

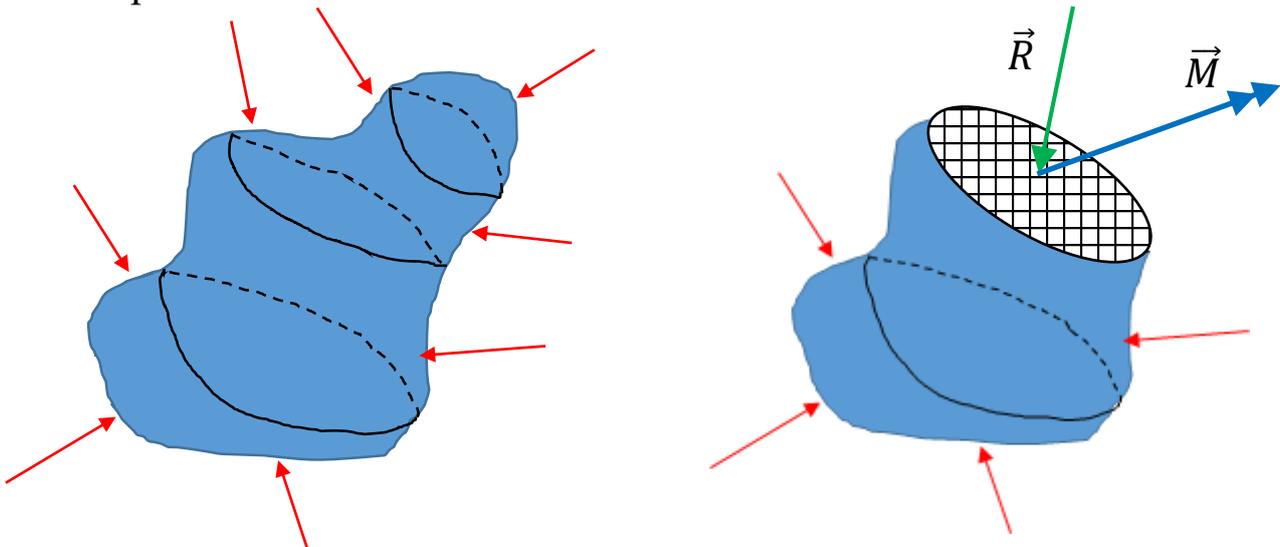
La lezione è stata registrata ed è reperibile all'indirizzo:  
<https://unica.adobeconnect.com/psicdfkl7b3c/>

## AZIONI INTERNE

Oltre al calcolo delle reazioni vincolari viste precedentemente, quando si considera una struttura è molto importante valutare come le forze applicate e le reazioni si trasmettano all'interno delle varie parti.

La corretta valutazione delle azioni interne è il passo più importante per stabilire se la struttura sarà in grado di sopportare con sicurezza i carichi applicati.

Si consideri il solido rappresentato in figura, sottoposto ad un sistema di forze equilibrate:



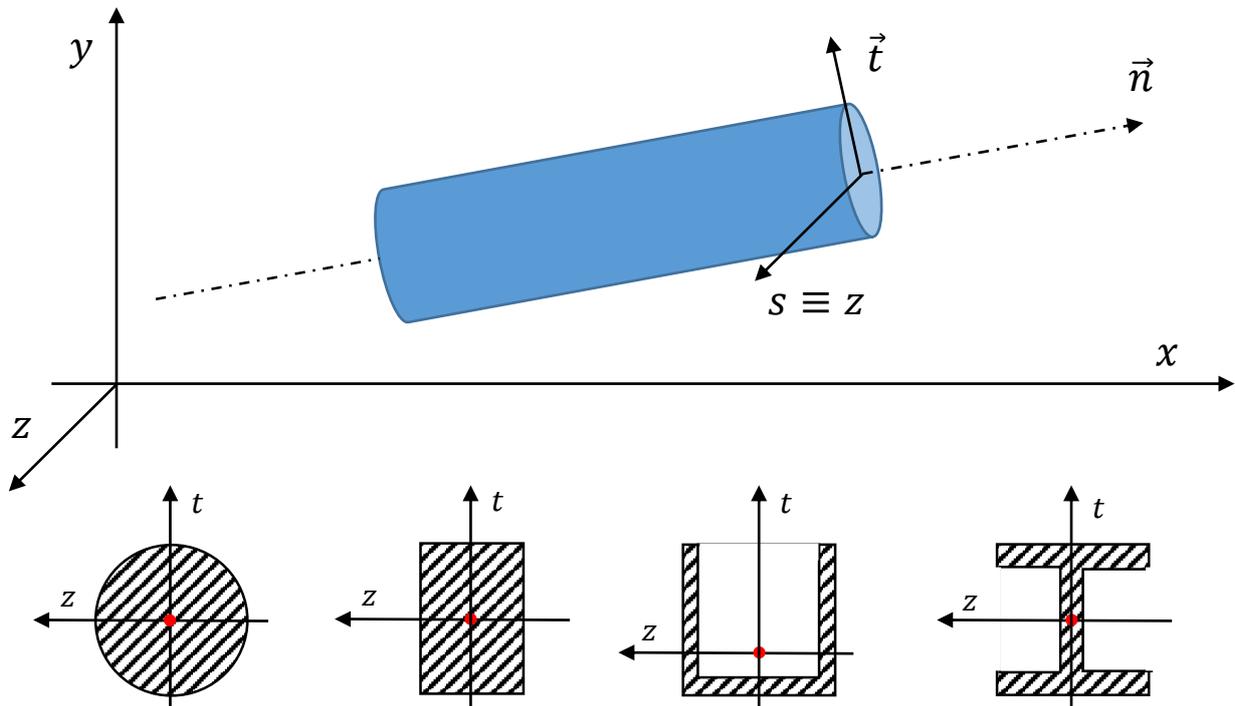
Si immagini di sezionare il corpo con un piano di taglio: perché una parte del solido continui a rimanere in equilibrio sarà necessario applicare nel baricentro del piano di sezione una reazione  $\vec{R}$  ed un momento  $\vec{M}$  adeguati:  $\vec{R}$  ed  $\vec{M}$  prendono il nome di “**azioni interne**”.

In generale la forza  $\vec{R}$  ed il momento  $\vec{M}$  hanno ognuna tre componenti:

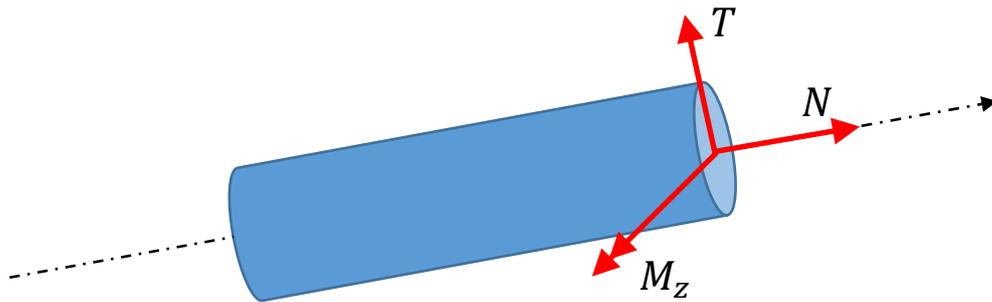
$$\vec{R} = \begin{pmatrix} R_x \\ R_y \\ R_z \end{pmatrix} ; \quad \vec{M} = \begin{pmatrix} M_x \\ M_y \\ M_z \end{pmatrix}$$

Si prenda in considerazione una trave il cui asse giaccia su un piano, per esempio il piano xy; si supponga che la sua sezione trasversale sia simmetrica rispetto allo stesso piano, che il suo materiale sia omogeneo e che anche le forze e le reazioni agiscano sul piano xy; in questo caso si può parlare di “**problema piano**” e le 6 componenti delle azioni interne si riducono a 3 sole grandezze scalari:

$$\vec{R} = \begin{pmatrix} R_x \\ R_y \\ 0 \end{pmatrix} ; \quad \vec{M} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ M_z \end{pmatrix}$$

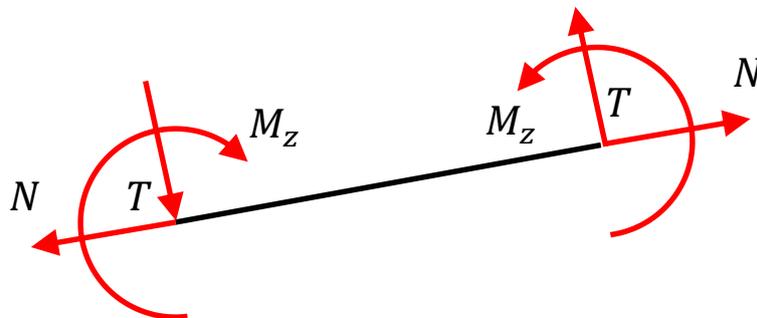


Sezioni simmetriche rispetto al piano xy.



