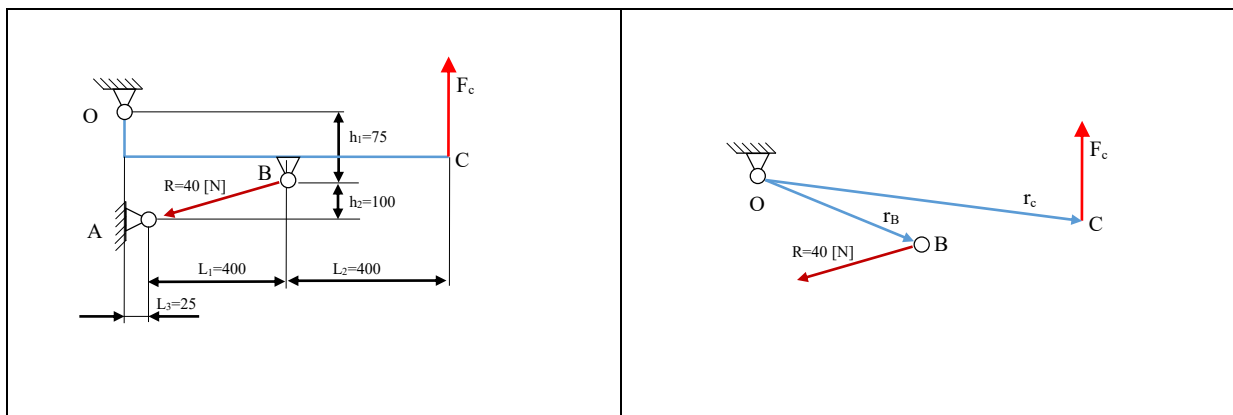
I vettori \vec{r} e \vec{F}_\perp sono ortogonali ma orientati a -90° per cui il momento vale:

$$M_O = \vec{r} \wedge \vec{F}_\perp = \|\vec{r}\| \cdot \|\vec{F}_\perp\| \cdot \text{sen}(-90^\circ) \cong -150 \times 96.6 = -14488.9 \text{ [Nmm]}$$

- 14) La forza esercitata dal pistone AB sulla porta è pari a 40 N, è diretta lungo la linea AB e tende a mantenere la porta chiusa. Calcola il momento di questa forza intorno alla cerniera O. Quanto deve valere la forza F_c normale al piano della porta che agisce nel punto C perché il momento rispetto al punto O annulli il momento prodotto dalla forza del pistone?



Soluzione:



Il momento della forza \bar{R} rispetto alla cerniera O della porta, si trova moltiplicando il vettore posizione \bar{r}_B che unisce il nodo O al nodo B, per il vettore della forza \bar{R} ; il momento della forza \bar{F}_c rispetto alla cerniera O della porta, si trova moltiplicando il vettore posizione \bar{r}_c che unisce il nodo O al nodo C, per il vettore della forza \bar{F}_c .

Calcoliamo il vettore posizione \bar{r}_B :

$$\bar{r}_B = \begin{Bmatrix} L_3 + L_1 \\ -h_1 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 425 \\ -75 \end{Bmatrix}$$

il cui modulo vale: $\|\bar{r}_B\| = \sqrt{(425)^2 + (-75)^2} \cong 431.567 \text{ [mm]}$

e il cui angolo, rispetto all'orizzontale, vale: $\alpha = \arctan\left(\frac{-75}{425}\right) \cong -10^\circ$.

Il modulo della forza \bar{R} vale 40 [N]; la sua inclinazione rispetto all'orizzontale vale:

$$\beta = \arctan\left(\frac{100}{400}\right) \cong 14.036^\circ$$

L'angolo al vertice B vale: $\vartheta_B = |\alpha| + \beta = 24.036^\circ$. Per allineare la forza \bar{R} al raggio \bar{r}_B nel suo verso negativo, devo ruotarla di un angolo $\vartheta_B = -24.036^\circ$.

Il momento intorno al punto O vale:

$$M_O(R) = \|\bar{r}_B \wedge \bar{R}\| = \|\bar{r}_B\| \times \|\bar{R}\| \times \text{sen}(\vartheta) = 431.567 \times 40 \times \text{sen}(-24.036^\circ) = -7031.34 \text{ [Nmm]}$$

Calcoliamo il vettore posizione \bar{r}_c :

$$\bar{r}_c = \begin{Bmatrix} L_3 + L_1 + L_2 \\ h_c \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} r_{cx} \\ r_{cy} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 825 \\ h_c \end{Bmatrix}$$

La coordinata h_c è incognita; osserviamo però che la forza \bar{F}_c è verticale, per cui il suo momento rispetto alla cerniera O della porta è uguale a:

$$M_O(F_c) = r_{cx} \times F_c$$

Per aprire la porta è pertanto necessario che la forza F_c eserciti un momento $M_O(F_c)$ maggiore o uguale a $M_O(R)$:

$$M_O(F_c) = r_{cx} \times F_c \geq M_O(R) = 7031.34$$

da cui:

$$F_c \geq \frac{7031.34}{r_{cx}} = \frac{7031.34}{825} = 8.523 [N]$$