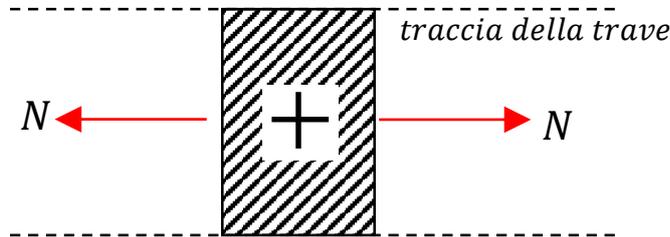
- $N$  indica l'**azione normale**, perpendicolare alla sezione trasversale e tangente all'asse della trave; si considera positiva se di trazione;
- $T$  indica l'**azione di taglio**, perpendicolare all'asse della trave e giacente nel piano di simmetria  $xy$  e nel piano della sezione trasversale;
- $M$  è il **momento flettente** diretto come l'asse  $z$ , perpendicolare al piano  $xy$ .

Le azioni interne vengono anche rappresentate nel modo seguente:

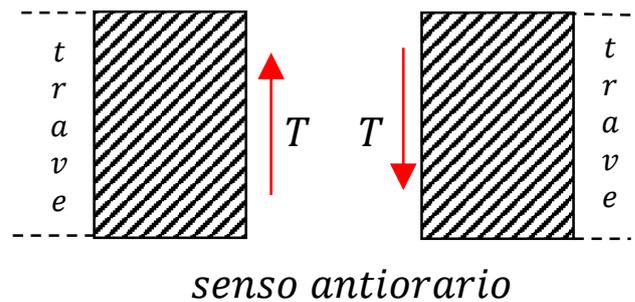
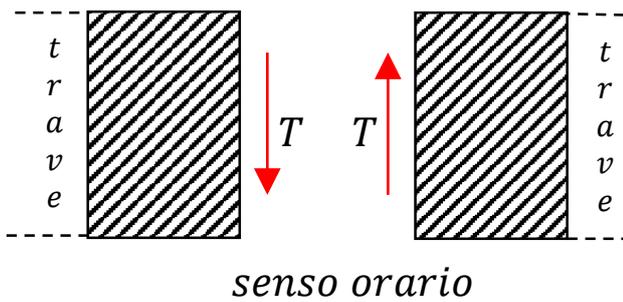
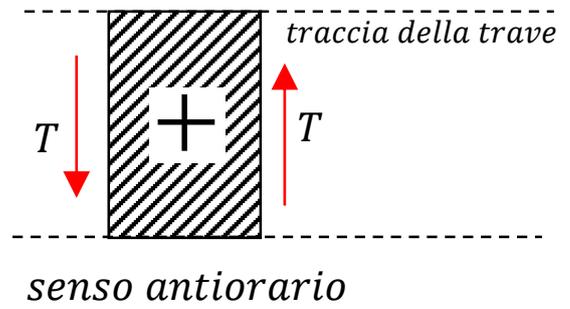
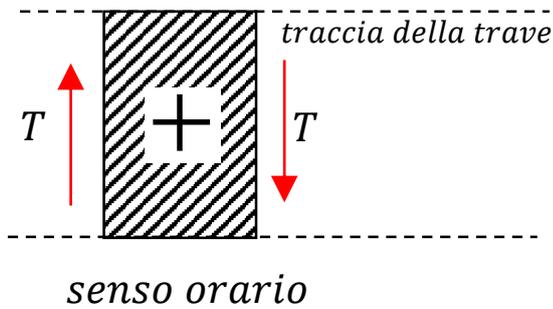


## CONVENZIONE SUI SEGNI

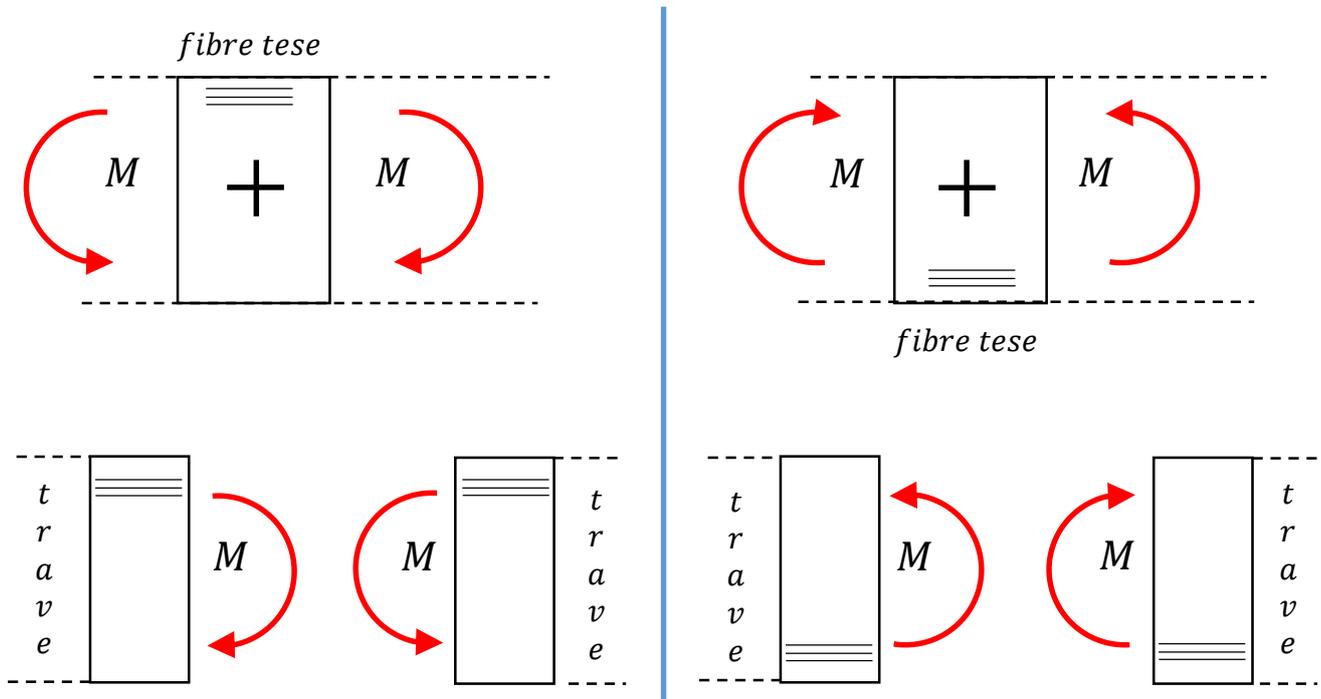
Normalmente l'azione normale  $N$  si considera positiva se di trazione;



Per il **taglio** non esiste una convenzione accettata universalmente, quindi all'inizio dei calcoli è obbligatorio dichiarare quale convenzione si adotterà.



Anche per il **momento flettente** non esiste una convenzione accettata universalmente, quindi all'inizio dei calcoli è obbligatorio dichiarare quale convenzione si adotterà.



**La situazione fisica è unica, indipendentemente dalla convenzione di segno adottata.**

Si ipotizzi, ad esempio, che siano tese le **fibre inferiori** della trave.

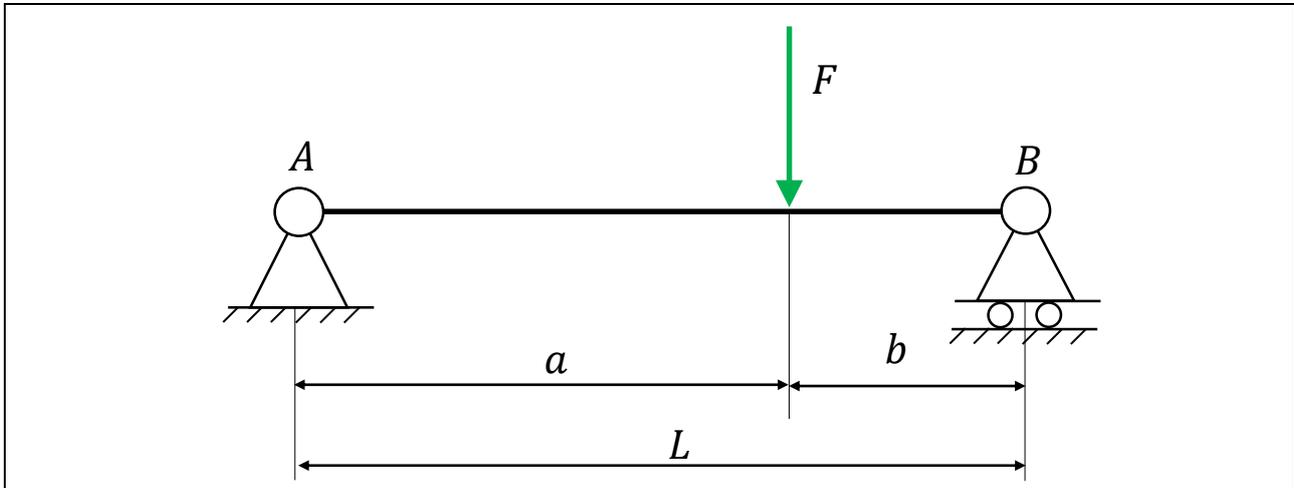
Se nei calcoli si adotta la convenzione che considera positivi i momenti che tendono le fibre superiori, i risultati forniranno momenti negativi.

Se, viceversa, si adotta la convenzione contraria (cioè quella che considera positivi i momenti che tendono le fibre inferiori), i risultati forniranno momenti positivi.

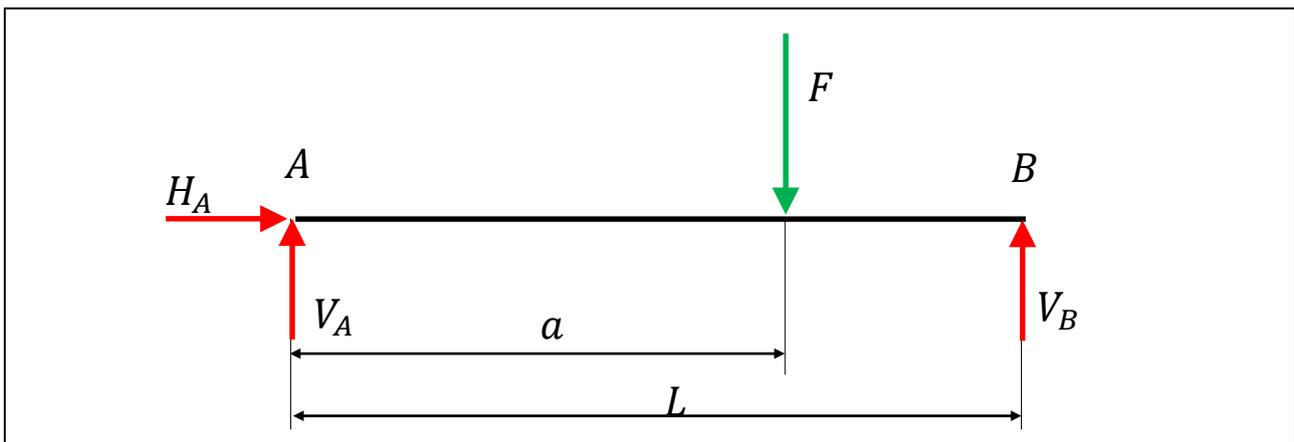
Quando si disegnano i diagrammi dei momenti flettenti è **OBBLIGATORIO** disegnarli dalla parte delle fibre tese.

## ESEMPI DI CALCOLO DELLE AZIONI INTERNE

### 1) Trave su due appoggi caricata da una forza concentrata



### Calcolo delle reazioni vincolari

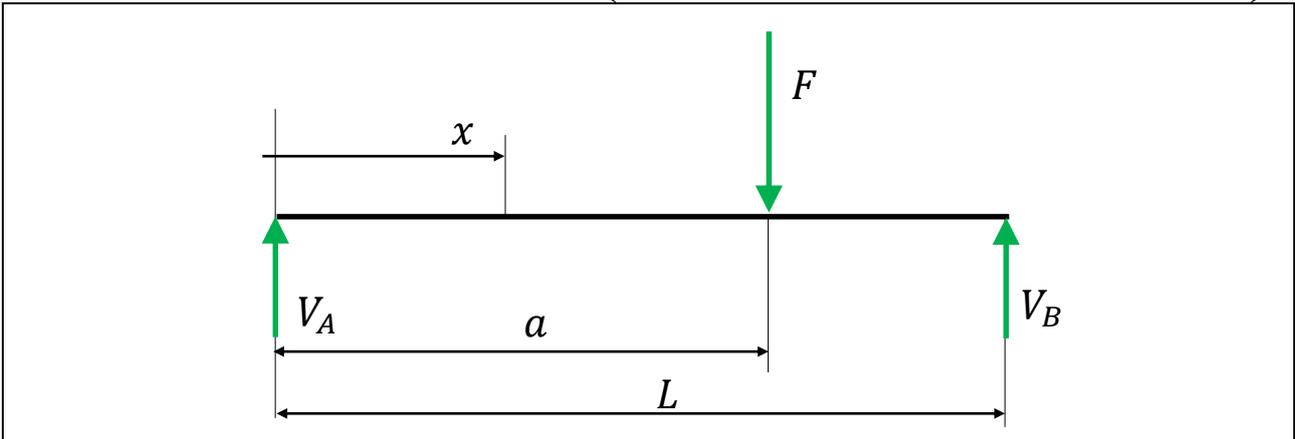


### EQUAZIONI CARDINALI DELLA STATICA

$$\begin{cases} \sum F_x = H_A = 0 \\ \sum F_y = V_A + V_B - F = 0 \\ \sum_A M_z = V_B L - F a = 0 \end{cases}$$

Risolvendo si ricava:  $H_A = 0$  ,  $V_B = F \frac{a}{L}$  ,  $V_A = \frac{b}{L} F$

### Calcolo delle azioni interne (1° metodo: unico sistema di riferimento)



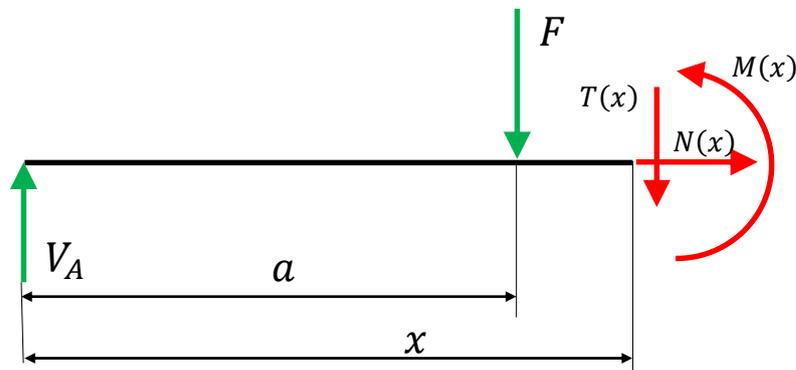
- 1) Si sceglie un sistema di riferimento:  
in questo caso con l'origine nel punto A e diretto verso destra.
- 2) Si ipotizza di tagliare la trave alla coordinata generica  $x < a$ ;
- 3) Si sceglie una convenzione dei segni;
- 4) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.
- 5) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.

<p><i>Convenzione dei segni</i></p>	<p><i>trave</i></p>
	$\left\{ \begin{aligned} \sum F_x &= N(x) = 0 \\ \sum F_y &= V_A - T(x) = 0 \\ \sum_x M_z &= M(x) - V_A x = 0 \end{aligned} \right.$ <p style="text-align: center;">valide per <math>0 \leq x \leq a</math></p>

Risolvendo si ricava:

$$\begin{cases} N(x) = 0 \\ T(x) = V_A = \frac{b}{L}F \\ M(x) = V_A x = \frac{b}{L}Fx \end{cases}$$

- 6) Si esamina il resto della trave; ciò che si scriverà sarà valido per  $a \leq x \leq L$ ;
- 7) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.
- 8) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.



$$\begin{cases} \sum F_x = N(x) = 0 \\ \sum F_y = V_A - T(x) - F = 0 \\ \sum_x M_z = M(x) + F(x - a) - V_A x = 0 \end{cases} \quad \text{valide per } a \leq x \leq L$$

Risolvendo:

$$\begin{cases} N(x) = 0 \\ T(x) = V_A - F = \frac{b}{L}F - F = \frac{b-L}{L}F = -\frac{a}{L}F = -V_B \\ M(x) = V_A x - F(x - a) = \frac{b}{L}Fx - Fx + Fa = -\frac{L-b}{L}Fx + Fa \end{cases}$$

Semplificando la terza equazione, si ottiene l'equazione di una

retta:

$$M(x) = Fa \left( -\frac{x}{L} + 1 \right)$$

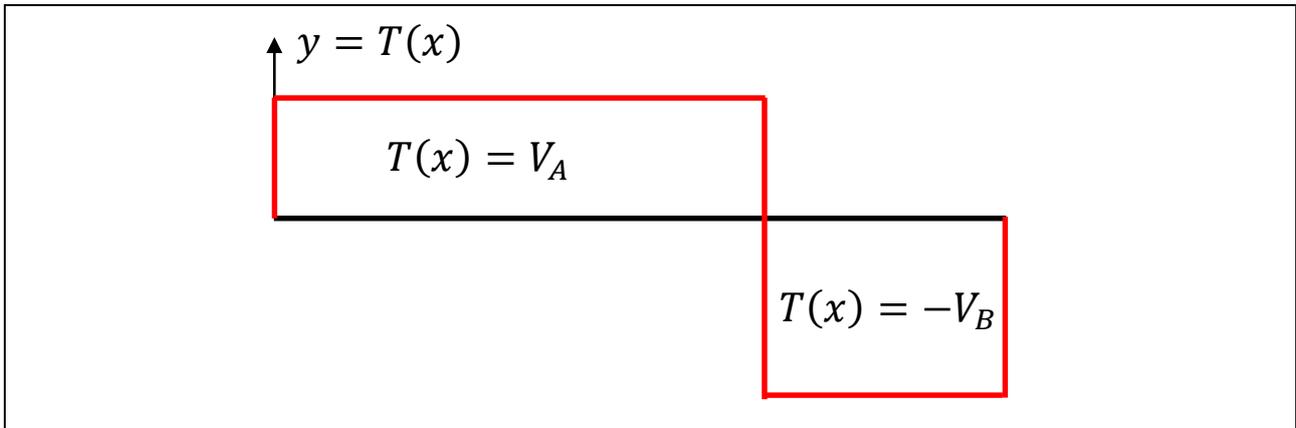
## Disegno dei diagrammi delle azioni interne

Sintesi dei risultati:

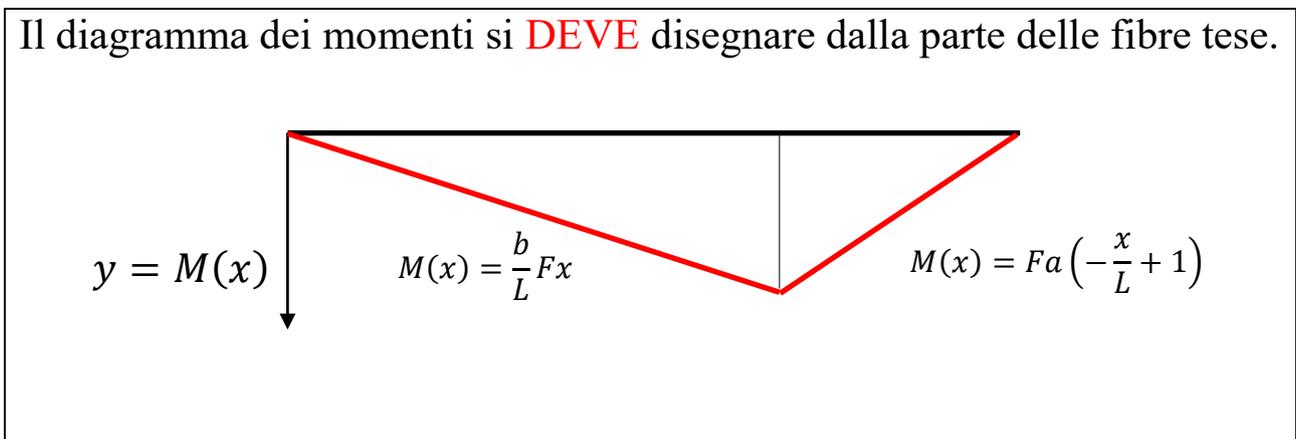
per $0 \leq x \leq a$	per $a \leq x \leq L$
$\begin{cases} N(x) = 0 \\ T(x) = \frac{b}{L}F \\ M(x) = \frac{b}{L}Fx \end{cases}$	$\begin{cases} N(x) = 0 \\ T(x) = -\frac{a}{L}F \\ M(x) = Fa \left(-\frac{x}{L} + 1\right) \end{cases}$
$M(x = a) = \frac{ab}{L}F$	$M(x = a) = \frac{ab}{L}F$

L'azione normale è ovunque nulla.

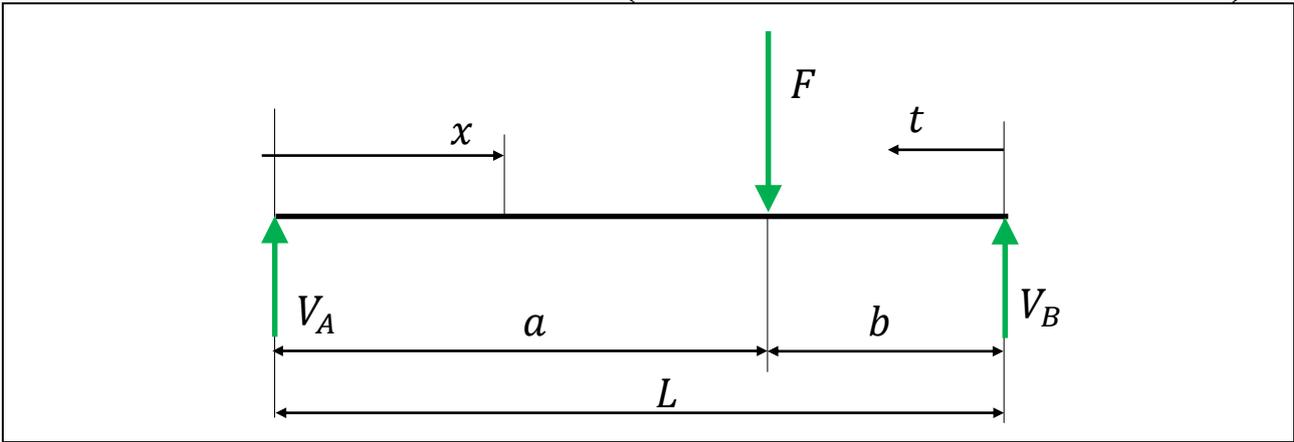
### Azione di taglio



### Momento flettente



### Calcolo delle azioni interne (2° metodo: due sistemi di riferimento)



- 1) Si scelgono due sistemi di riferimento:  
 uno con l'origine nel punto A e diretto verso destra;  
 l'altro con l'origine nel punto B e diretto verso sinistra.
- 2) Si ipotizza di tagliare la trave alla coordinata generica  $x < a$ ;
- 3) Si sceglie una convenzione dei segni;
- 4) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.
- 5) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.

<p><i>Convenzione dei segni</i></p>	<p><i>trave</i></p>
	$\begin{cases} \sum F_x = N(x) = 0 \\ \sum F_y = V_A - T(x) = 0 \\ \sum M_z = M(x) - V_A x = 0 \end{cases}$ <p style="text-align: center;">valide per <math>0 \leq x \leq a</math></p>

Risolvendo si ricava:

$$\begin{cases} N(x) = 0 \\ T(x) = V_A = \frac{b}{L}F \\ M(x) = V_A x = \frac{b}{L}Fx \end{cases}$$

6) Si esamina il resto della trave; ciò che si scriverà sarà valido per  $0 \leq t \leq b$ ;

7) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.

8) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.

$$\begin{cases} \sum F_x = N(t) = 0 \\ \sum F_y = V_B + T(t) = 0 \\ \sum_t M_z = M(t) - V_B t = 0 \end{cases} \quad \text{valide per } 0 \leq t \leq b$$

Risolvendo:

$$\begin{cases} N(t) = 0 \\ T(t) = -V_B = -\frac{a}{L}F \\ M(t) = V_B t = \frac{a}{L}Ft \end{cases}$$

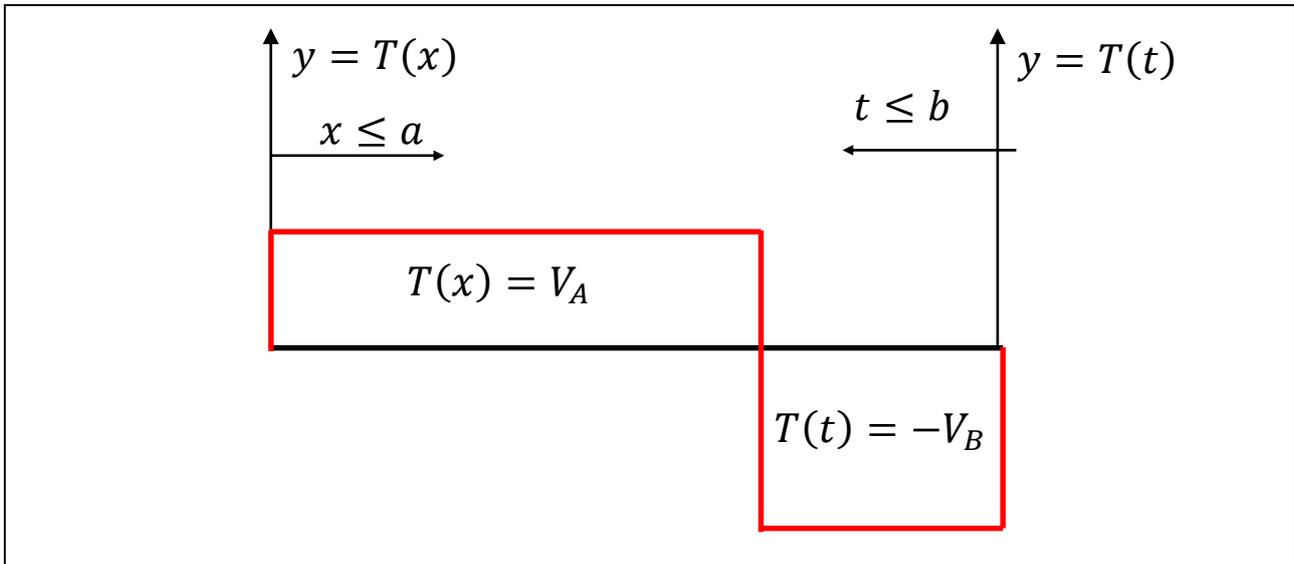
## Disegno dei diagrammi delle azioni interne

Sintesi dei risultati:

<p>per <math>0 \leq x \leq a</math></p> $\begin{cases} N(x) = 0 \\ T(x) = \frac{b}{L}F \\ M(x) = \frac{b}{L}Fx \end{cases}$ <p><math>M(x = a) = \frac{ab}{L}F</math></p>	<p>per <math>0 \leq t \leq b</math></p> $\begin{cases} N(t) = 0 \\ T(t) = -\frac{a}{L}F \\ M(t) = \frac{a}{L}Ft \end{cases}$ <p><math>M(t = b) = \frac{ab}{L}F</math></p>
--	---

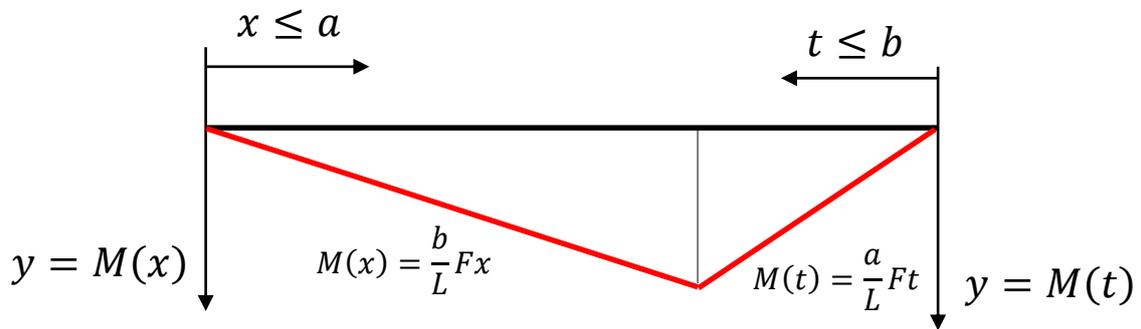
**L'azione normale è ovunque nulla.**

**Azione di taglio**

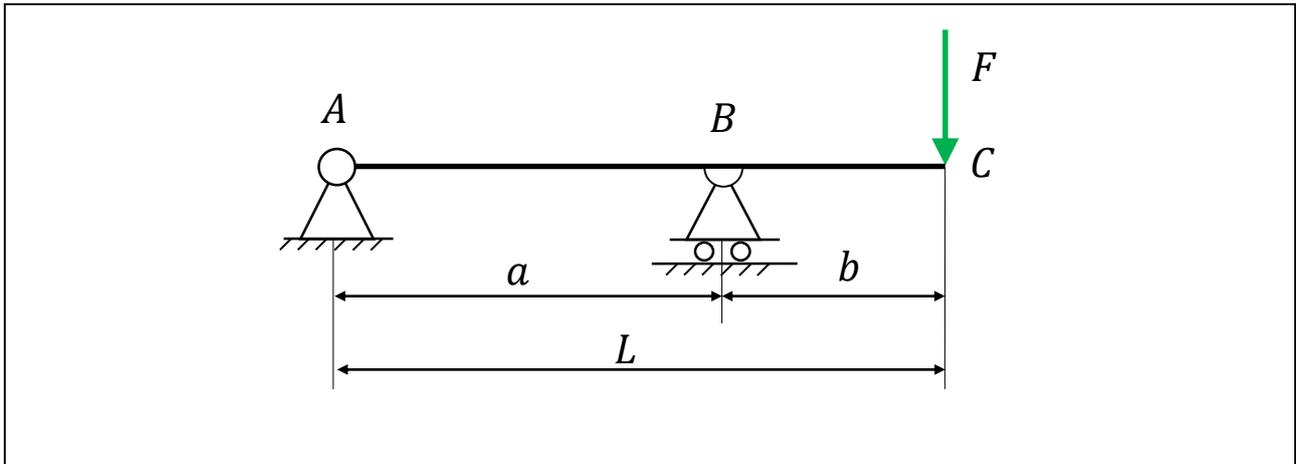


## Momento flettente

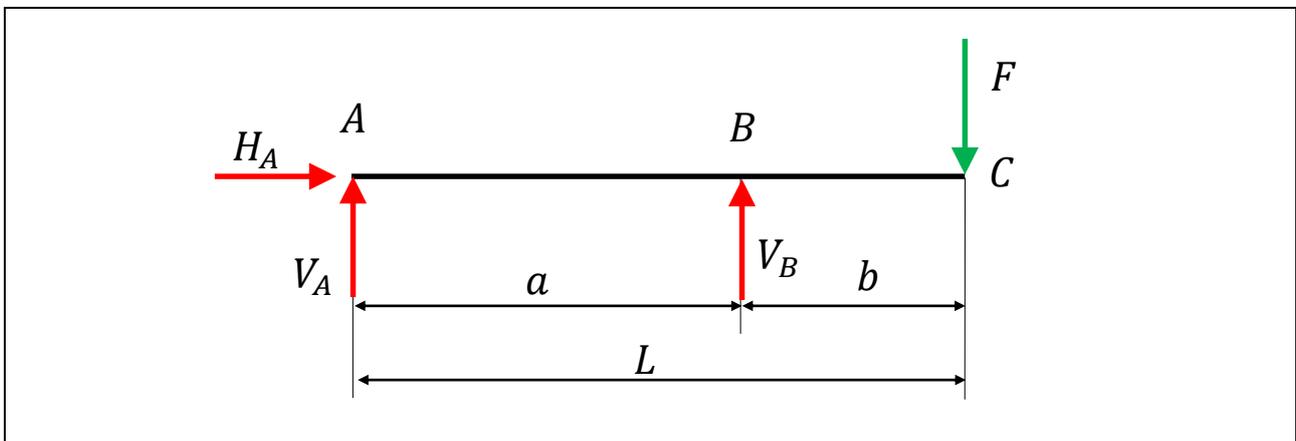
Il diagramma dei momenti si **DEVE** disegnare dalla parte delle fibre tese.



## ESERCIZIO N.2



### Calcolo delle reazioni vincolari



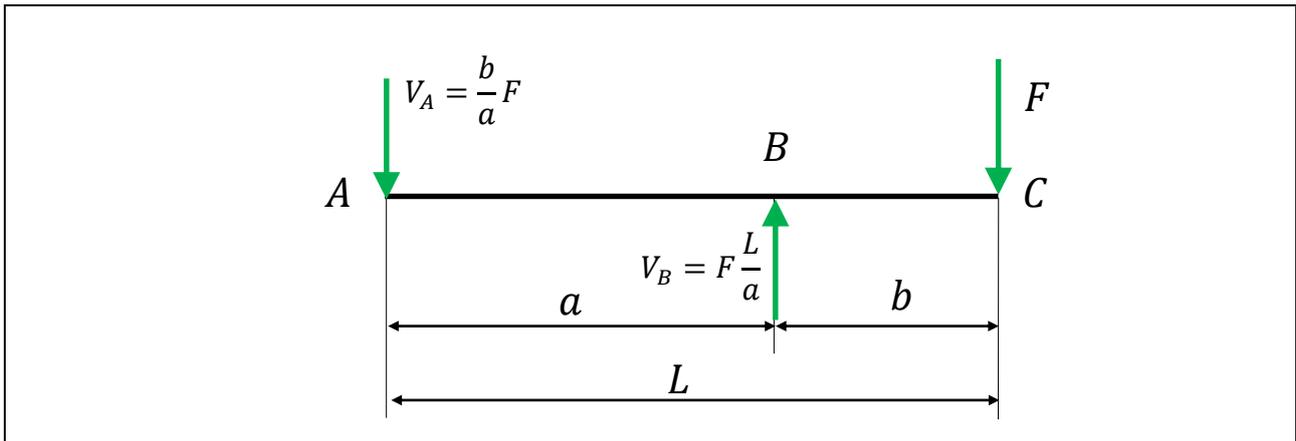
### EQUAZIONI CARDINALI DELLA STATICA

$$\begin{cases} \sum F_x = H_A = 0 \\ \sum F_y = V_A + V_B - F = 0 \\ \sum_A M_z = V_B a - FL = 0 \end{cases}$$

Risolvendo si ricava:  $H_A = 0$  ,  $V_B = F \frac{L}{a}$  ,  $V_A = -\frac{b}{a} F$

Si cambia verso e segno al valore della reazione  $V_A$ .

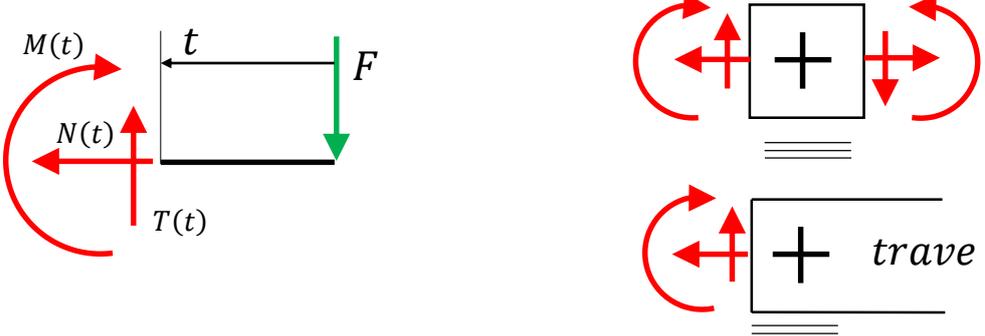
### Calcolo delle azioni interne



- 1) Si scelgono due sistemi di riferimento:  
 uno con l'origine nel punto A e diretto verso destra;  
 l'altro con l'origine in C e diretto verso sinistra.
- 2) Si ipotizza di tagliare la trave alla coordinata generica  $x < a$ ;
- 3) Si sceglie una convenzione dei segni;
- 4) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.
- 5) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.

<p><i>Convenzione dei segni</i></p>	<p><i>trave</i></p>
	$\begin{cases} \sum F_x = N(x) = 0 \\ \sum F_y = -T(x) - V_A = 0 \\ \sum M_z = M(x) + V_A x = 0 \end{cases}$ <p>valide per <math>0 \leq x \leq a</math></p>

- 6) Si esamina il resto della trave; ciò che si scriverà sarà valido per  $0 \leq t \leq b$ ;
- 7) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.
- 8) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.



$$\begin{cases} \sum F_x = N(t) = 0 \\ \sum F_y = T(t) - F = 0 \\ \sum_t M_z = -M(t) - Ft = 0 \end{cases} \quad \text{valide per } 0 \leq t \leq b$$

Risolvendo:

$$\begin{cases} N(t) = 0 \\ T(t) = F \\ M(t) = -Ft \end{cases}$$

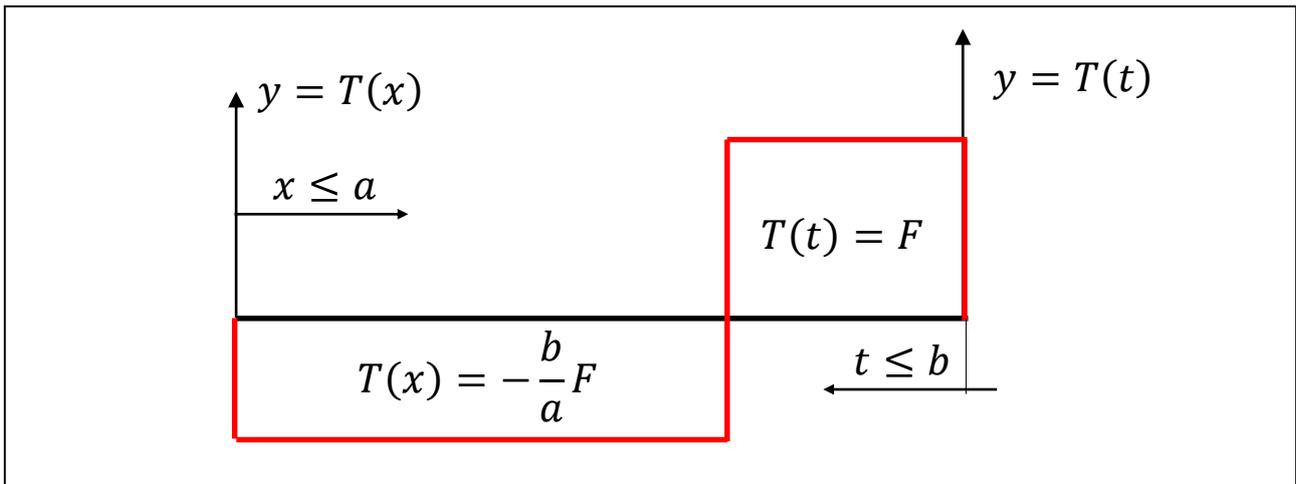
## Disegno dei diagrammi delle azioni interne

Sintesi dei risultati:

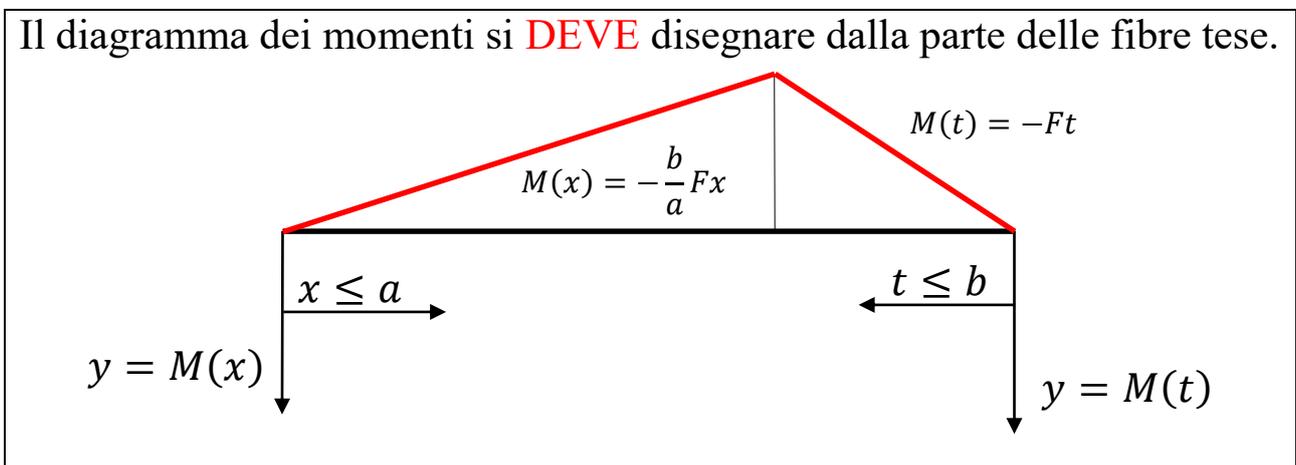
<p>per <math>0 \leq x \leq a</math></p> $\begin{cases} N(x) = 0 \\ T(x) = -V_A = -\frac{b}{a}F \\ M(x) = -V_A x = -\frac{b}{a}Fx \end{cases}$ <p><math>M(x = a) = -Fb</math></p>	<p>per <math>0 \leq t \leq b</math></p> $\begin{cases} N(t) = 0 \\ T(t) = F \\ M(t) = -Ft \end{cases}$ <p><math>M(t = b) = -Fb</math></p>
--	---

**L'azione normale è ovunque nulla.**

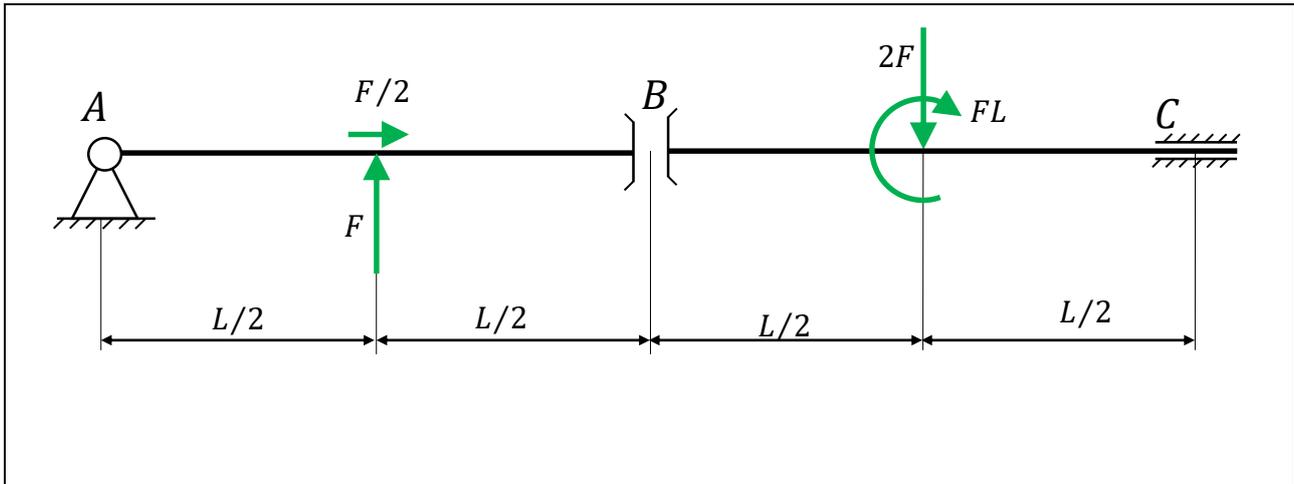
### Azione di taglio



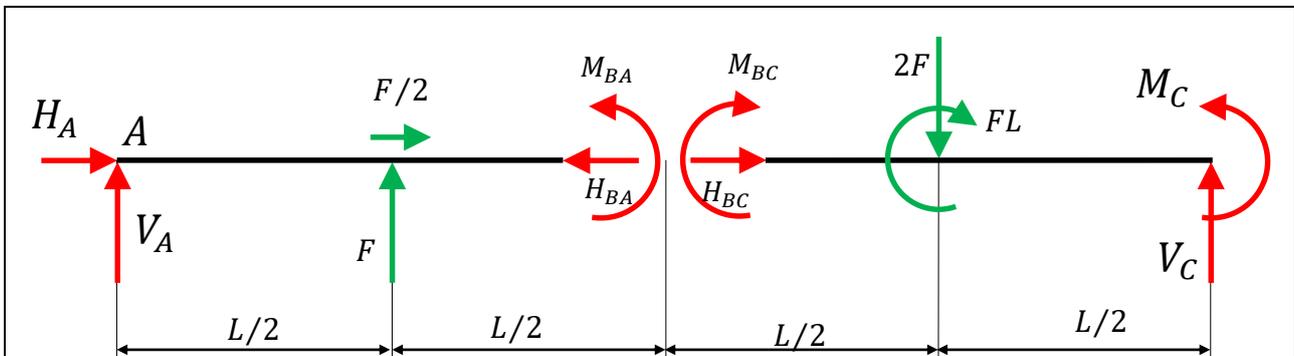
### Momento flettente



## ESERCIZIO N.3



### Calcolo delle reazioni vincolari



- 1) Equazione di equilibrio delle forze **orizzontali** nell'asta BC

$$\sum F_x(\text{asta BC}) = H_{BC} = 0$$

Quindi  $H_{BA} = 0$ .

- 2) Equazione di equilibrio delle forze **orizzontali** nell'asta AB

$$\sum F_x(\text{asta AB}) = H_A + \frac{F}{2} = 0$$

da cui  $H_A = -\frac{F}{2}$

- 3) Equazione di equilibrio delle forze **verticali** nell'asta AB

$$\sum F_y(\text{asta AB}) = V_A + F = 0$$

da cui  $V_A = -F$

4) Equazione di equilibrio delle forze **verticali** nell'asta BC

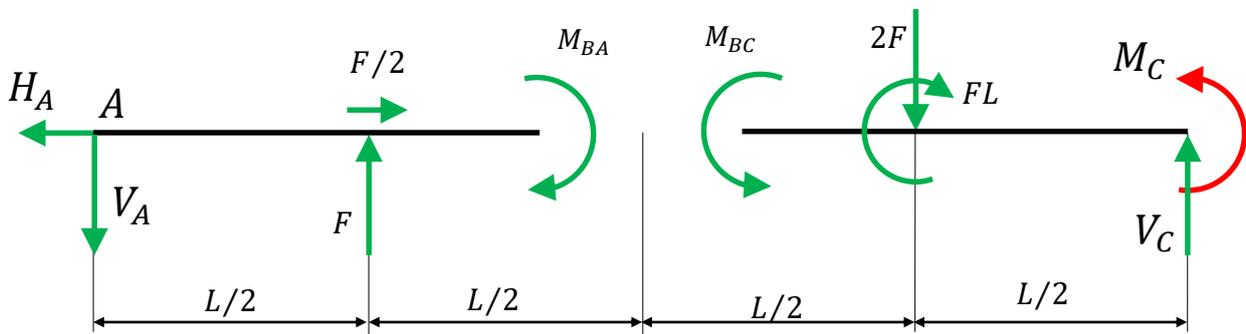
$$\sum F_y(\text{asta BC}) = V_C - 2F = 0$$

da cui  $V_C = 2F$

5) Equazione di equilibrio dei **momenti** nell'asta AB

$$\sum_A M_z(\text{asta AB}) = M_{BA} + F \frac{L}{2} = 0$$

da cui  $M_{BA} = -F \frac{L}{2}$ ; di conseguenza  $M_{BC} = -F \frac{L}{2}$



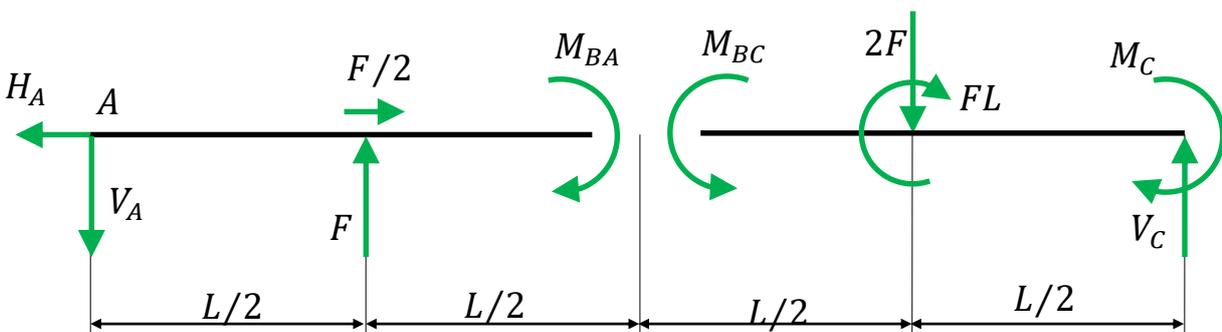
6) Equazione di equilibrio dei **momenti** nell'asta BC

$$\sum_C M_z(\text{asta BC}) = M_C + 2F \frac{L}{2} - FL + F \frac{L}{2} = 0$$

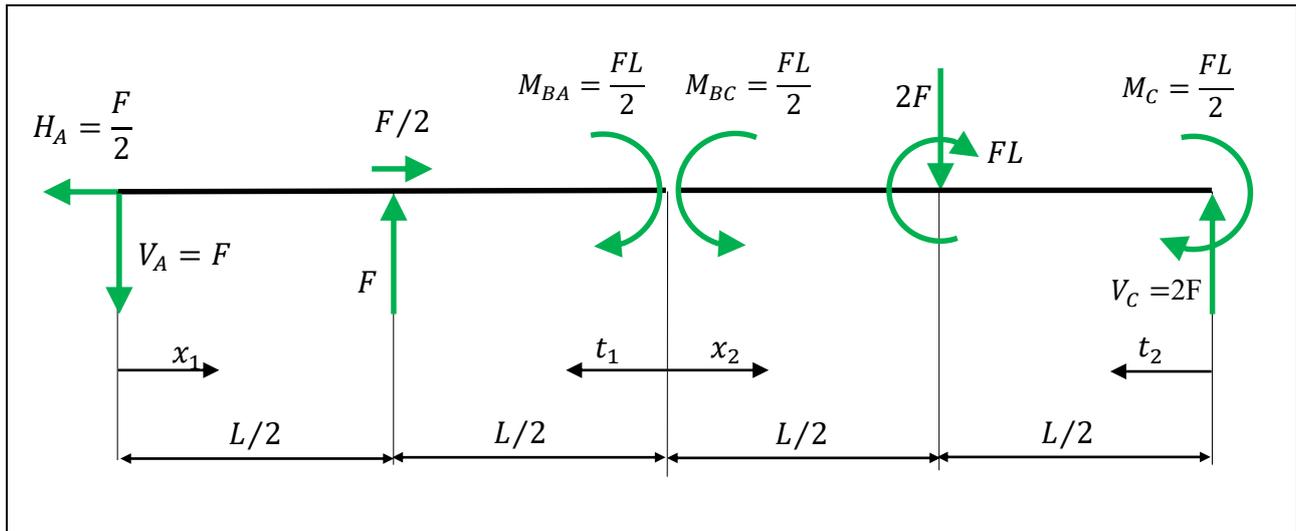
da cui:

$$M_C = -2F \frac{L}{2} + FL - F \frac{L}{2} = -F \frac{L}{2}$$

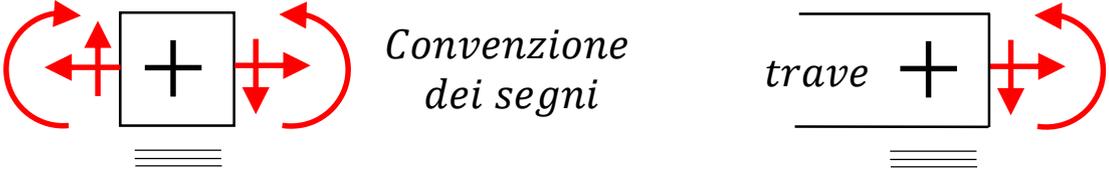
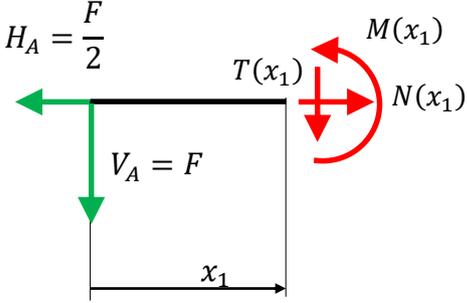
**E' necessario cambiare verso e segno al momento  $M_C$ .**



## Calcolo delle azioni interne



- 1) Si sceglie una convenzione dei segni
- 2) **Si studiano separatamente le due aste;**
- 3) Per l'asta AB si utilizzano **due sistemi di riferimento:**  
 uno con origine in A e diretto verso destra ( $x_1$ );  
 l'altro con origine in B e diretto verso sinistra ( $t_1$ ).
- 4) Si ipotizza di tagliare la trave AB alla coordinata  $x_1 < \frac{L}{2}$ ;
- 5) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.
- 6) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.

 <p style="text-align: center;"><i>Convenzione dei segni</i></p>	
	$\begin{cases} \sum F_x = N(x_1) - H_A = 0 \\ \sum F_y = -T(x_1) - V_A = 0 \\ \sum_x M_z = M(x_1) + V_A x_1 = 0 \end{cases}$ <p style="text-align: center;">valide per <math>0 \leq x_1 \leq \frac{L}{2}</math></p>
<p>da cui:</p> $\begin{cases} N(x_1) = H_A = \frac{F}{2} \\ T(x_1) = -V_A = -F \\ M(x_1) = -V_A x_1 = -F x_1 \end{cases}$	

7) Si esamina il resto della trave; ciò che si scriverà sarà valido per

$$0 \leq t_1 \leq \frac{L}{2};$$

8) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.

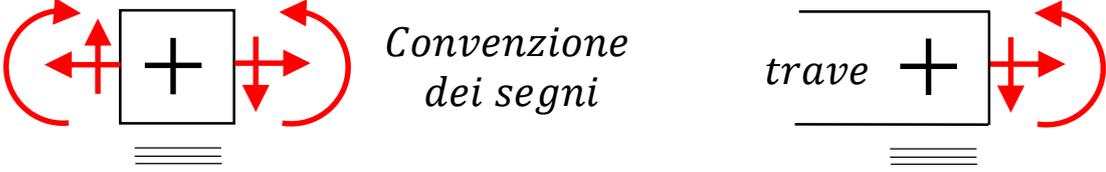
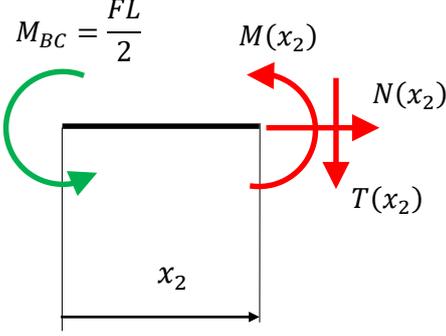
9) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.

$$\begin{cases} \sum F_x = N(t_1) = 0 \\ \sum F_y = T(t_1) = 0 \\ \sum_t M_z = -M(t_1) - M_{BA} = 0 \end{cases} \quad \text{valide per } 0 \leq t_1 \leq b$$

Risolvendo:

$$\begin{cases} N(t_1) = 0 \\ T(t_1) = 0 \\ M(t_1) = -\frac{FL}{2} \end{cases}$$

- 1) Per l'asta BC si utilizzano due sistemi di riferimento:  
 uno con l'origine in B e diretto verso destra ( $x_2$ );  
 l'altro con l'origine in C e diretto verso sinistra ( $t_2$ ).
- 2) Si ipotizza di tagliare la trave BC alla coordinata  $x_2 < \frac{L}{2}$ ;
- 3) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.
- 4) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.

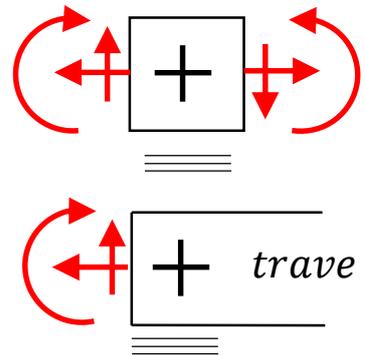
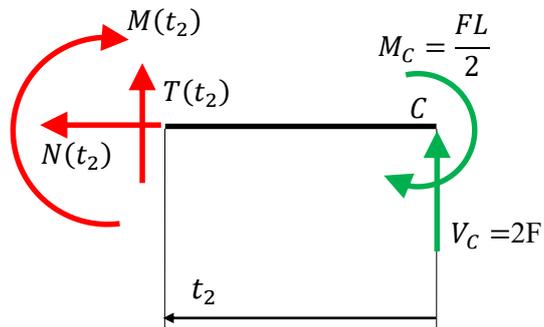
 <p style="text-align: center;"><i>Convenzione dei segni</i></p>	<p><i>trave</i> +</p>
	$\begin{cases} \sum F_x = N(x_2) = 0 \\ \sum F_y = -T(x_2) = 0 \\ \sum_x M_z = M(x_2) + M_{BC} = 0 \end{cases}$ <p style="text-align: center;">valide per <math>0 \leq x_2 \leq \frac{L}{2}</math></p>
<p>da cui:</p>	$\begin{cases} N(x_2) = 0 \\ T(x_2) = 0 \\ M(x_2) = -M_{BC} = -\frac{FL}{2} \end{cases}$

5) Si esamina il resto della trave; ciò che si scriverà sarà valido per

$$0 \leq t_2 \leq \frac{L}{2};$$

6) Nel punto di taglio si inseriscono le azioni interne incognite.

7) Si scrivono le equazioni di equilibrio e si calcolano le azioni interne.



$$\begin{cases} \sum F_x = N(t_2) = 0 \\ \sum F_y = T(t_2) + V_C = 0 \\ \sum_t M_z = -M(t_2) - M_C + V_C t_2 = 0 \end{cases} \quad \text{valide per } 0 \leq t_2 \leq \frac{L}{2}$$

Risolvendo:

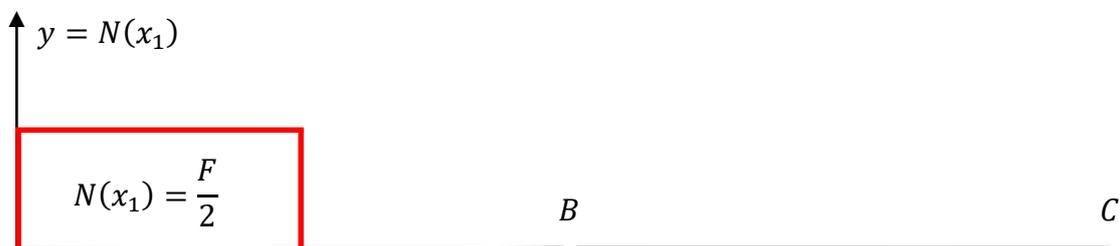
$$\begin{cases} N(t_2) = 0 \\ T(t_2) = -V_C = -2F \\ M(t_2) = V_C t_2 - M_C = 2F t_2 - \frac{FL}{2} \end{cases}$$

## Disegno dei diagrammi delle azioni interne

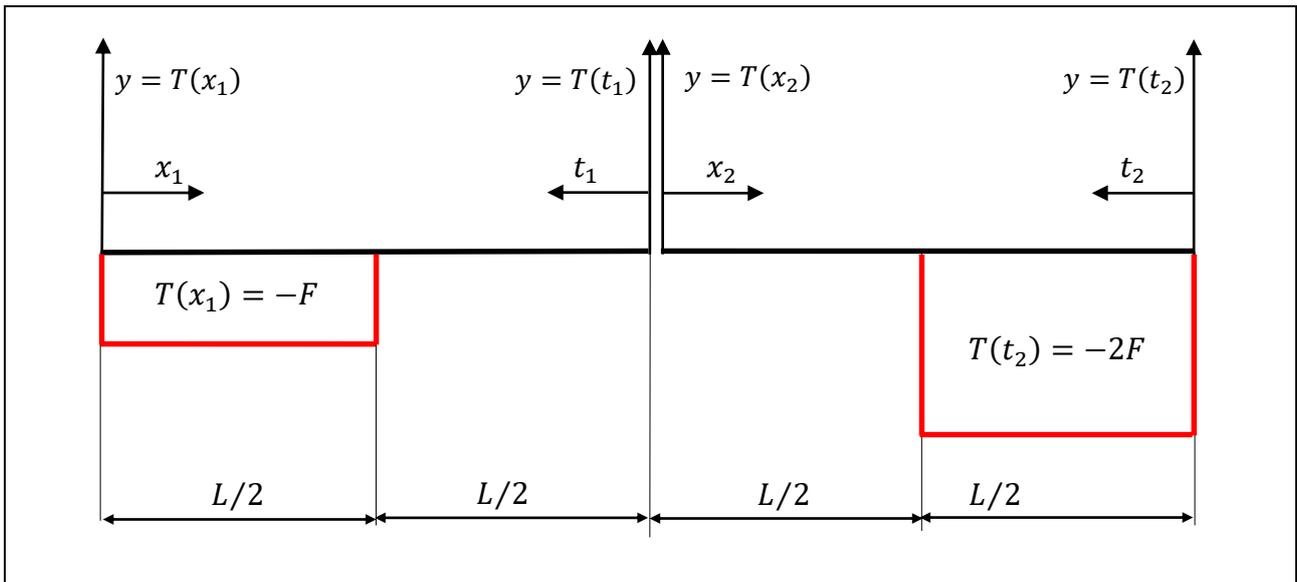
### Sintesi dei risultati:

Asta AB	Asta BC
per $0 \leq x_1 \leq \frac{L}{2}$ $\begin{cases} N(x_1) = \frac{F}{2} \\ T(x_1) = -F \\ M(x_1) = -Fx_1 \end{cases}$ $M\left(x_1 = \frac{L}{2}\right) = -F \frac{L}{2}$	per $0 \leq x_2 \leq \frac{L}{2}$ $\begin{cases} N(x_2) = 0 \\ T(x_2) = 0 \\ M(x_2) = -M_{BC} = -\frac{FL}{2} \end{cases}$
per $0 \leq t_1 \leq \frac{L}{2}$ $\begin{cases} N(t_1) = 0 \\ T(t_1) = 0 \\ M(t_1) = -\frac{FL}{2} \end{cases}$	per $0 \leq t_2 \leq \frac{L}{2}$ $\begin{cases} N(t_2) = 0 \\ T(t_2) = -2F \\ M(t_2) = 2Ft_2 - \frac{FL}{2} \end{cases}$ $M\left(t_2 = \frac{L}{2}\right) = \frac{FL}{2}$

### Azione normale.



### Azione di taglio



### Momento flettente

